

OPTIQUE GEOMETRIQUE

SMPC SMAI -S2

COURS DE SOUTIEN : SMPC SMAI ENSA ENSAM EST

06-38-14-88-74

06-26-45-09-23

CASABLANCA
FSAC

ELJADIDA
FSJ

RABAT
FSR

Cours: Optique géométrique.

- Branche ancienne de l'optique très utilisée en optique instrumentale.
- Formation des images à travers un système optique.
- Etude d'instruments d'optique.
- L'étude de systèmes optiques bien connus : microscope, lunette astronomique

Nature de la Lumière.

Qu'est ce que la lumière? Pendant plusieurs siècles deux tendances se sont affrontées: onde-corpuscule.

Au 17ème siècle:

- Corpusculaire pour expliquer la réflexion (Descartes, Newton).
- Ondulatoire pour expliquer la diffraction (Grimaldi, Huygens).

Du 17ème au 19ème siècle:

- Expériences validant l'aspect ondulatoire de la lumière (Fresnel, Maxwell)
- Expériences validant l'aspect corpusculaire de la lumière (Hertz, Einstein)

Au 20ème siècle:

- Dualité onde-corpuscule comme les e- (De Broglie, Heisenberg, Dirac)

Lumière = ondes et photons

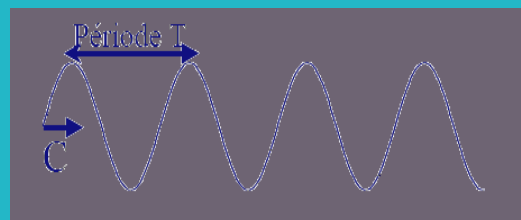
Caractéristiques de l'onde lumineuse.

Ondes: Son, Houle.

Caractéristiques générales :

- Amplitude.
- Fréquence ν . [s⁻¹]
- Vitesse C. [m.s⁻¹]
- Longueur d'onde λ :

$$\lambda = \frac{C}{\nu} = CT \quad [\text{m}]$$



Photon associé :

Énergie E : **$E = h\nu$ [joule]** où h est la constante de Plank $h = 6.626 \cdot 10^{-34} \text{ J.s}$

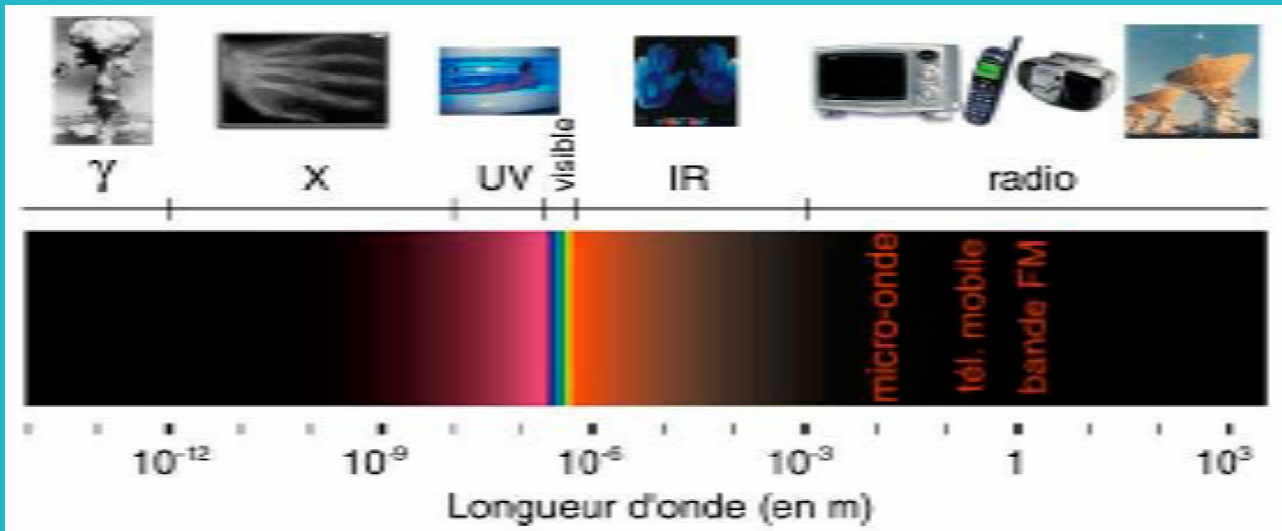
Caractéristiques de l'onde lumineuse:

- Onde sans support.
- Propagation dans le vide à la vitesse C.
- $C = 299.792.456 \text{ m.s}^{-1}$ ($3 \cdot 10^8 \text{ m.s}^{-1}$)

Quelques repères

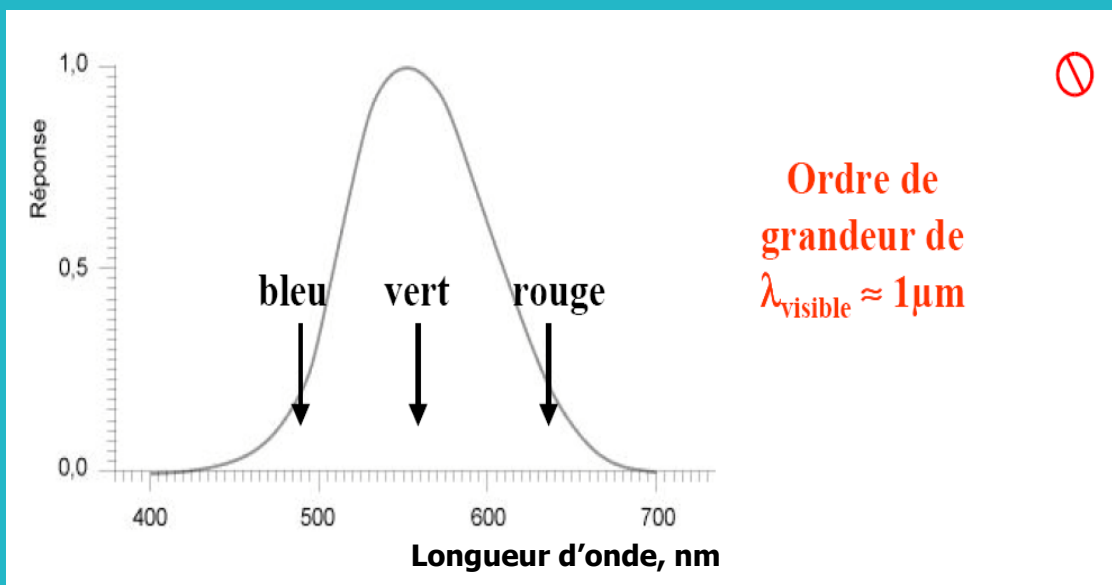
- 7 fois le tour de la terre en 1s.
- Distance terre-soleil en $\approx 8 \text{ min}$.

Ondes électromagnétiques.



- La lumière visible fait partie d'une grande famille de phénomènes de même nature : les ondes électromagnétiques.
- Variation d'un champ électrique et du champ magnétique, dans l'espace et dans le temps.
- La lumière naturelle est donc une superposition d'ondes électromagnétiques de différentes longueurs d'ondes (couleurs).

Visible = Spectre de l'oeil.



L'oeil est sensible aux radiations lumineuses dont la longueur d'onde est comprise entre $0.380 \mu\text{m}$ et $0.780 \mu\text{m}$.

Oeil est un photodétecteur ayant une bande passante particulière.

Rayons lumineux

En optique géométrique on se réfère souvent à la notion de rayon lumineux

Notion intuitive :



- Pas de signification physique mais c'est un outil très intéressant pour décrire la propagation de lumière dans des conditions bien définies.
- On peut les considérer comme la trajectoire de l'énergie lumineuse (milieux isotropes).
- Ils sont à la base du développement de l'optique géométrique.

Description de la lumière.

Outil de description de la lumière : Ondes, Photons ou Rayons Lumineux selon le contexte considéré.

Description: elle dépend de la dimension DO des objets par rapport à λ :

	$DO \gg \lambda$	$DO \approx \lambda$	$DO \ll \lambda$
Description	Rayon	Onde	Photon
Application	Formation des images	Interférence - diffraction	Effet photoélectrique
Apparition	17 ^{ème} siècle	19 ^{ème} siècle	20 ^{ème} siècle

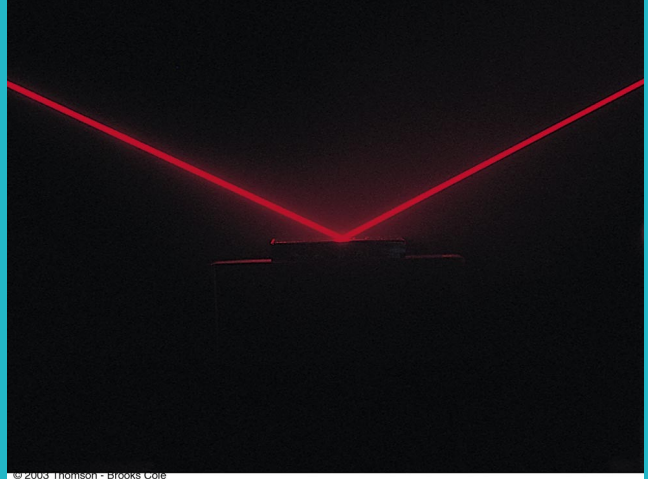
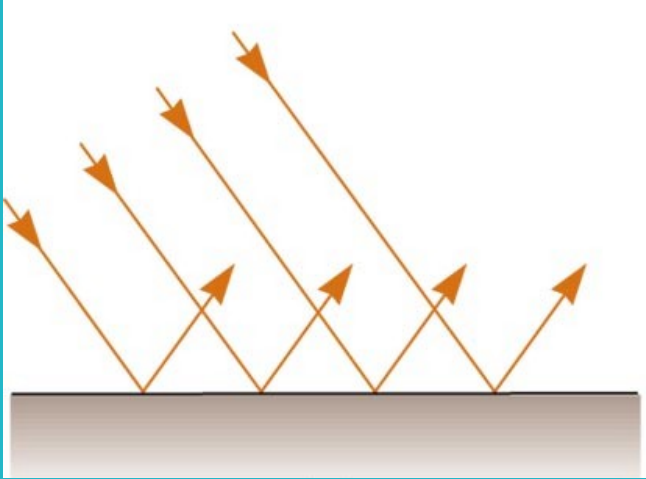
Interaction lumière-matière.

Quand la lumière rencontre un milieu homogène, isotrope et transparent on peut observer :

1. Réflexion :

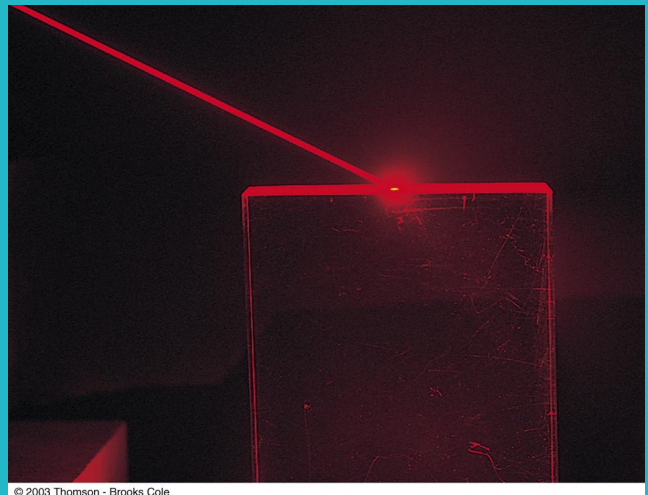
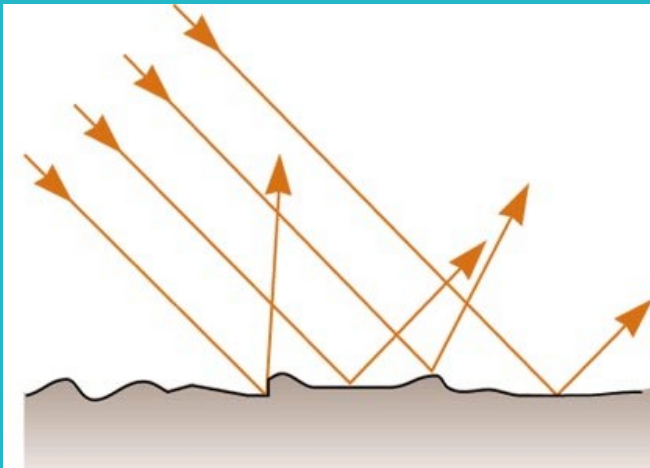
C'est Une interaction lumière-matière conduisant à une déviation de la trajectoire de la lumière du même côté du corps d'où elle est venue.

- Réflexion spéculaire : se produit sur une surface lisse (miroir)



Les rayons réfléchis sont parrallèles les uns aux autres

- Réflexion diffuse : se produit sur une surface rugueuse



Les rayons réfléchis repartent dans des directions quelconques

Exemples de réflexion spéculaire et de réflexion diffuse

La réflexion diffuse rend la route facile à voir la nuit

Spéculaire

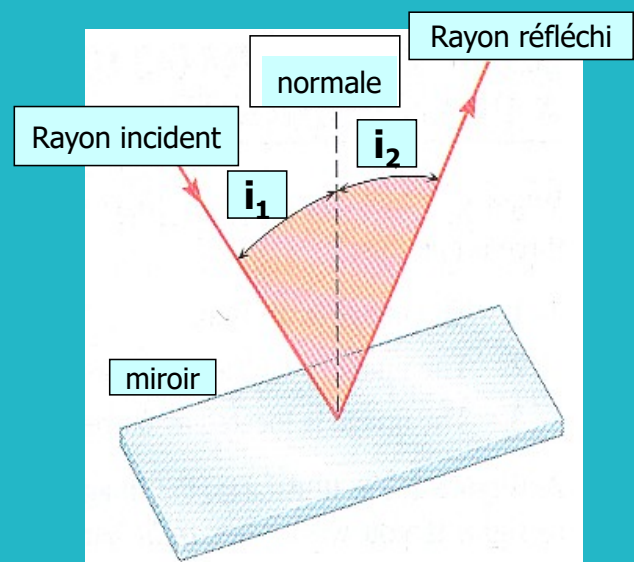
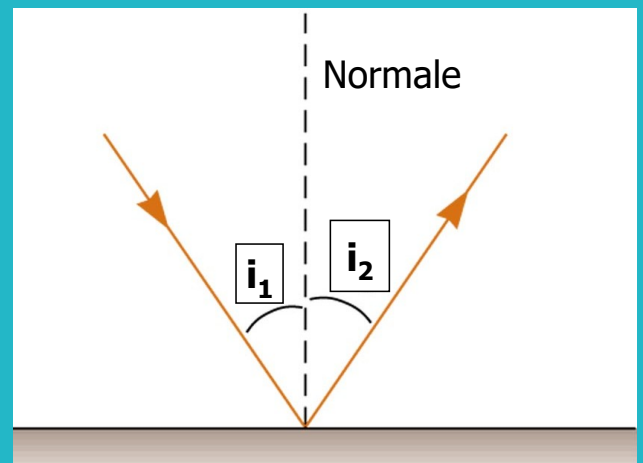


Diffuse



Loi de la réflexion

- La normale est une ligne perpendiculaire à la surface
- Elle est issue du point où le rayon incident touche la surface
- Le rayon incident fait un angle i_1 avec la normale
- Le rayon réfléchi fait un angle i_2 avec la surface. Il est contenu dans le plan d'incidence défini par le rayon incident et la normale.
- L'angle de réflexion est égal à l'angle d'incidence : $i_1 = i_2$



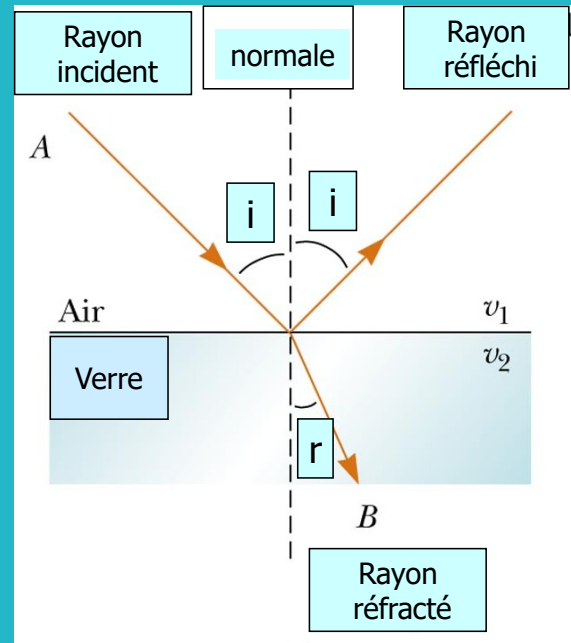
2. Réfraction :

- Quand un rayon lumineux **A** se propageant dans un milieu transparent rencontre l'interface de séparation (**dioptre**) avec un deuxième milieu transparent, une partie de ce rayon est réfléchi et une autre partie pénètre dans le deuxième milieu.

- le rayon **B** qui pénètre dans le deuxième milieu est dévié à la traversée du dioptre.

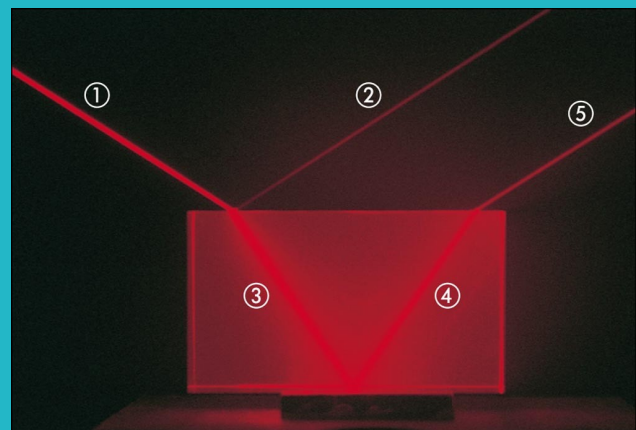
- Ce phénomène de déviation du rayon qui pénètre dans le deuxième milieu porte le nom de **réfraction**

L'angle de réfraction r dépend des propriétés du milieu



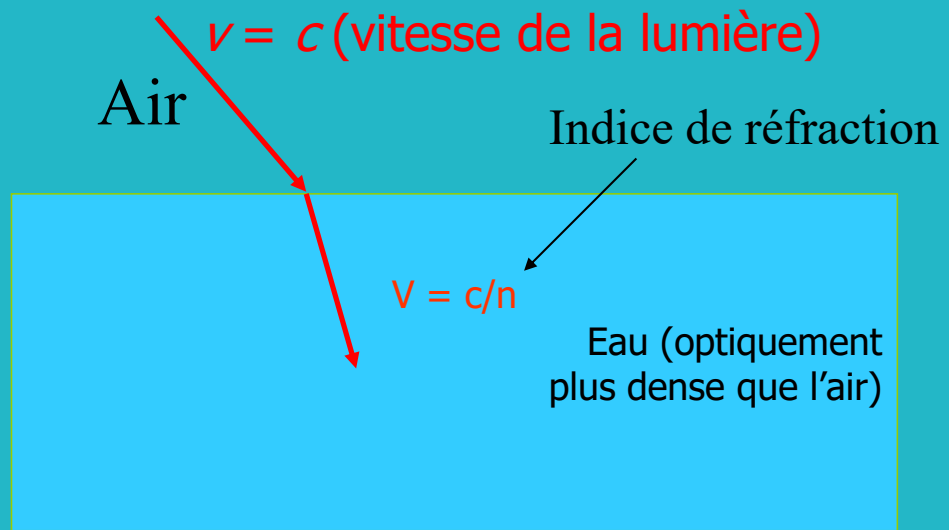
Visualisation expérimentale

- ❑ Le rayon ① est le rayon incident
- ❑ Le rayon ② est le rayon réfléchi
- ❑ Le rayon ③ est réfracté dans le cristal (lucite)
- ❑ Le rayon ④ est réfléchi sur la face interne du cristal
- ❑ Le rayon ⑤ est réfracté dans l'air en sortant du cristal



Origine physique de la réfraction

- La vitesse de la lumière est une constante ??
- Oui mais dans UN milieu donné



Indice de réfraction : Définit la vitesse de la lumière dans le milieu optiquement plus dense $\rightarrow c/n$.

Indice de réfraction

$$n = \frac{c}{v}$$

Vitesse de la lumière dans le vide (air)

Vitesse de la lumière dans un milieu (e.g. eau)

- Pour le vide et l'air, $n = 1$
- Pour d'autres milieux, $n > 1$
- n est un **rapport sans dimensions**

- L'indice de réfraction d'un milieu dépend de la longueur d'onde, si le rayon lumineux est composé (comme la lumière blanche) de plusieurs couleurs, chacune de ces couleurs sera réfractée suivant son indice de réfraction. Il en résulte une **dispersion** des couleurs du rayon incident.

- n varie avec λ suivant la loi de Cauchy :

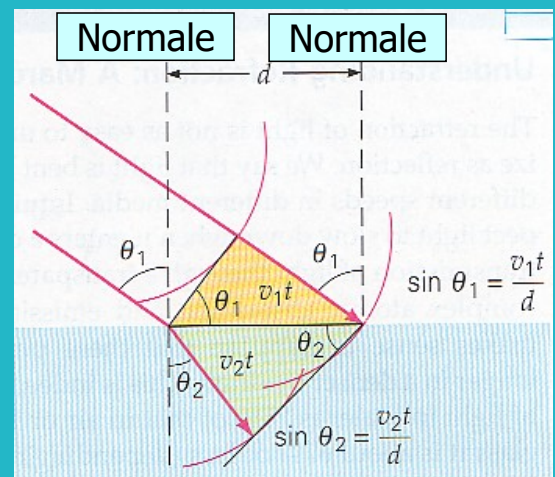
$$n = A + \frac{B}{\lambda^2}$$

Loi de la réfraction

$\sin \theta_1 = v_1 t / d$ (triangle jaune)

$\sin \theta_2 = v_2 t / d$ (triangle vert)

$$\frac{\sin \theta_1}{\sin \theta_2} = \frac{v_1}{v_2} = \frac{\frac{c}{n_1}}{\frac{c}{n_2}} = \frac{n_2}{n_1}$$



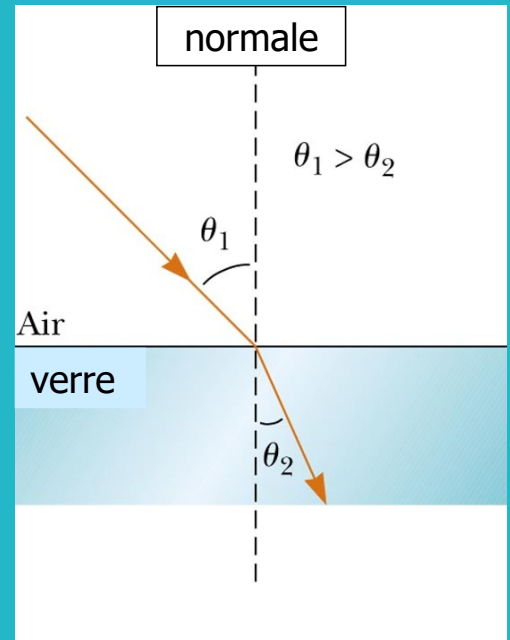
Soit :

$$n_1 \sin \theta_1 = n_2 \sin \theta_2$$

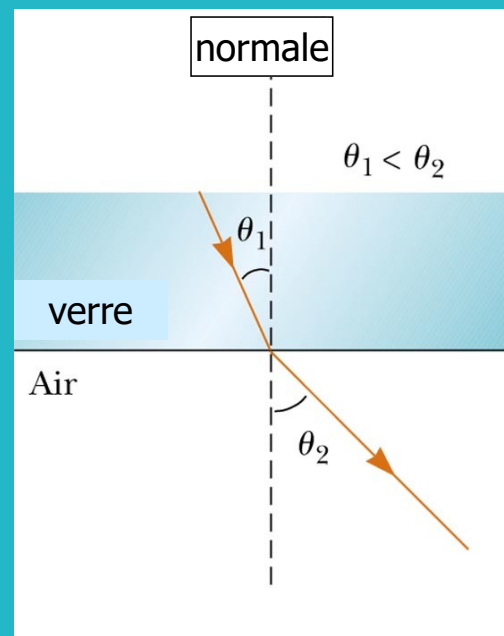
Loi de Descartes

Position du rayon réfracté

- La lumière peut se réfracter dans un matériau où sa vitesse est plus faible ($n_2 > n_1$)
- L'angle de réfraction est alors plus petit que l'angle d'incidence
- Le rayon se rapproche de la normale



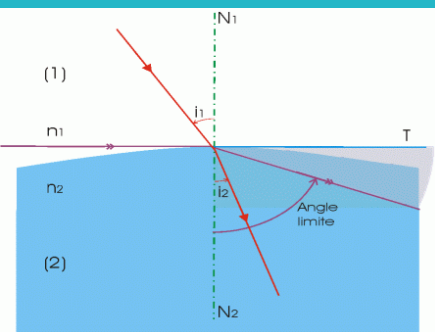
- La lumière peut se réfracter dans un matériau où sa vitesse est plus élevée ($n_2 < n_1$)
- L'angle de réfraction est alors plus grand que l'angle d'incidence
- Le rayon s'écarte de la normale



indices de réfraction de quelques substances à 590 nm:

Substance	indice
Air	1.00029
Eau	1.33
Ethanol	1.36
Quartz fondu	1.46
Glycérine	1.47
Verre	1.45-1.70
Huile	1.50
Zircone	1.92
Diamant	2.42

ANGLE DE RÉFRACTION LIMITE

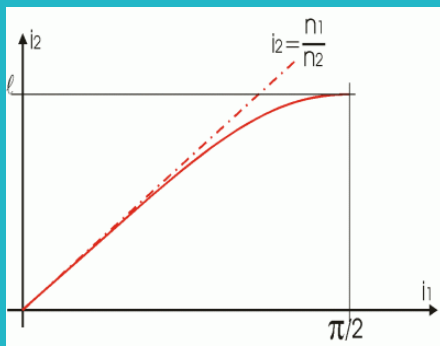


$$n_1 < n_2 \quad \sin i_2 = \frac{n_1}{n_2} \sin i_1 \Rightarrow \sin i_2 < \sin i_1 \Rightarrow i_2 < i_1$$

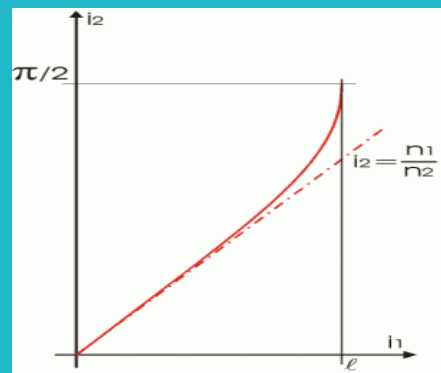
$$i_1 \text{ varie entre } 0 \text{ et } \pi/2 \Rightarrow n_1 \sin \frac{\pi}{2} = n_2 \sin l \Rightarrow \sin l = \frac{n_1}{n_2}$$

$$n_1 \cos i_1 \, di_1 = n_2 \cos i_2 \, di_2 \Rightarrow \frac{di_2}{di_1} = \frac{n_1}{n_2} \frac{\cos i_1}{\cos i_2}$$

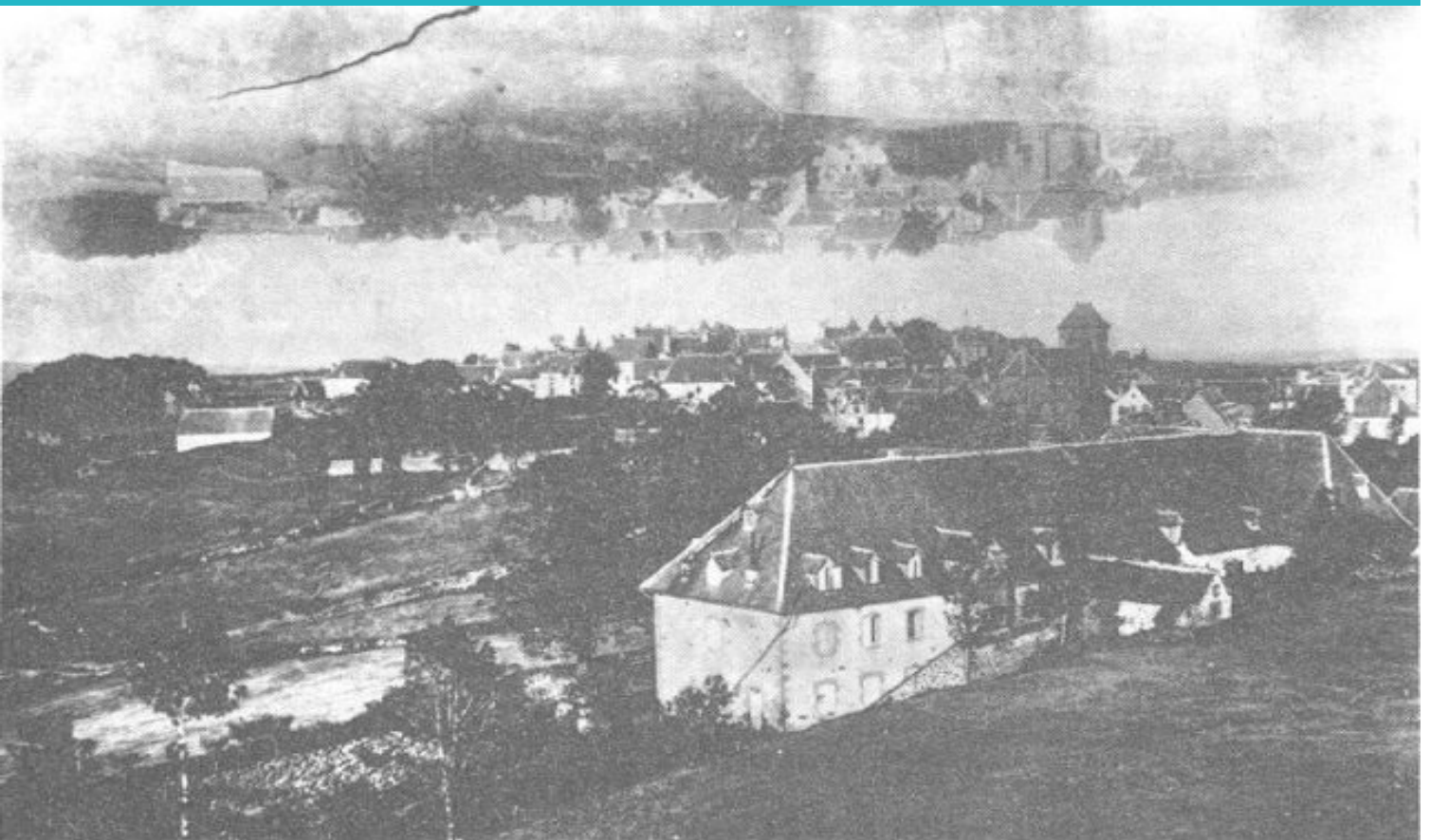
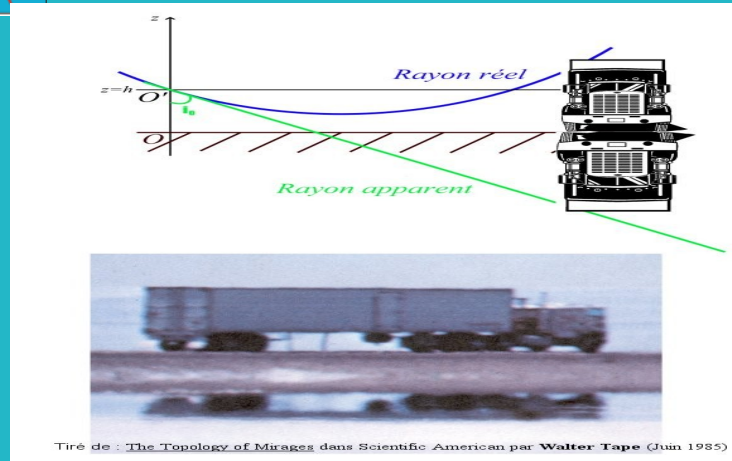
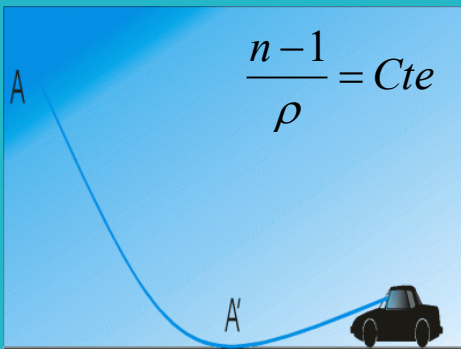
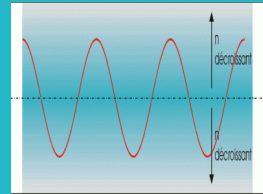
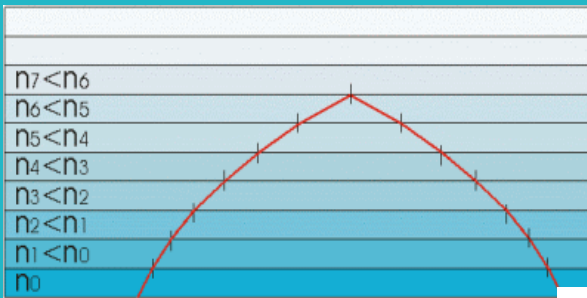
$n_1 < n_2$



$n_1 > n_2$



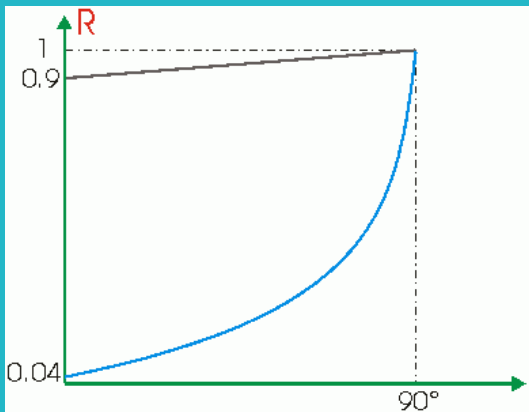
RÉFRACTION DANS UN MILIEU NON HOMOGÈNE



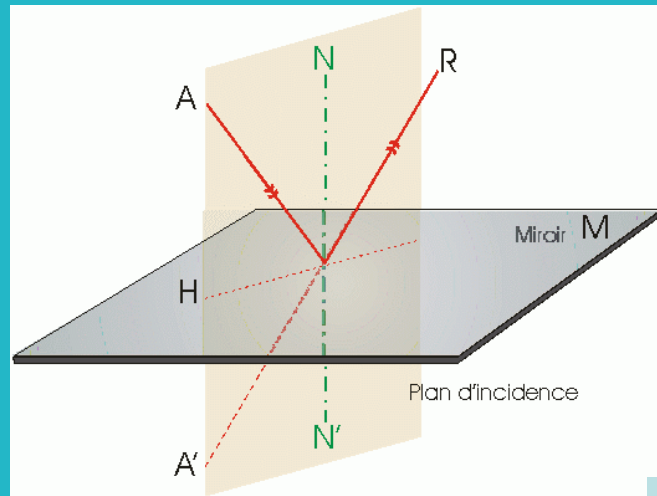
Mirage supérieur exceptionnel (cf §3.1.2.) au-dessus de la ville de Salers, dans le Cantal (cliché réalisé par l'abbé Gély, vers 1900)

D'après "Qu'est-ce que l'optique géométrique ?" de L.Dettwiller chez Dunod (1990)

MIROIRS PLANS



STIGMATISME DU MIROIR PLAN

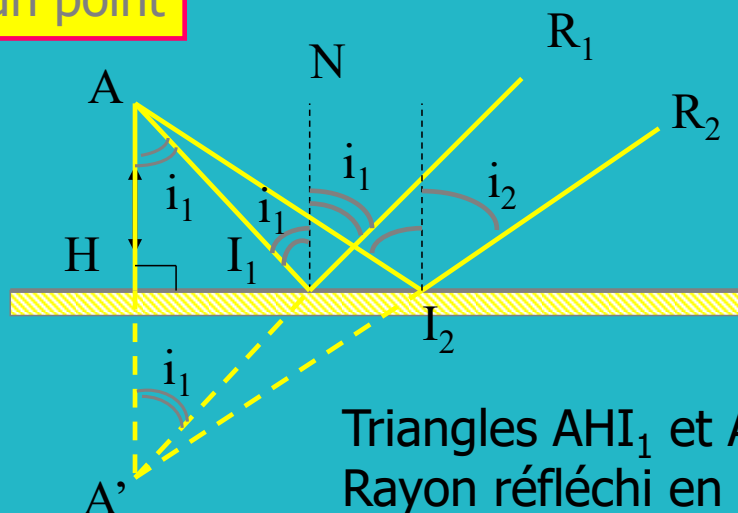


$$AH = HA'$$

L'image A' d'un point A est le symétrique de A par rapport au plan du miroir
Le miroir plan réalise le stigmatisme rigoureux pour tout point de l'espace

Un miroir plan est une surface plane réfléchissante

Image d'un point



Triangles AHI_1 et $A'HI_1$ égaux
Rayon réfléchi en I_1 passe par A'
Rayon réfléchi en I_2 passe par A'

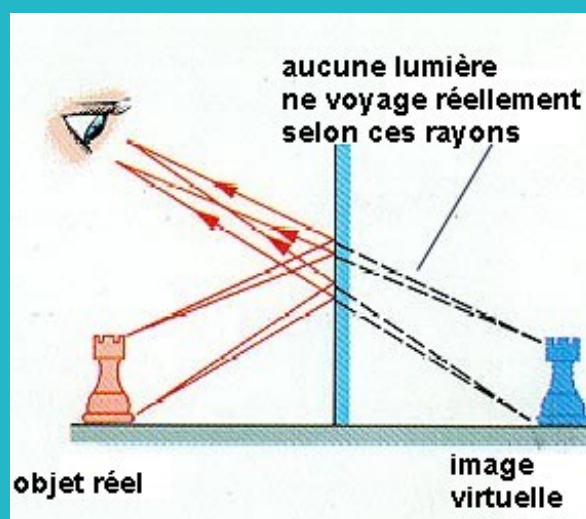
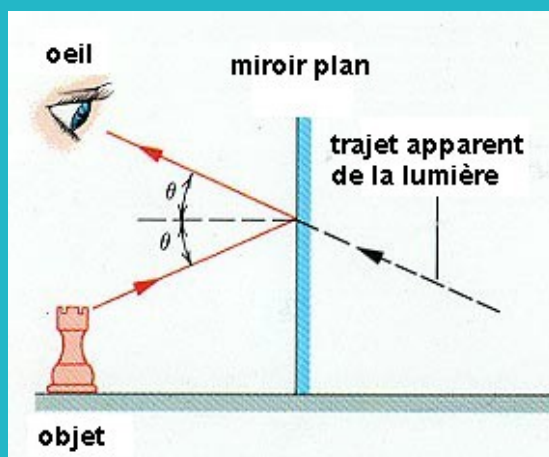
Tous les rayons issus de A et tombant sur le miroir se réfléchissent en passant par A'
Le miroir est stigmatique pour tous les points de l'espace.

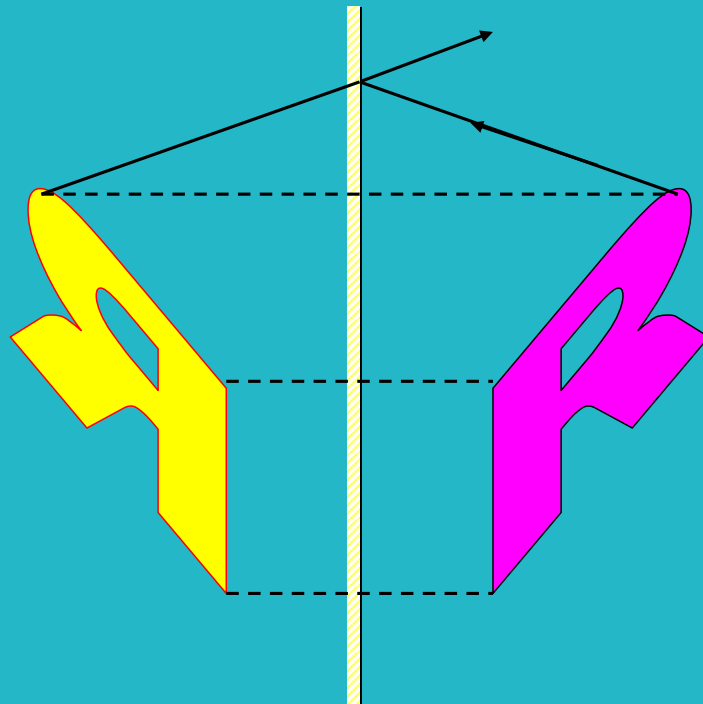
L'image A' d'un objet réel A est donc virtuelle. Le principe du retour inverse de la lumière nous montre que l'image d'un objet virtuel sera réelle.

Dans un miroir plan, l'objet et l'image sont toujours de nature opposée : l'un est réel, l'autre virtuel.

A' est le symétrique de A par rapport au plan du miroir.

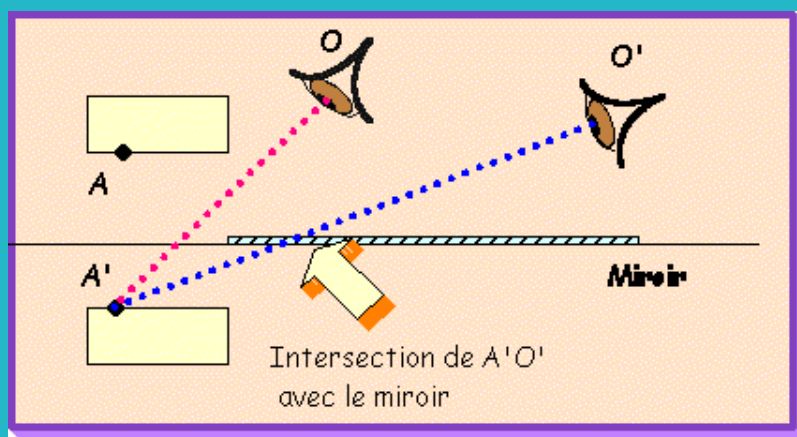
Pour un objet étendu (non ponctuel), l'image est le symétrique de l'objet par rapport au plan du miroir (une main droite est transformée en main gauche).





Champ d'un miroir plan

Pour qu'un observateur puisse observer l'image d'un objet dans un miroir il faut que la droite reliant l'image de l'objet à l'observateur coupe le miroir.

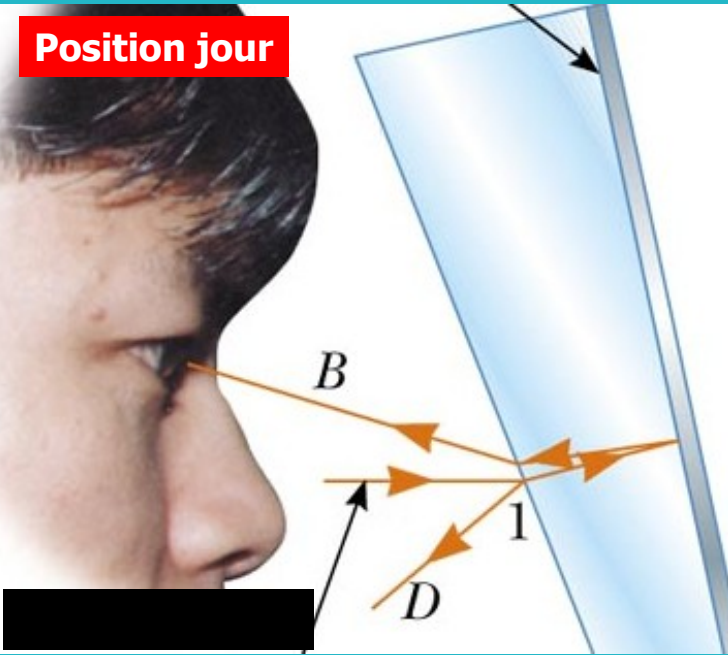


Sur ce schéma le point A est visible par réflexion pour l'observateur situé en O' mais pas pour celui situé en O.

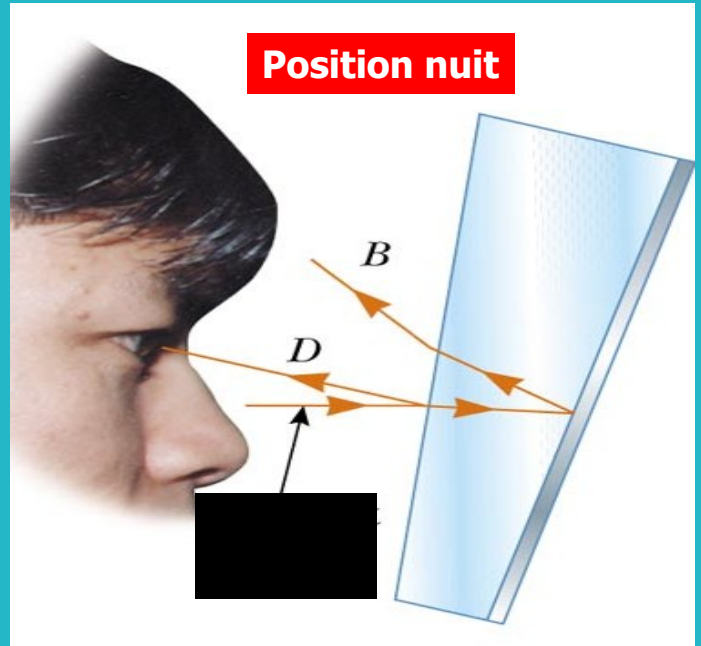
Application des miroirs : rétroviseur à position jour et nuit

Surface réfléchissante

Position jour

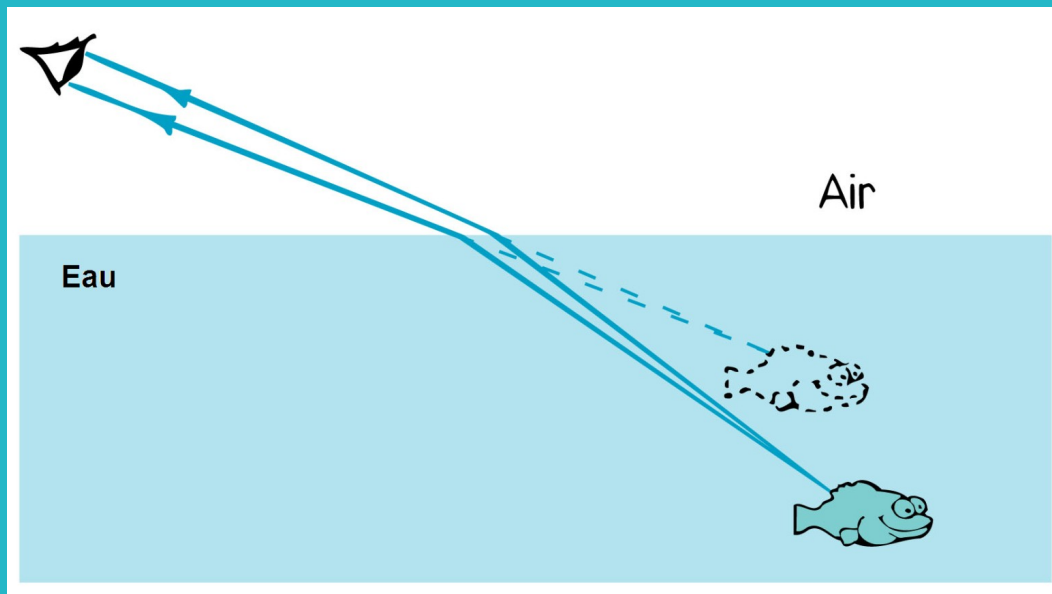


Position nuit

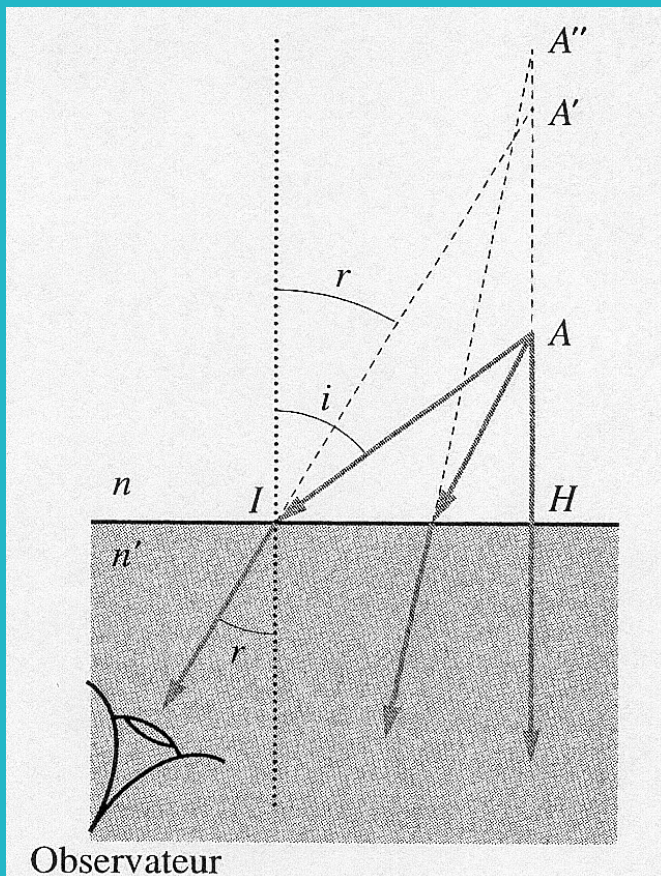


Dans la position « jour » c'est le rayon le plus intense ayant subi la réflexion sur la couche réfléchissante qui est dirigé dans l'œil du conducteur. Dans la position « nuit » c'est le rayon peu intense ayant subi la réflexion sur le verre qui est envoyé dans l'œil du conducteur.

DIOPTRE PLAN

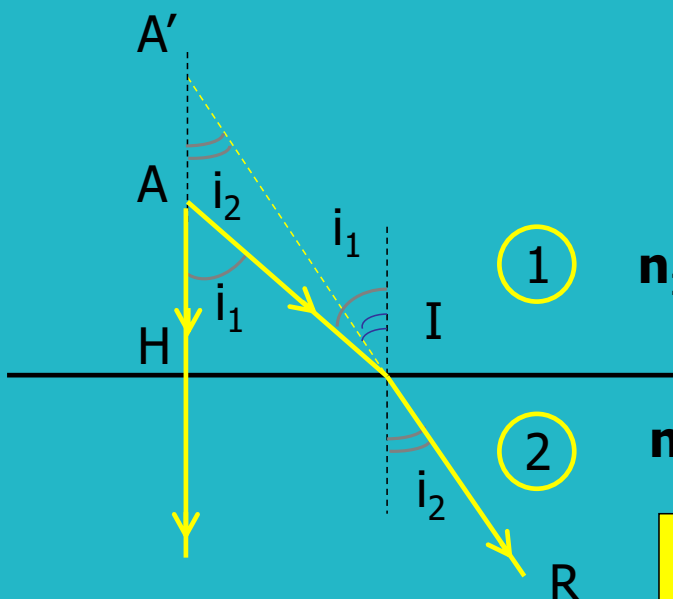


DIOPTRE PLAN



Existence de plusieurs images

Un dioptre plan est formé par l'interface plane qui sépare deux milieux transparents d'indice n_1 et n_2



$$n_1 \sin i_1 = n_2 \sin i_2$$

$$n_1 < n_2$$

HI commun aux triangles HIA et HIA'

$$HI = HA \operatorname{tgi}_1 = HA' \operatorname{tgi}_2$$

$$HA' = HA \frac{\operatorname{tgi}_1}{\operatorname{tgi}_2}$$

La position de l'image dépend de l'angle d'incidence : à chaque angle d'incidence correspond une image différente.

Le dioptre plan n'est pas stigmatique

Conditions de Gauss

- Si les angles d'incidence sont "petits"



$$\sin i_1 \approx i_1 \text{ et } \operatorname{tg} i_1 \approx i_1$$

Remarque très importante : les angles sont ici exprimés en radians.

Donc Descartes $\longrightarrow n_1 i_1 = n_2 i_2$

Soit

$$\frac{n_1}{HA} = \frac{n_2}{HA'}$$

et

$$HA' = HA \frac{i_1}{i_2} = HA \frac{n_2}{n_1}$$

Bonne manière d'écrire en vue d'une généralisation :

$$\frac{n_1}{HA} - \frac{n_2}{HA'} = 0$$

Si on choisit comme sens positif sur AH celui de la lumière



$$\frac{n_1}{\overline{HA}} - \frac{n_2}{\overline{HA'}} = 0$$

\overline{HA}

et

$\overline{HA'}$

sont orientés algébriquement et toujours de même signe.

- l'image d'un objet est toujours située du même côté que l'objet par rapport au dioptre.

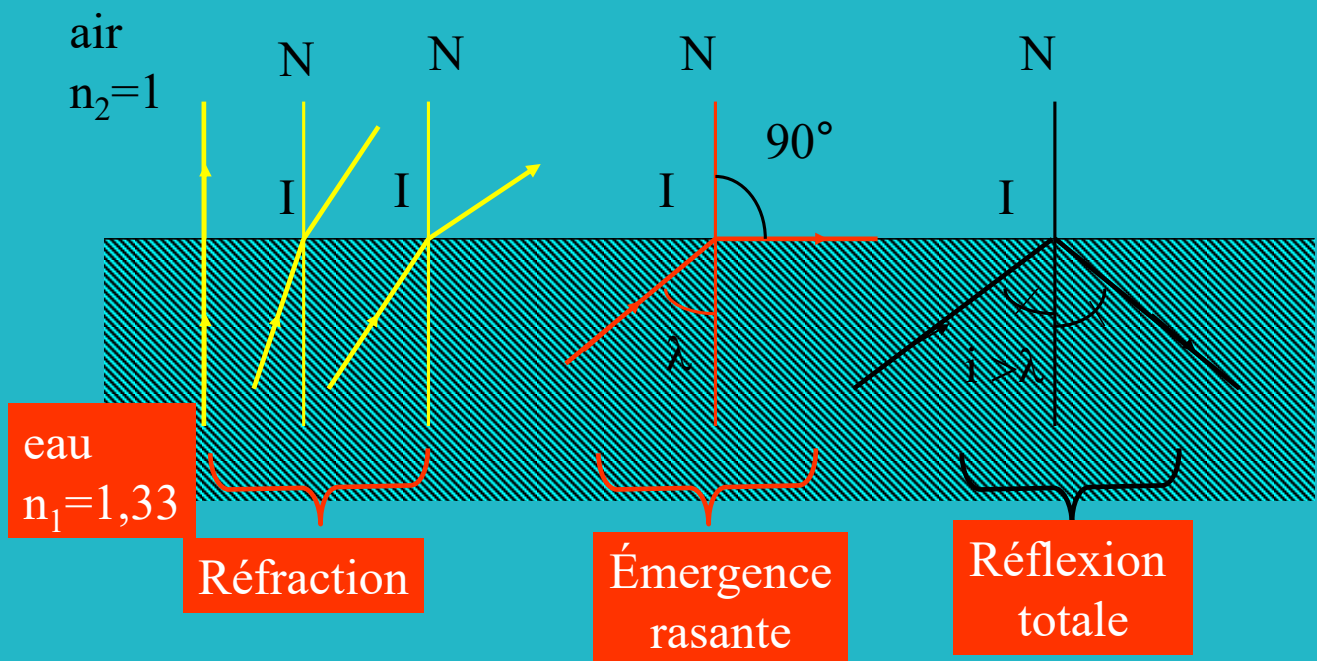
- à un objet réel correspond une image virtuelle et vice versa.

$$\frac{\overline{HA'}}{HA} = \frac{HA'}{HA} = \frac{n_2}{n_1}$$

• Si $n_2 > n_1$ l'image est plus loin du dioptre que l'objet

• Si $n_2 < n_1$ l'image est plus proche du dioptre que l'objet

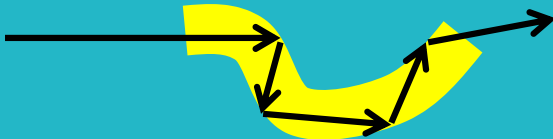
en résumé



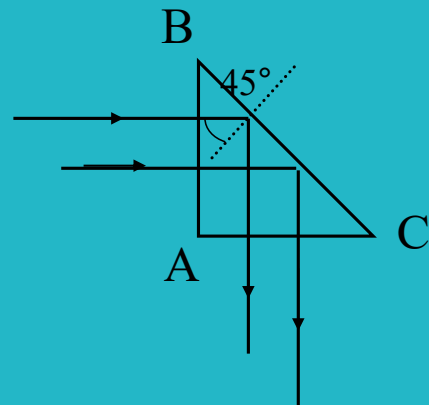
Exemple de la réfraction verre ($n_1 = 1,5$) / air ($n_2 = 1$) :
 $\lambda = \arcsin(1 / 1,5) = 42^\circ$; dans l'eau $\lambda = 49^\circ$

applications

- Fibres optiques



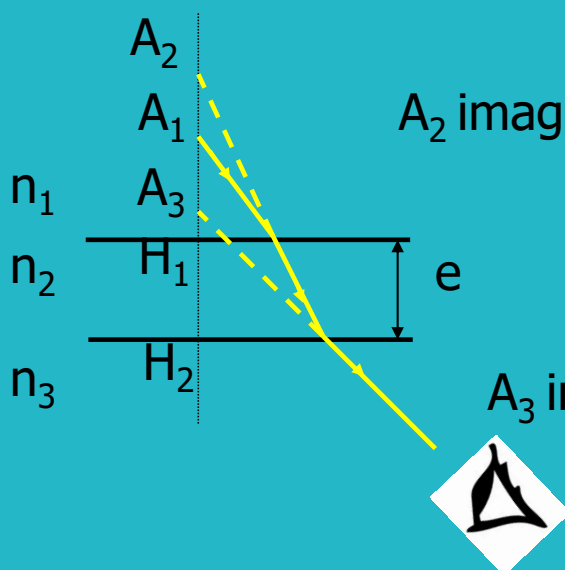
- Prisme à réflexion totale



Lame à faces parallèles

Ensemble de deux dioptries plans parallèles

A_1 point objet



A_2 image intermédiaire due au dioptre H_1

$$\frac{n_1}{H_1 A_1} = \frac{n_2}{H_1 A_2}$$

A_3 image de A_2 dans le dioptre H_2
 = image finale

$$\frac{n_2}{H_2 A_2} = \frac{n_3}{H_2 A_3}$$

$$\overline{A_1 A_3} = \overline{H_1 A_3} - \overline{H_1 A_1} = \overline{H_1 H_2} + \overline{H_2 A_3} - \overline{H_1 A_1}$$

$$\overline{H_1 H_2} = e$$

$$\frac{n_2}{\overline{H_2 A_2}} = \frac{n_3}{\overline{H_2 A_3}}$$

$$\overline{A_1 A_3} = e + \frac{n_3}{n_2} \overline{H_2 A_2} - \overline{H_1 A_1}$$

$$= e + \frac{n_3}{n_2} (\overline{H_2 H_1} + \overline{H_1 A_2}) - \overline{H_1 A_1}$$

$$\frac{n_1}{\overline{H_1 A_1}} = \frac{n_2}{\overline{H_1 A_2}}$$

$$\overline{A_1 A_3} = e + \frac{n_3}{n_2} \left(-e + \frac{n_2}{n_1} \overline{H_1 A_1} \right) - \overline{H_1 A_1}$$

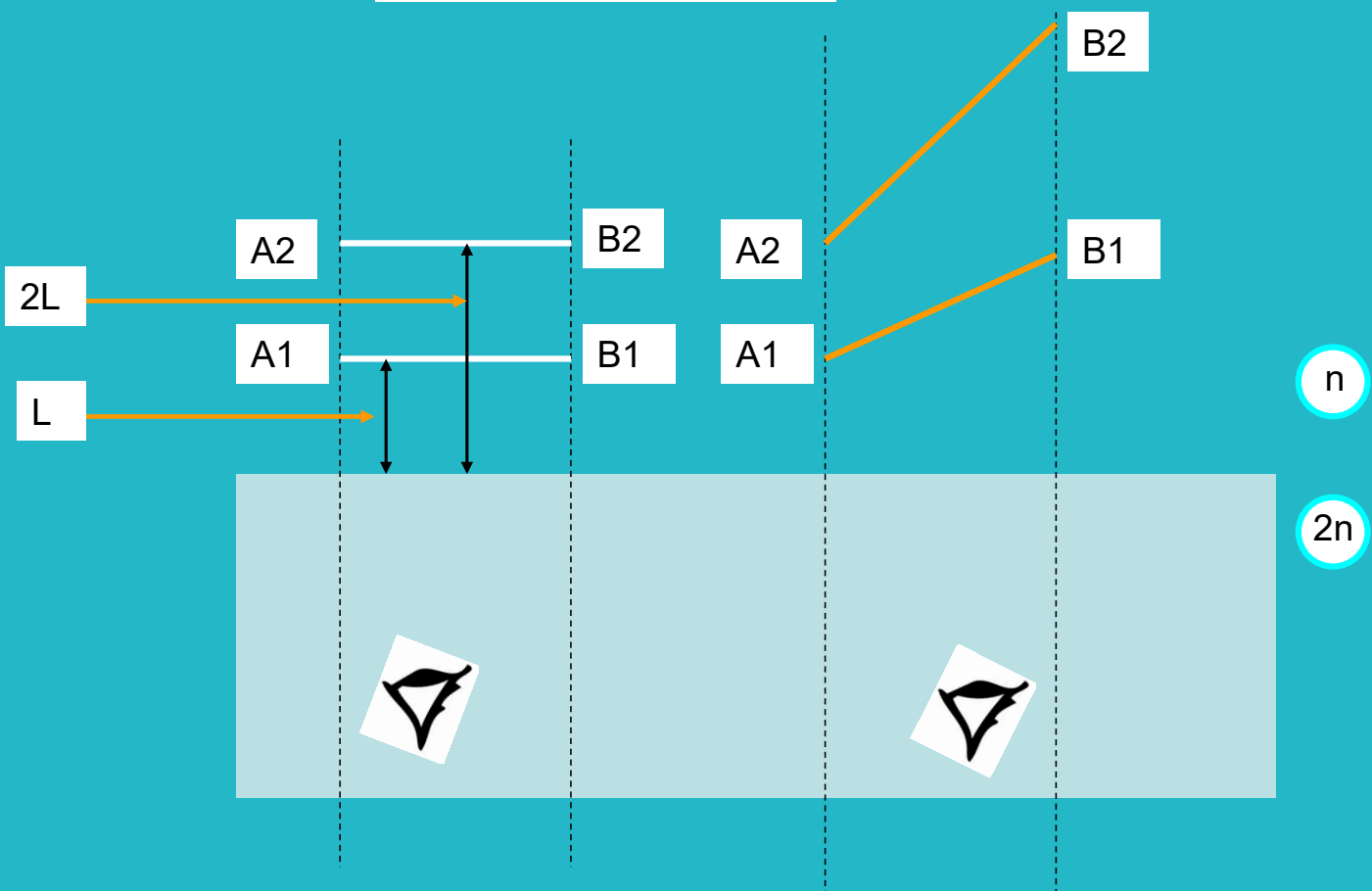
$$\overline{A_1 A_3} = e \left(1 - \frac{n_3}{n_2} \right) + \overline{H_1 A_1} \left(\frac{n_3}{n_1} - 1 \right)$$

Pour une lame dans l'air : $n_1 = n_3 = 1$ et $n_2 = 1,5 = n$

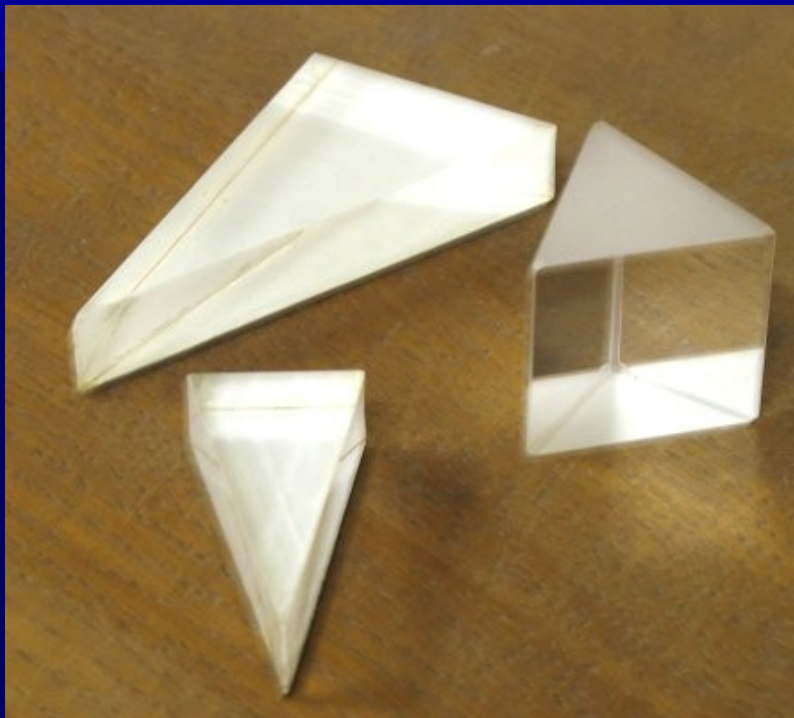
$$\overline{A_1 A_3} = e \left(1 - \frac{1}{n} \right)$$

Une lame de verre "rapproche" les objets.

Image d'un objet étendu

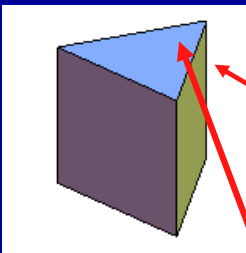


Exemples de prismes



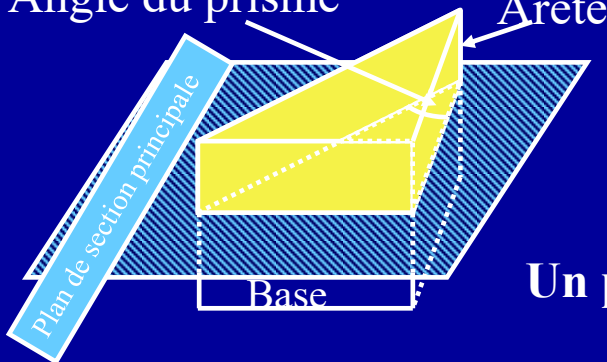
Définitions

- milieu homogène, transparent d'indice n limité par deux dioptries plans non parallèles.



Angle du prisme

Arête

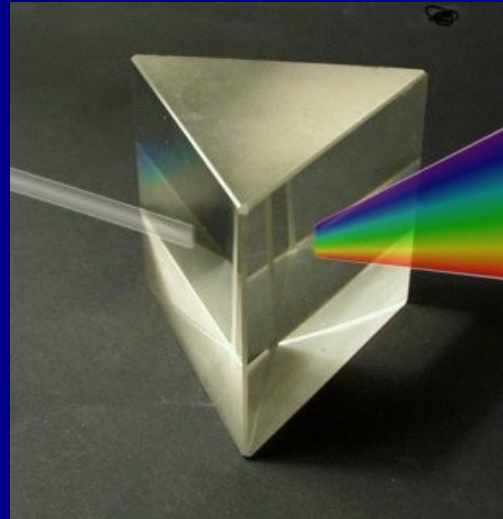
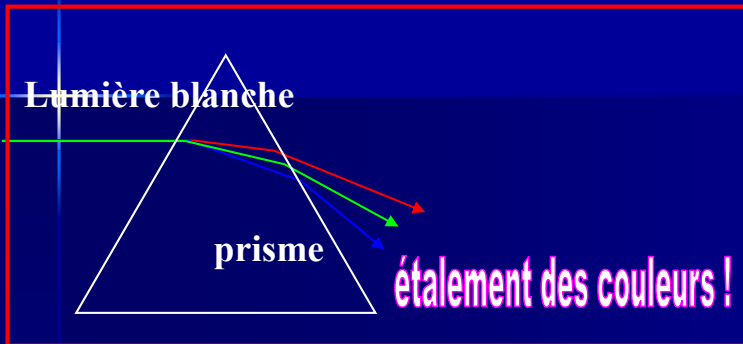


- L'intersection de ces dioptries constitue l'arête du prisme.

Un prisme réalise deux actions

- Dévier la lumière de la même manière aux deux interfaces d'entrée et de sortie

- Étaler les couleurs à cause de la dispersion.



Marche d'un rayon lumineux. Formules du prisme

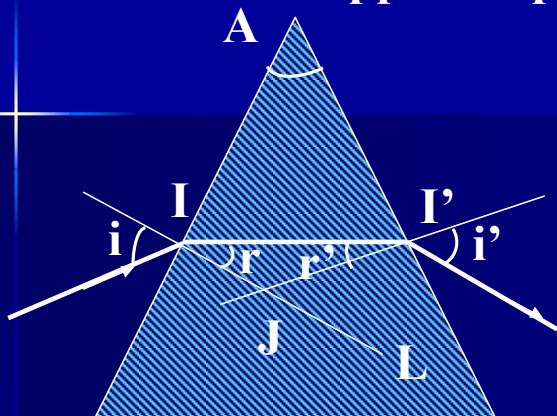
On suppose le prisme placé dans l'air d'indice 1.

Réfraction au point d'incidence

$$\sin i = n \sin r$$

Réfraction au point d'émergence

$$\sin i' = n \sin r'$$



Plan de section principale

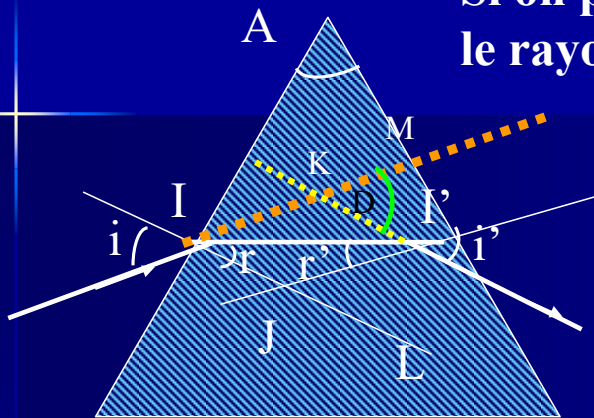
Relation entre r , r' et A

Dans triangle IJI' l'angle $I'JL$ (extérieur) = somme des angles intérieurs : $r+r'$

$$A = r + r'$$

Déviation d'un rayon

Si on prolonge le rayon incident il coupe le rayon émergent en K



Angle $MKI' =$ déviation D du rayon incident lors de sa traversée du prisme

D est l'angle extérieur du triangle KII'

$$D = (i - r) + (i' - r') = i + i' - (r + r')$$

$$D = i + i' - A$$

- La déviation D est l'angle dont le prisme dévie les rayons lumineux. Le rayon émergent est toujours dévié vers la base du prisme ($D > 0$).

- Comme l'indice de réfraction du prisme dépend de la longueur d'onde λ de la lumière incidente, l'angle de déviation D dépend de la couleur de la lumière qui traverse le prisme : c'est le phénomène de dispersion de la lumière qui fait du prisme un élément utile en spectroscopie.

• Relations fondamentales

• Il existe quatre relations fondamentales du prisme qui permettent de calculer les quatre inconnues (i' , r , r' , D) en fonction des éléments connus (i , A , n).

$$\sin i = n \sin r$$

$$\sin i' = n \sin r'$$

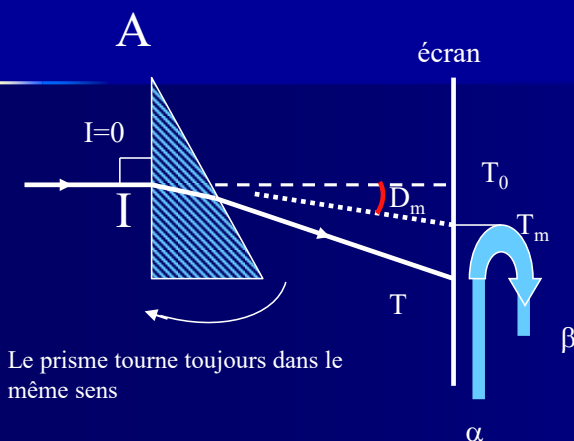
$$A = r + r'$$

$$D = i + i' - A$$

On en déduit par exemple la déviation $D(i, A, n)$.

Étude de la déviation

Expérience



On fait tourner le prisme autour de son arête dans le sens de la flèche



Angle d'incidence croît régulièrement

La tache T se déplace sur l'écran suivant le trajet (α) puis reste un instant stationnaire en T_m pour se déplacer finalement en sens inverse suivant le trajet (β)

Conclusion : quand i varie, D décroît, passe par un minimum et croît ensuite

L'expérience montre qu'il existe une valeur i_m de l'angle d'incidence i qui rend la déviation D minimale.

$$i_m \iff D_m \text{ minimum de déviation}$$

Après calculs, la seule solution acceptable est :

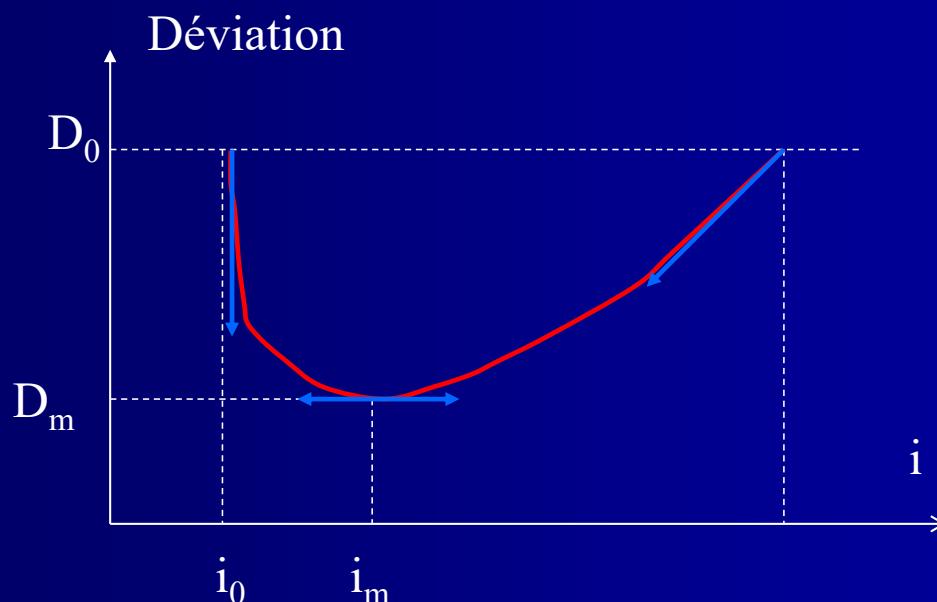
$$i = i' = i_m = \frac{A + D_m}{2} \longrightarrow r = r' = \frac{A}{2}$$

En substituant dans $\sin i = n \sin r$, on obtient la formule de Fraunhofer, utile pour mesurer l'indice du prisme :

$$n = \frac{\sin \left(\frac{A + D_m}{2} \right)}{\sin \left(\frac{A}{2} \right)}$$

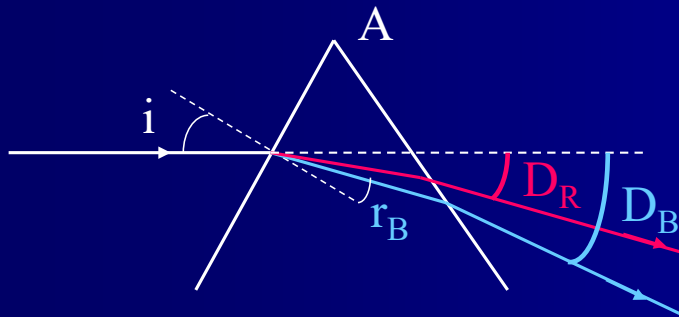
Remarque : au minimum de déviation le rayon lumineux a un parcours symétrique par rapport au plan bissecteur de l'angle du prisme ($r=r'$ et $i=i'$).

Variation de D en fonction de i



Influence de l'indice n

$n \searrow$ Quand $\lambda \nearrow \longrightarrow n_R < n_B$



$$\sin(r_R) = \frac{\sin i}{n_R}$$

$$\sin(r_B) = \frac{\sin i}{n_B}$$

$$r_B < r_R$$

Comme $r' = A - r \longrightarrow$

$$r'_B > r'_R$$

$$n_B \sin r'_B > n_R \sin r'_R$$

$$i'_B > i'_R$$

Mais : $D = i + i' - A$

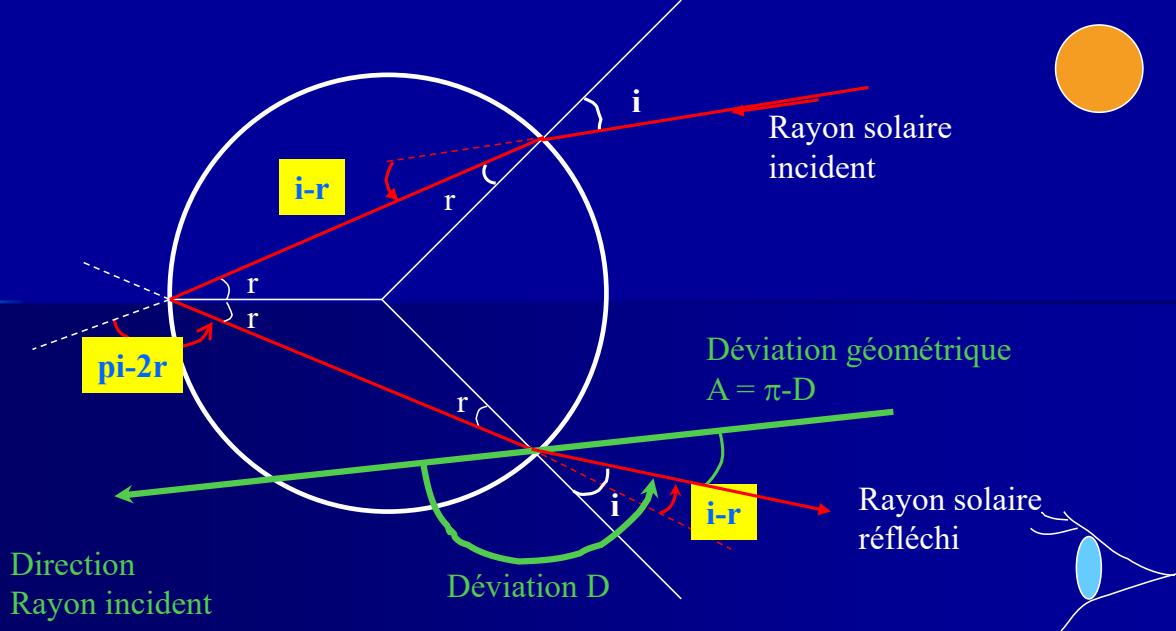
$$D_B > D_R$$



Pourquoi un arc en ciel ?

L'arc en ciel est un phénomène de dispersion de lumière sur un mur d'eau formé de milliers de gouttes d'eau.

Puisque la taille des gouttes d'eau est très grande devant la longueur d'onde de la lumière, on peut appliquer les règles de l'optique géométrique à une goutte d'eau sphérique d'indice n environ égal à 1.33.



L'addition des angles en jaune sur la figure donne la valeur de la déviation du rayon réfléchi par rapport au rayon solaire incident.

$$D = \pi + 2i - 4r$$

Si l'on ne travaille pas avec des angles orientés, la déviation est donnée par l'angle :

$$A = \pi - D$$

$$-\frac{\pi}{2} \leq i \leq \frac{\pi}{2}$$

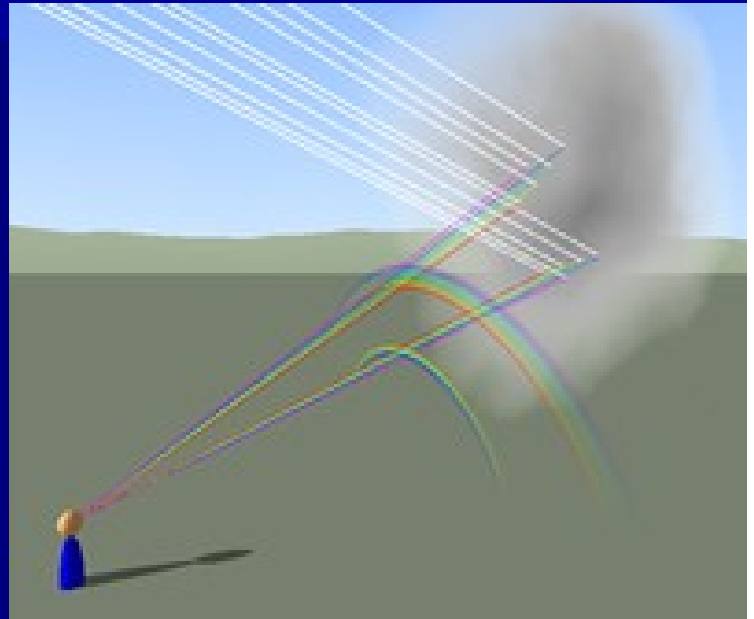
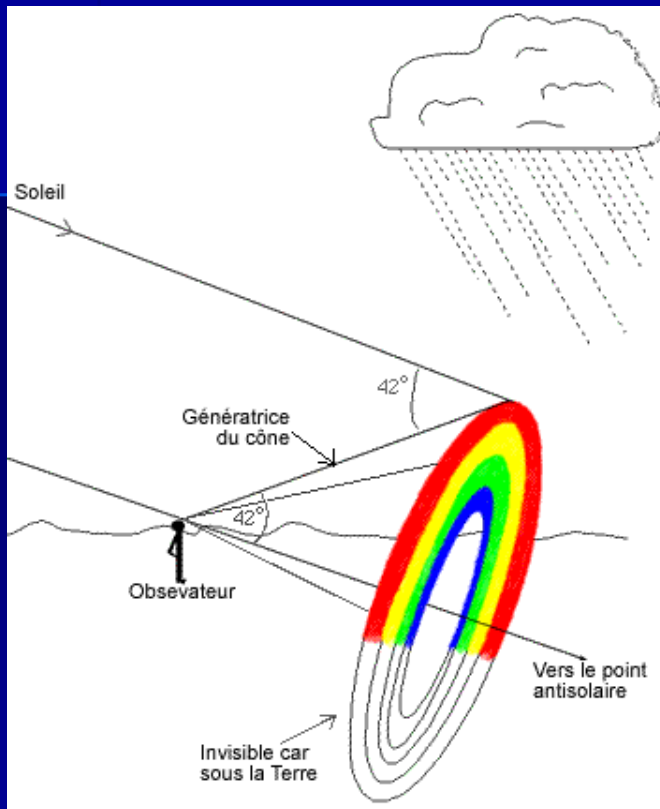


les rayons sont réfléchis dans toutes les directions

mais il existe une grande plage de valeurs de i pour laquelle A est à peu près constant (maximum de la fonction).

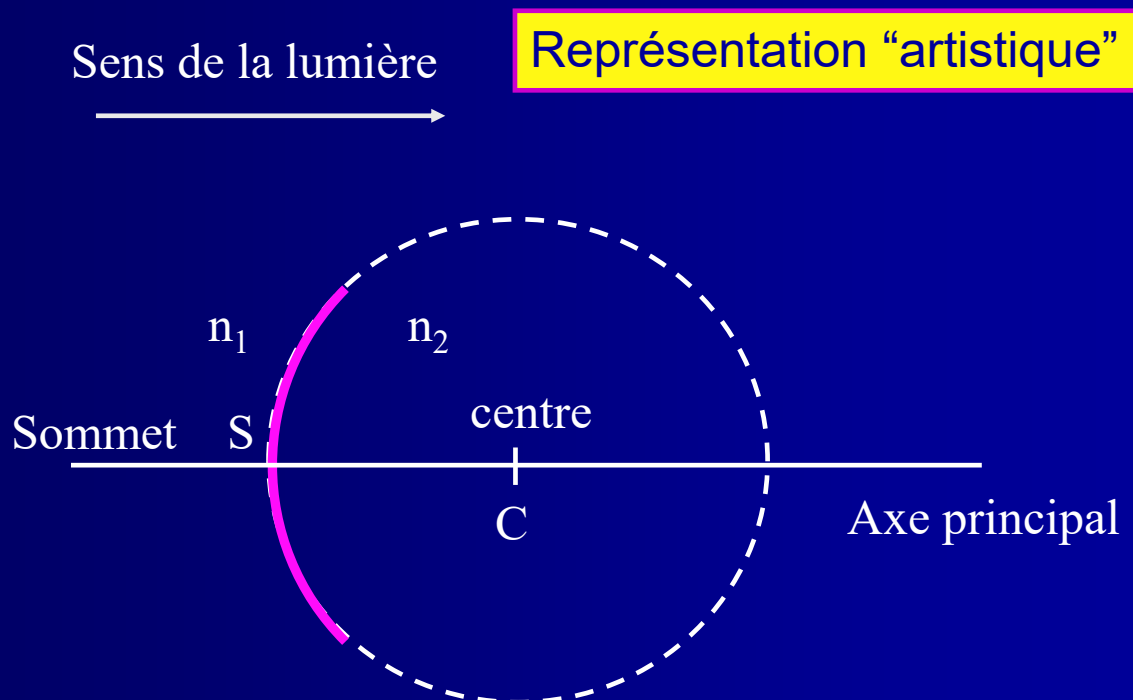
Comme pour le prisme, la déviation dépend de l'indice qui lui-même dépend de la longueur d'onde (couleur) du rayon lumineux.

- Les rouges seront les plus déviés donc ils apparaissent à l'extérieur de l'arc en ciel.
- Les rayons bleus sont déviés d'un angle $A=40.6^\circ$ et les rayons rouge d'un angle $A=42.0^\circ$.



Chapitre 3: DIOPTRE ET MIROIR SPHÉRIQUE

Un dioptré sphérique est un ensemble de deux milieux transparents d'indices optiques différents, séparés par une interface sphérique mince.



- La valeur algébrique \overline{SC} est le rayon du dioptre : c'est un nombre signé, le sens de la lumière donne le sens positif.

- Toutes les distances seront données en valeur algébrique avec l'origine au sommet S.

- Les termes "concave" et "convexe" sont utilisés mais sont imprécis.

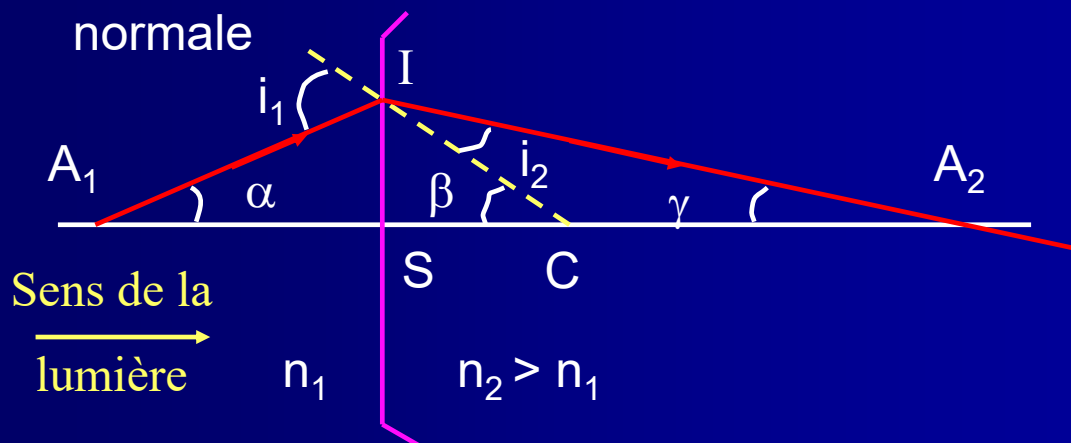
Le dioptre sphérique n'est pas stigmatique. En pratique, on se place dans les conditions de l'approximation de Gauss :

- rayons peu inclinés sur l'axe
- faisceau issu du point objet A étroit
- rayons voisins de l'axe

Le dioptre est alors stigmatique : l'image d'un point est un point

Représentation schématique correcte

Les schémas sont faux si le dioptre est représenté par un arc de cercle.



Noter que dans la représentation schématique la normale au dioptre ne fait pas un angle de $\pi/2$ avec l'interface.

Relation de conjugaison

$$\alpha \approx \frac{SI}{SA_1} = -\frac{\overline{SI}}{\overline{SA_1}}$$

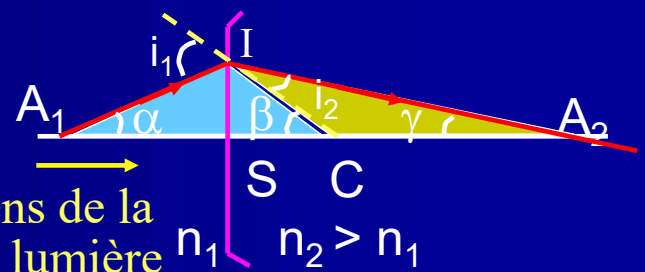
$$\beta \approx \frac{SI}{SC} = \frac{\overline{SI}}{\overline{SC}}$$

$$\gamma \approx \frac{SI}{SA_2} = \frac{\overline{SI}}{\overline{SA_2}}$$

triangles A_1IC & IA_2C

Approximation de Gauss

$$n_1 i_1 = n_2 i_2$$



Sens de la lumière n_1 $n_2 > n_1$

$$i_1 = \alpha + \beta$$

$$\beta = i_2 + \gamma = \frac{n_1}{n_2} i_1 + \gamma$$

$$\beta = \frac{n_1}{n_2} (\alpha + \beta) + \gamma$$

Soit d'après les relations 1 :

$$\frac{\overline{SI}}{\overline{SC}} = \frac{n_1}{n_2} \left(-\frac{\overline{SI}}{\overline{SA_1}} + \frac{\overline{SI}}{\overline{SC}} \right) + \frac{\overline{SI}}{\overline{SA_2}}$$

$$\frac{n_1}{\overline{SA_1}} - \frac{n_2}{\overline{SA_2}} = \frac{n_1 - n_2}{\overline{SC}}$$

$$\alpha \approx \frac{SI}{SA_1} = -\frac{\overline{SI}}{\overline{SA_1}}$$

$$\beta \approx \frac{SI}{SC} = \frac{\overline{SI}}{\overline{SC}}$$

$$\gamma \approx \frac{SI}{SA_2} = \frac{\overline{SI}}{\overline{SA_2}}$$

Remarques sur la relation de conjugaison

- Valable uniquement dans l'approximation de Gauss
- Cas particulier : dioptre plan pour

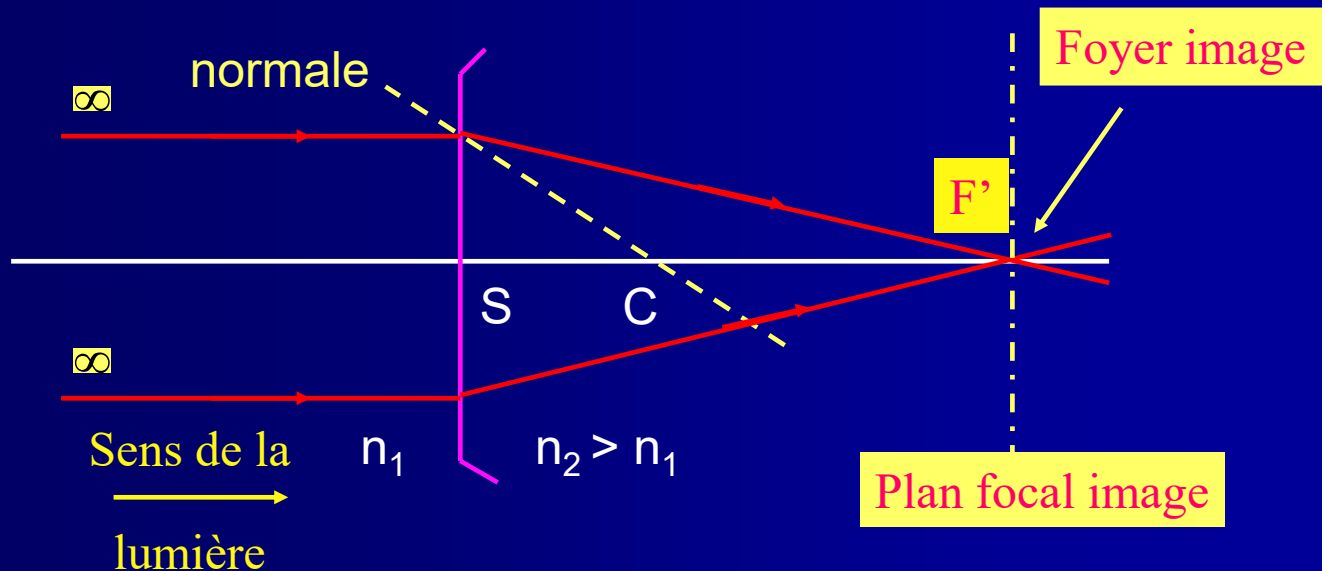
$$\overline{SC} = \infty \rightarrow \frac{n_1 - n_2}{\overline{SC}} = 0$$

$$\frac{n_1}{\overline{SA_1}} - \frac{n_2}{\overline{SA_2}} = 0$$

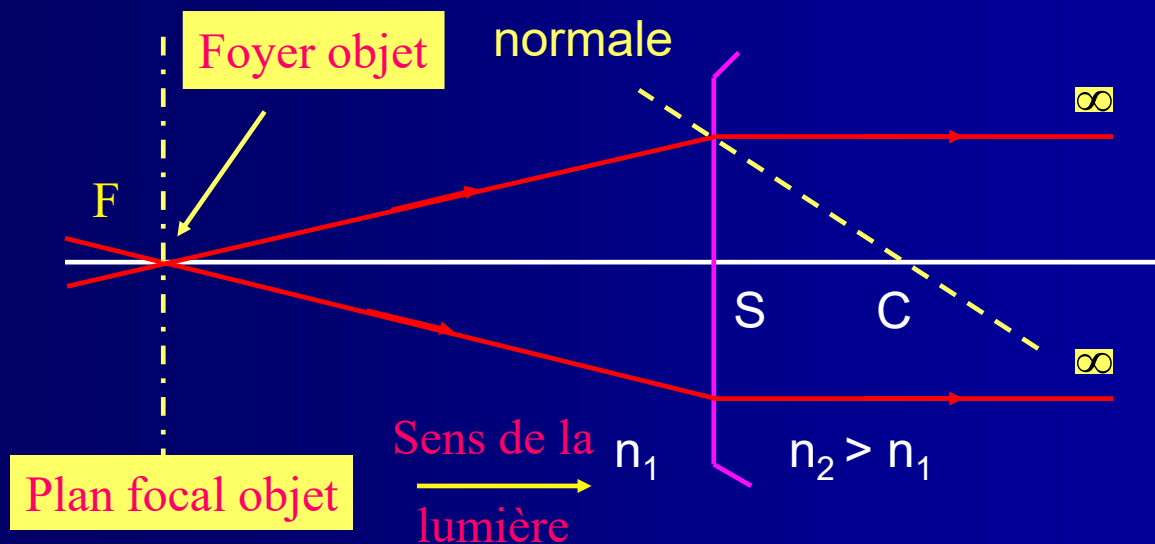
- Ne pas employer les notations p, p', R , sources de confusion, mais les valeurs algébriques $\overline{SA}, \overline{SC}$ etc.

Points remarquables du dioptre sphérique

- L'image d'un objet à l'infini sur l'axe principal se forme en un point **F'** de cet axe nommé le foyer image. La valeur de **SF'** est la distance focale image.



- L'objet qui donne une image à l'infini sur l'axe principal est positionné en un point **F** de cet axe nommé le foyer objet. La valeur de **SF** est la distance focale objet.



- La position des foyers détermine, dans les conditions de Gauss, les plans focaux objet et image. (voir figures)

Calcul de la distance focale image

Le foyer-image est l'image dans le milieu n_2 d'un objet à l'infini dans le milieu n_1 .

$$\frac{n_1}{\overline{SA_1}} - \frac{n_2}{\overline{SA_2}} = \frac{n_1 - n_2}{\overline{SC}}$$

$$\frac{n_1}{-\infty} - \frac{n_2}{\overline{SF'}} = \frac{n_1 - n_2}{\overline{SC}}$$

$$\overline{SF'} = -\overline{SC} \frac{n_2}{n_1 - n_2}$$

Calcul de la distance focale objet

le foyer-objet est le point de l'axe principal dans le milieu-objet n_1 qui donne une image à l'infini dans le milieu-image n_2 .

$$\frac{n_1}{\overline{SA_1}} - \frac{n_2}{\overline{SA_2}} = \frac{n_1 - n_2}{\overline{SC}}$$

$$\frac{n_1}{\overline{SF}} - \frac{n_2}{\infty} = \frac{n_1 - n_2}{\overline{SC}}$$

$$\overline{SF} = +\overline{SC} \frac{n_1}{n_1 - n_2}$$

Relations remarquables

La position respective des 4 points : S, C, F et F' n'est pas quelconque.

$$\overline{SF} = +\overline{SC} \frac{n_1}{n_1 - n_2}$$

$$\overline{SF'} = -\overline{SC} \frac{n_2}{n_1 - n_2}$$

$$\overline{SF} + \overline{SF'} =$$

$$\overline{SC}\left(\frac{n_1}{n_1 - n_2} - \frac{n_2}{n_1 - n_2}\right) = \overline{SC}$$

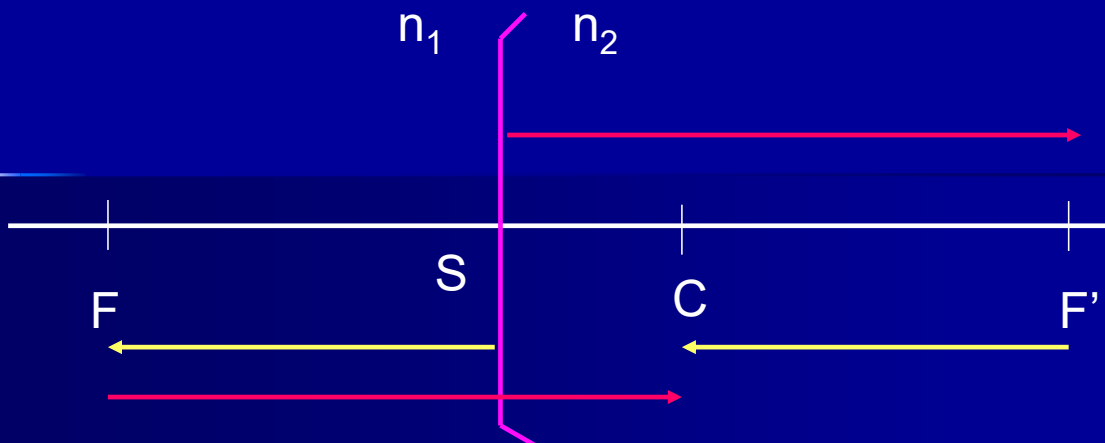
$$SF + SF' = SC$$

- $\overline{SF} = \overline{SC} - \overline{SF}' = \overline{SC} + \overline{F}'S = \overline{F}'S + \overline{SC} = \overline{F}'C$

$$SF = F' C$$

- $\overline{SF}' = \overline{SC} - \overline{SF} = \overline{SC} + \overline{FS} = \overline{FS} + \overline{SC} = \overline{FC}$

$$SF' = FC$$



A utiliser pour la cohérence du tracé des images.

Les foyers objet et image sont toujours symétriques par rapport au milieu du segment SC

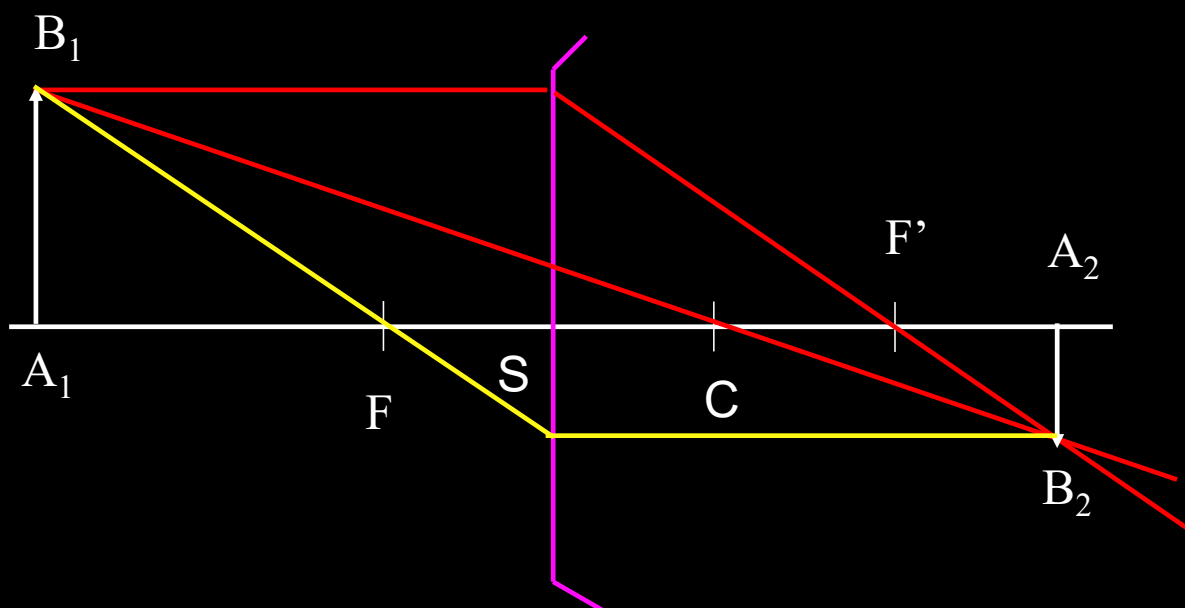
Pour tracer l'image d'un point dans le système optique, on utilise 2 rayons de trajet connu.

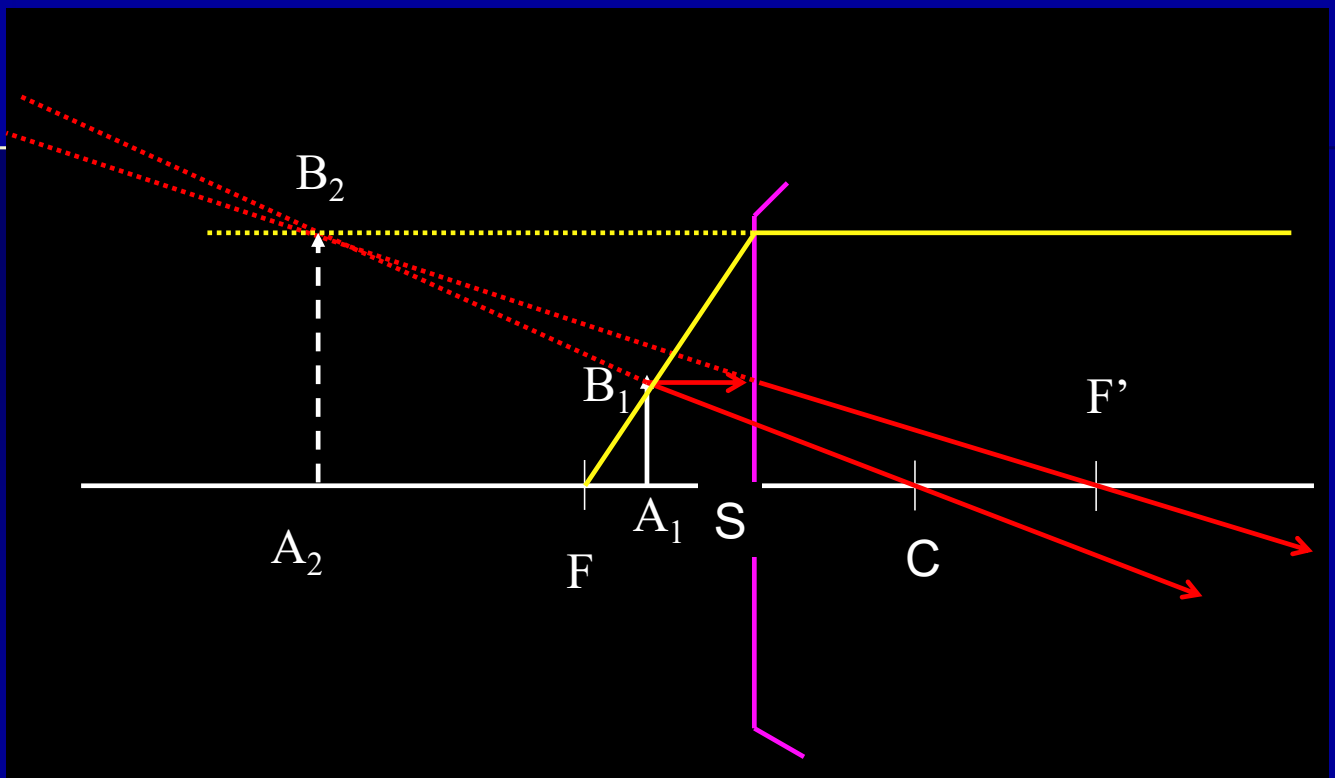
On a 3 possibilités simples à sa disposition :

- 1 rayon qui passe par C : il n'est pas dévié.
- 1 rayon parallèle à l'axe principal dans le milieu objet n_1 ressort en passant par le foyer-image F' .
- 1 rayon qui passe par le foyer-objet F ressort dans le milieu image n_2 parallèlement à l'axe principal.

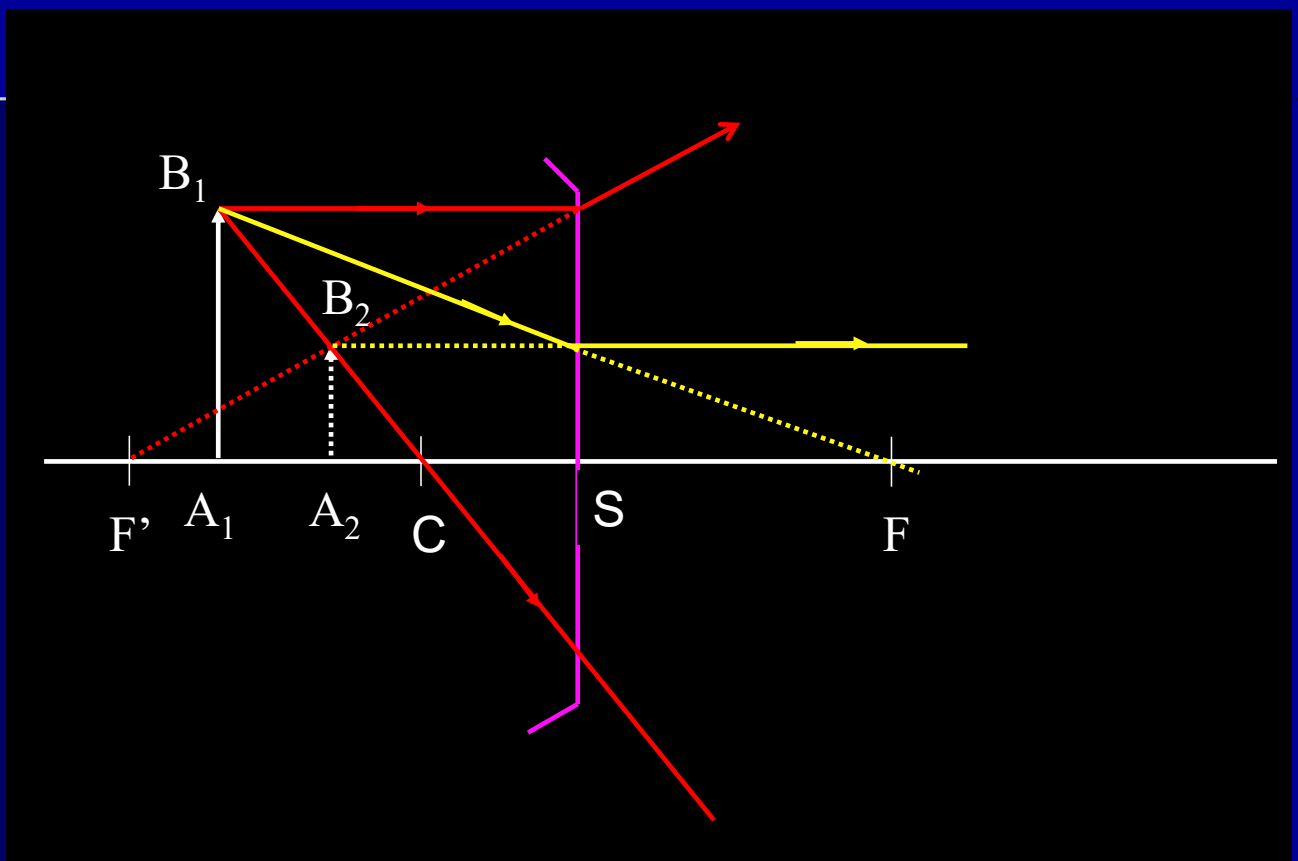
Exemples de tracés : dioptre "convexe"

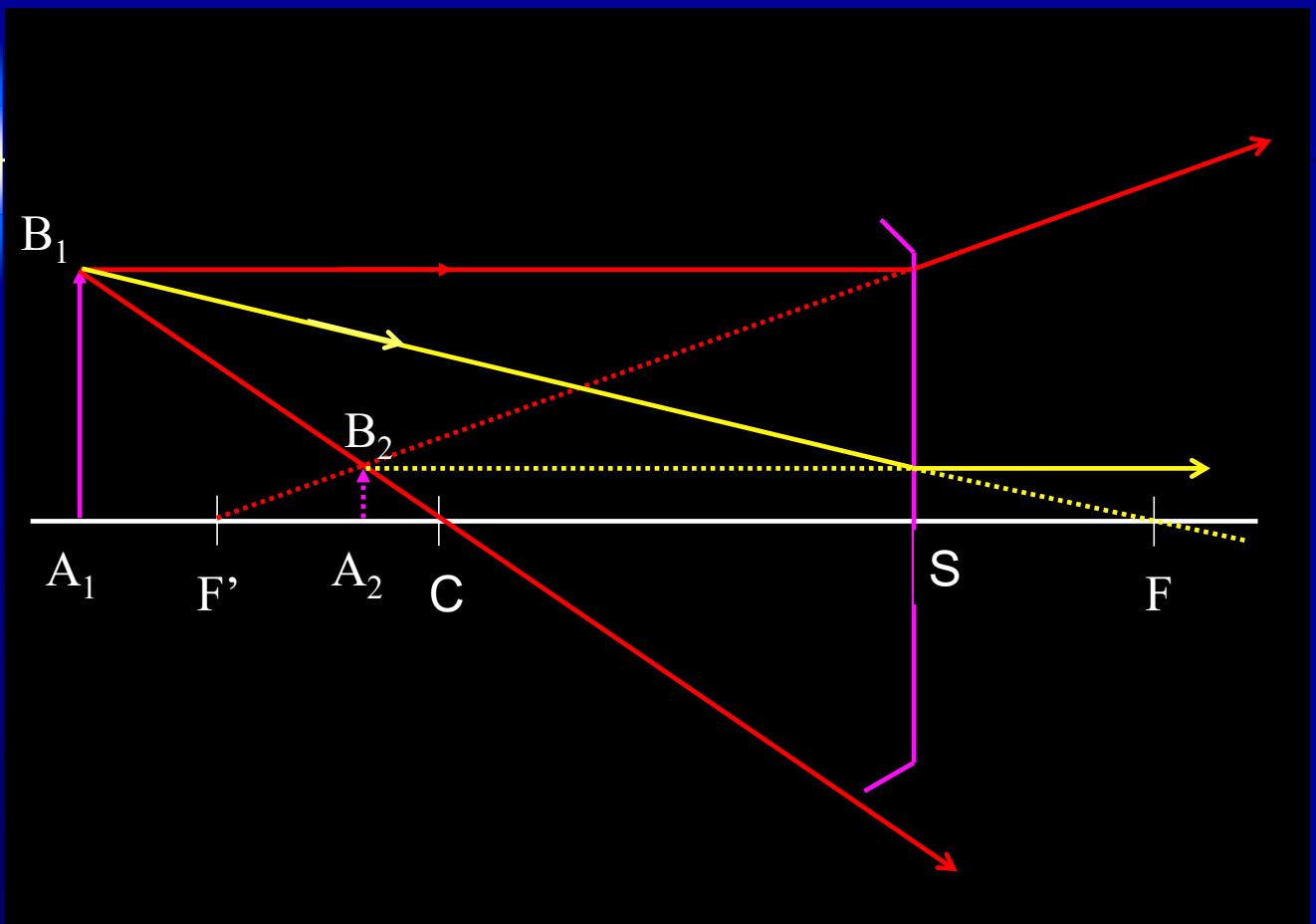
$n_2 > n_1$ dans toutes les figures.



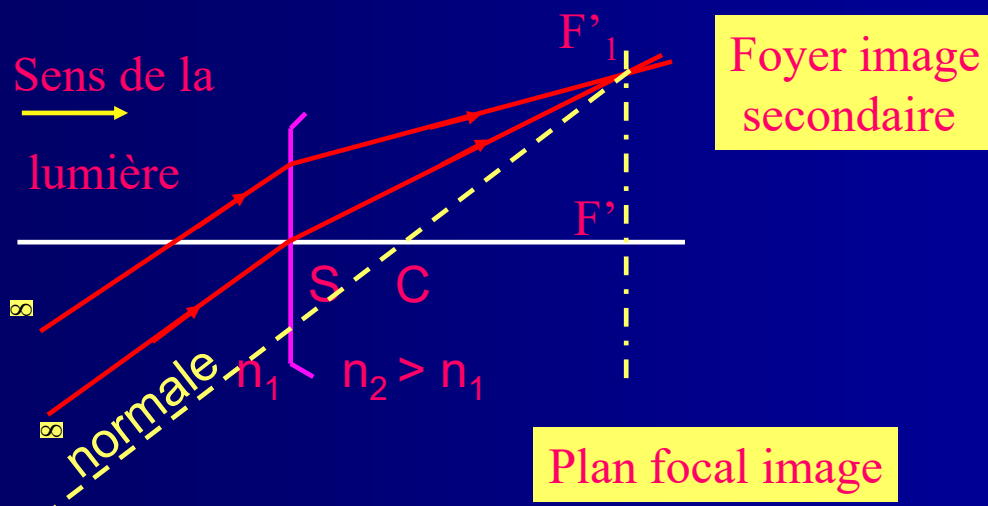


Exemples de tracés : dioptré "concave"

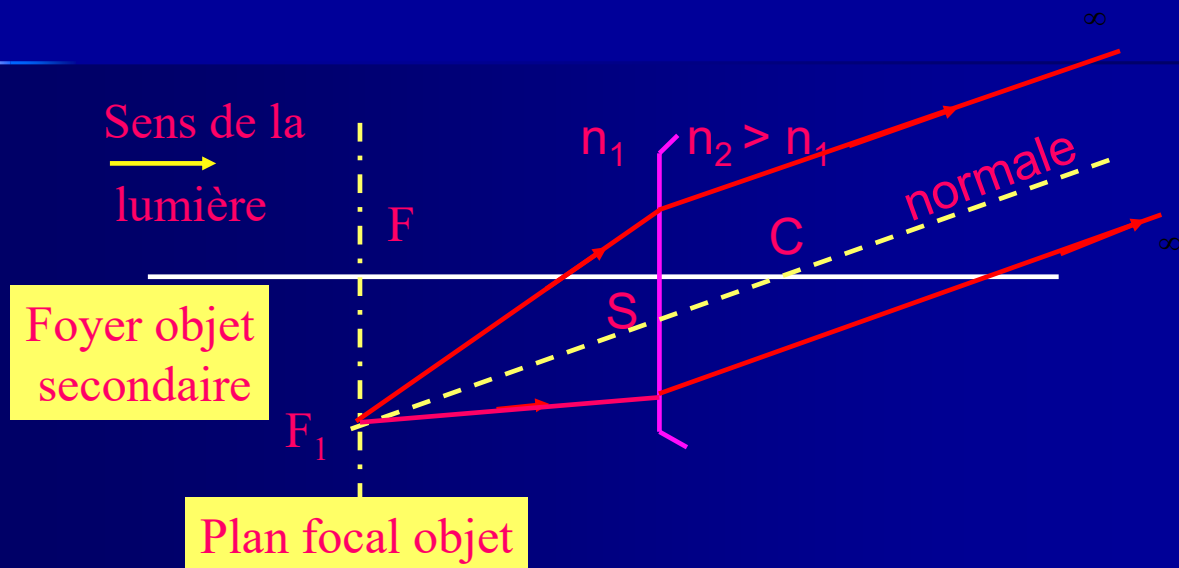




- Chaque point du plan focal image correspond à une direction particulière des rayons incidents parallèles, dans le milieu objet.
- Le rayon qui passe par le centre C est incident sur le dioptre avec $i = 0$ et n'est donc pas dévié. Noter que ce rayon particulier qui indique la direction d'incidence détermine la position du foyer secondaire F'_1



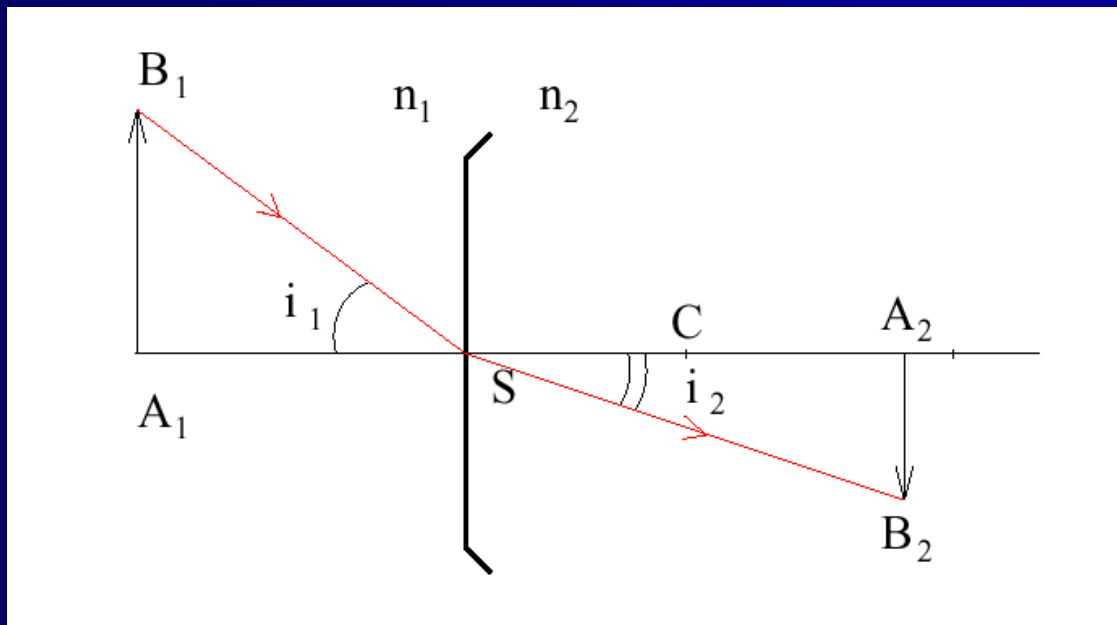
Même remarque pour le plan focal objet.



Calcul du grandissement γ

C'est le rapport $\gamma = \frac{A_2 B_2}{A_1 B_1}$

Il mesure la taille de l'image par rapport à l'objet.



Dans le triangle : SA_1B_1

$$\overline{A_1B_1} = \overline{SA_1} \operatorname{tgi}_1 \approx \overline{SA_1} i_1$$

$$n_1 i_1 = \overline{A_1B_1} \frac{n_1}{\overline{SA_1}}$$

$$n_1 \overline{A_1B_1} \approx n_1 \overline{SA_1} i_1$$

Dans le triangle : SA_2B_2

$$\overline{A_2B_2} = \overline{SA_2} \operatorname{tgi}_2 \approx \overline{SA_2} i_2$$

$$n_2 i_2 = \overline{A_2B_2} \frac{n_2}{\overline{SA_2}}$$

$$n_2 \overline{A_2B_2} \approx n_2 \overline{SA_2} i_2$$

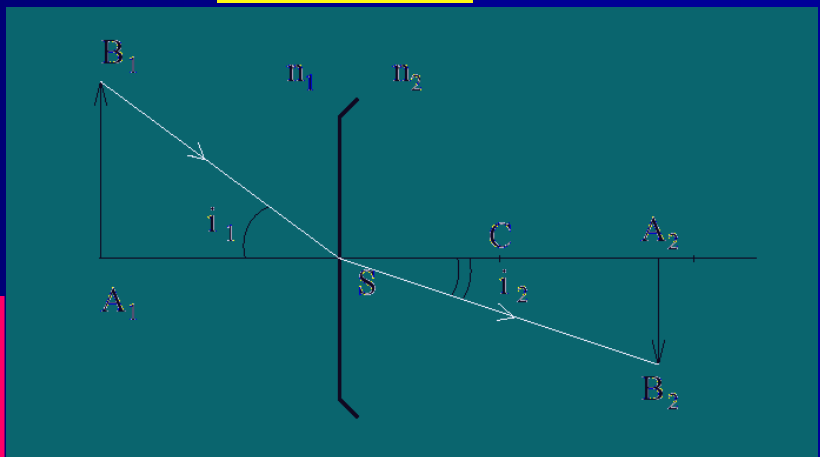
Conditions de Gauss

$$n_1 i_1 = n_2 i_2$$

$$\overline{A_1B_1} \frac{n_1}{\overline{SA_1}} = \overline{A_2B_2} \frac{n_2}{\overline{SA_2}}$$

D'où le grandissement

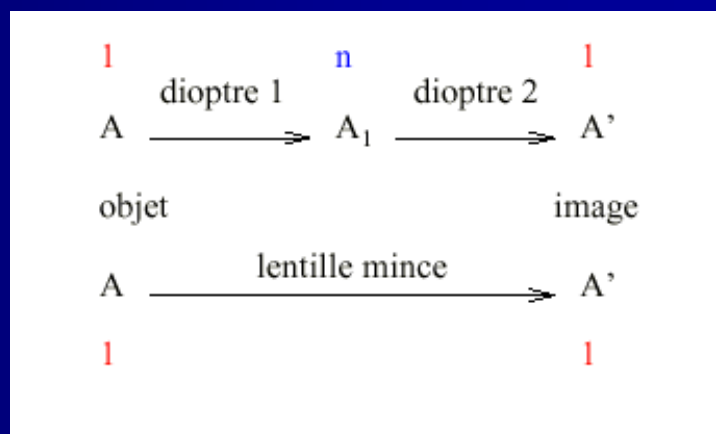
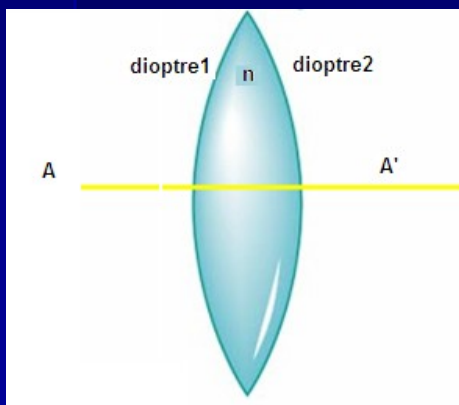
$$\gamma = \frac{\overline{A_2B_2}}{\overline{A_1B_1}} = \frac{n_1 \overline{SA_2}}{n_2 \overline{SA_1}}$$



Application : la relation de conjugaison des lentilles minces

□ Combinaison de deux dioptries sphériques :

- Le premier séparant l'air (indice 1) du verre (indice n)
- Le deuxième séparant le verre (indice n) de l'air (indice 1)



dioptre 1

$$\frac{1}{S_1 A} - \frac{n}{S_1 A_1} = \frac{1-n}{S_1 C_1}$$

(A_1 est un point du milieu n)

dioptre 2

$$\frac{n}{S_2 A_1} - \frac{1}{S_2 A'} = \frac{n-1}{S_2 C_2}$$

lentilles minces



$S_1 \sim S_2$



centre optique O

$$\begin{aligned} \frac{1}{\overline{OA}} - \frac{n}{\overline{OA_1}} &= \frac{1-n}{\overline{OC_1}} \\ \frac{n}{\overline{OA_1}} - \frac{1}{\overline{OA'}} &= \frac{n-1}{\overline{OC_2}} \end{aligned}$$

en ajoutant les 2 équations

$$\frac{1}{\overline{OA}} - \frac{1}{\overline{OA'}} = (1-n) \left(\frac{1}{\overline{OC_1}} - \frac{1}{\overline{OC_2}} \right)$$

distances focales

$$\overline{OA} = \infty \rightarrow \overline{OF'}$$

$$\overline{OA'} = \infty \rightarrow \overline{OF}$$

$$\frac{1}{\infty} - \frac{1}{\overline{OF'}} = (1-n) \left(\frac{1}{\overline{OC_1}} - \frac{1}{\overline{OC_2}} \right)$$

$$\frac{1}{\overline{OF}} - \frac{1}{\infty} = (1-n) \left(\frac{1}{\overline{OC_1}} - \frac{1}{\overline{OC_2}} \right)$$

$$\frac{1}{\overline{OA}} - \frac{1}{\overline{OA'}} = \frac{1}{\overline{OF}} = -\frac{1}{\overline{OF'}}$$

Remarques

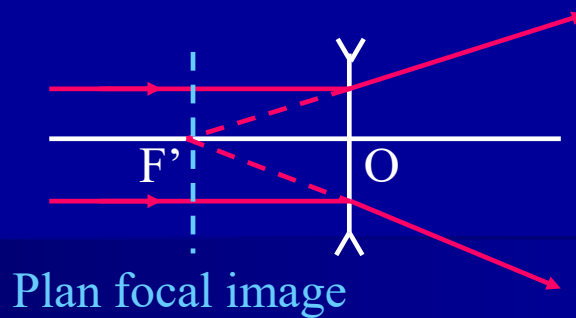
- Définition de la vergence V d'une lentille

$$(1 - n) \left(\frac{1}{\overline{OC_1}} - \frac{1}{\overline{OC_2}} \right) = -V = -\frac{1}{\overline{OF'}} = \frac{1}{\overline{OF}}$$

Unité : dioptrie (homogène à des m^{-1})

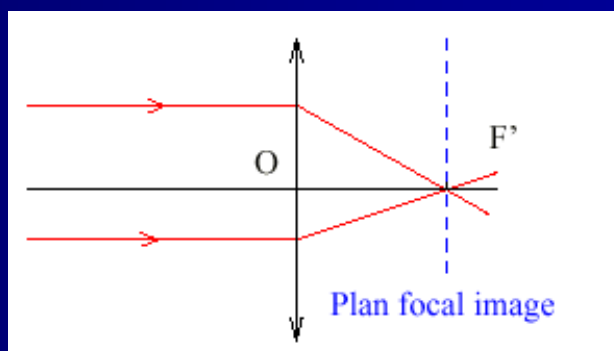
Attention : les distances doivent être exprimées en m.

- $V < 0$



→ lentille divergente $\overline{OF'} < 0$ et $\overline{OF} > 0$

- $V > 0$

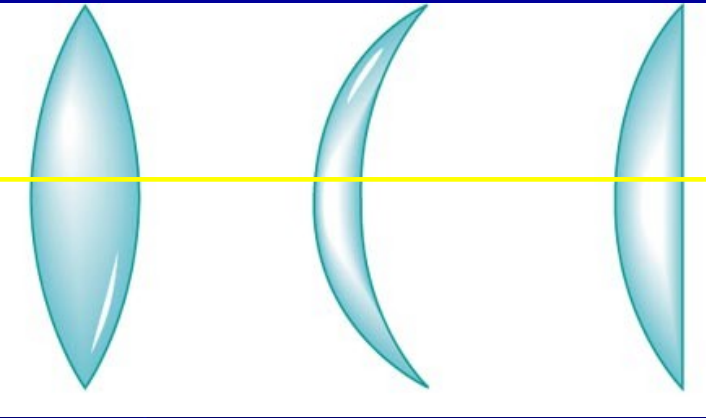


→ lentille convergente $\overline{OF'} > 0$ et $\overline{OF} < 0$

lentille
biconvexe

Ménisque
convergent

Lentille
plan-convexe



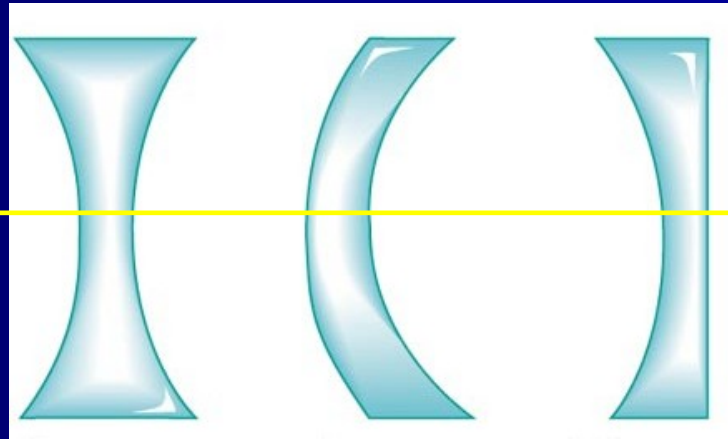
Axe principal



Ménisque
divergent

lentille
plan-concave

lentille
biconcave



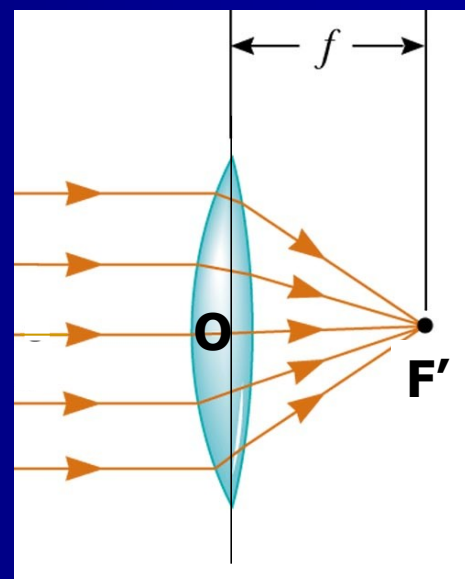
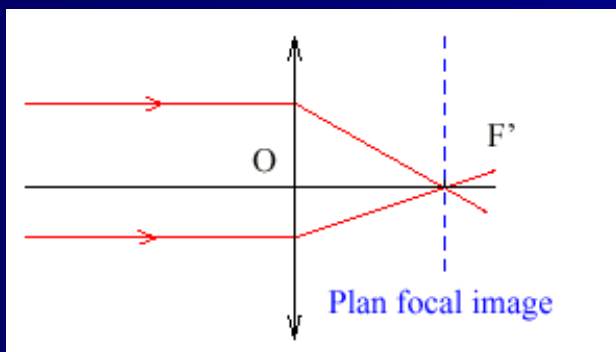
Axe principal



Foyer image

Lentille convergente

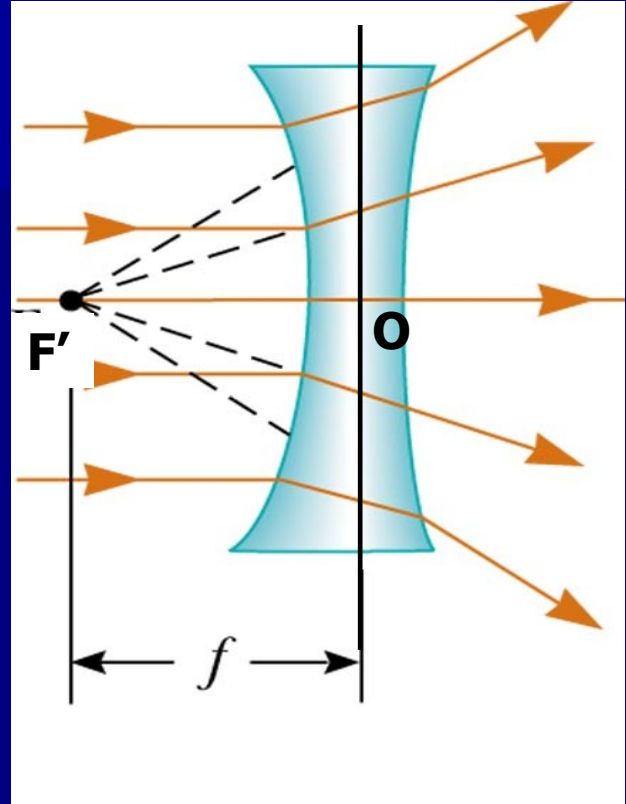
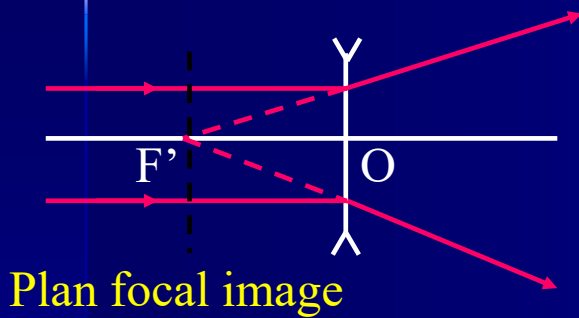
- L'image d'un objet à l'infini sur l'axe principal se forme en un point **F'** de cet axe nommé le foyer image. La valeur de **OF'** est la distance focale image.



→ lentille convergente $\overline{OF'} > 0$

O se nomme le centre optique de la lentille

Lentille divergente

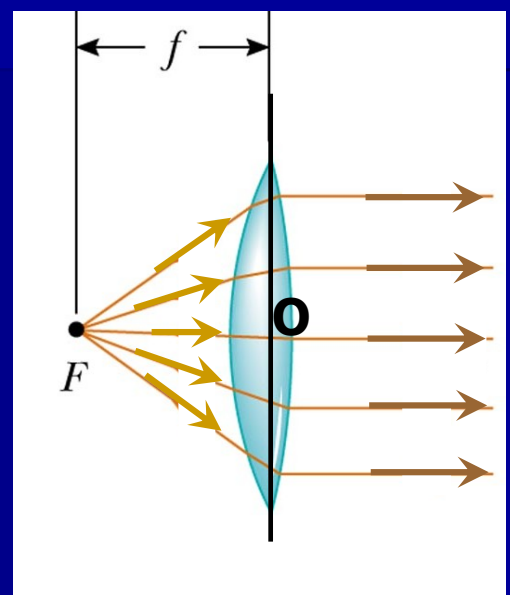
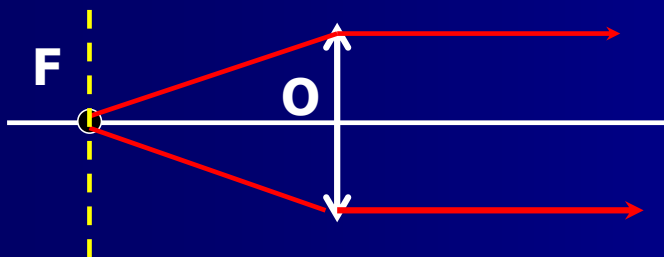


→ lentille divergente $\overline{OF'} < 0$

Foyer objet

Lentille convergente

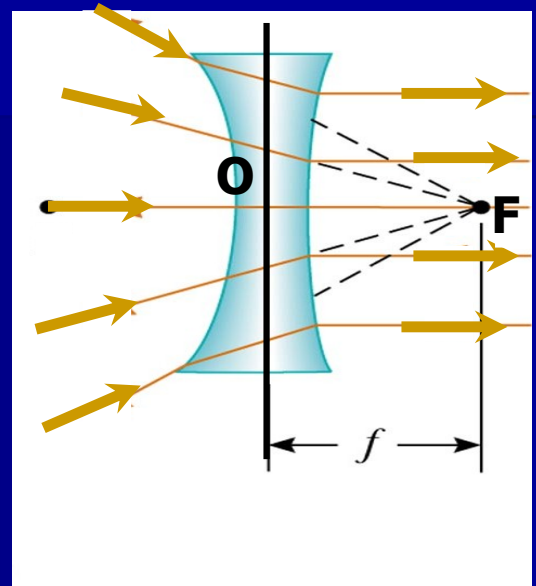
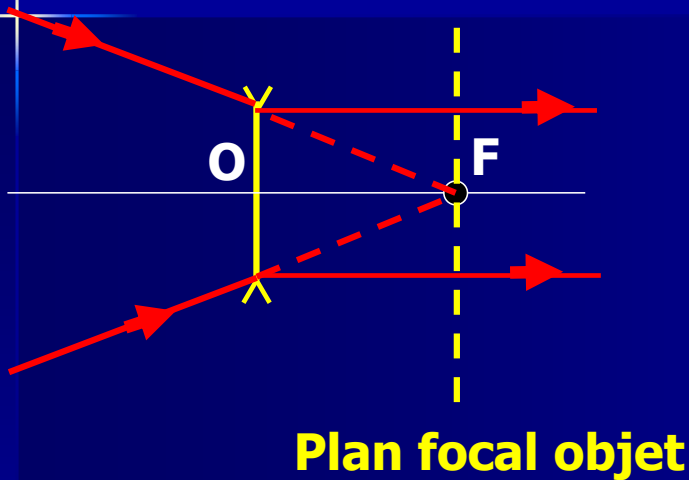
- L'objet qui donne une image à l'infini sur l'axe principal est positionné en un point F de cet axe nommé le foyer objet. La valeur de **OF** est la distance focale objet.



Plan focal objet

→ lentille convergente $\overline{OF} < 0$

Lentille divergente



→ lentille divergente $\overline{OF} > 0$

□ Pour les deux types de lentilles, la position des foyers est symétrique par rapport au centre optique O de la lentille:

$$| \overline{OF'} | = | \overline{OF} |$$

□ → lentille convergente $\overline{OF} < 0$ et $\overline{OF'} > 0$

□ → lentille divergente $\overline{OF} > 0$ et $\overline{OF'} < 0$

Tout rayon passant par le centre optique O ne subit aucune déviation

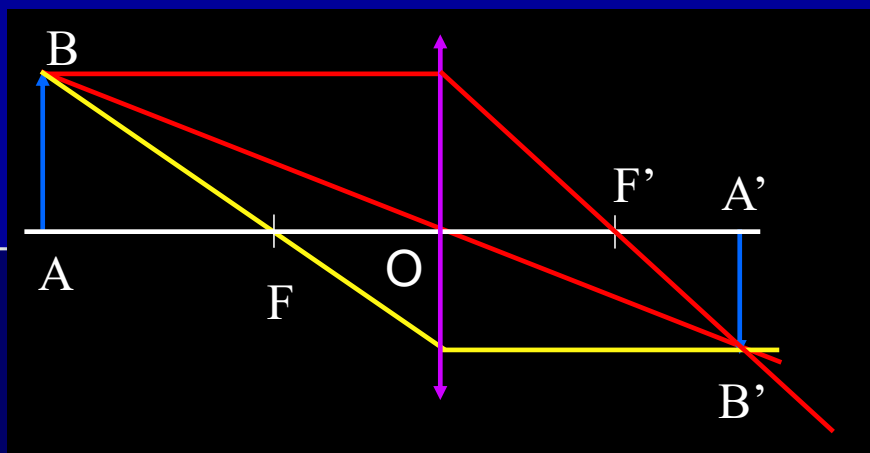
Construction des images

- Utilisation de 2 rayons particuliers simples (sur 3 possibles)

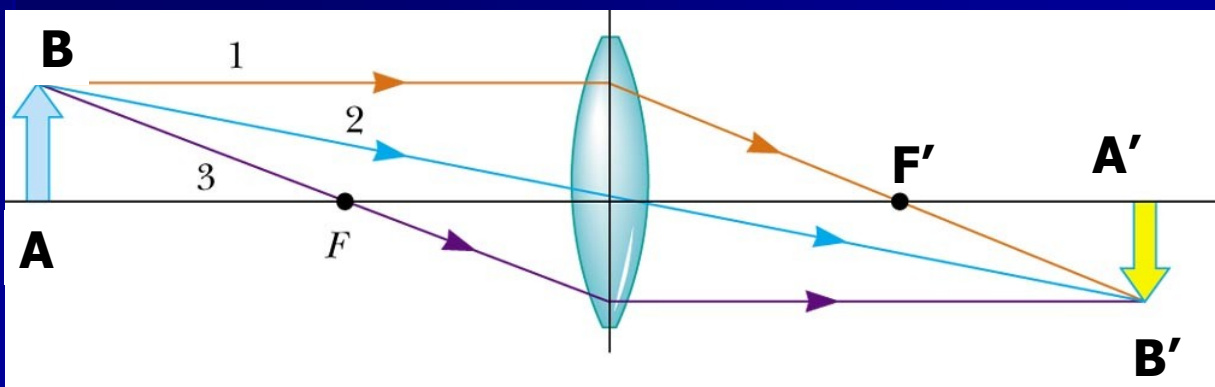
- Un rayon parallèle à l'axe principal passe par (ou semble venir de) **un des foyers**.

- Un rayon qui passe par le centre optique O de la lentille n'est pas dévié

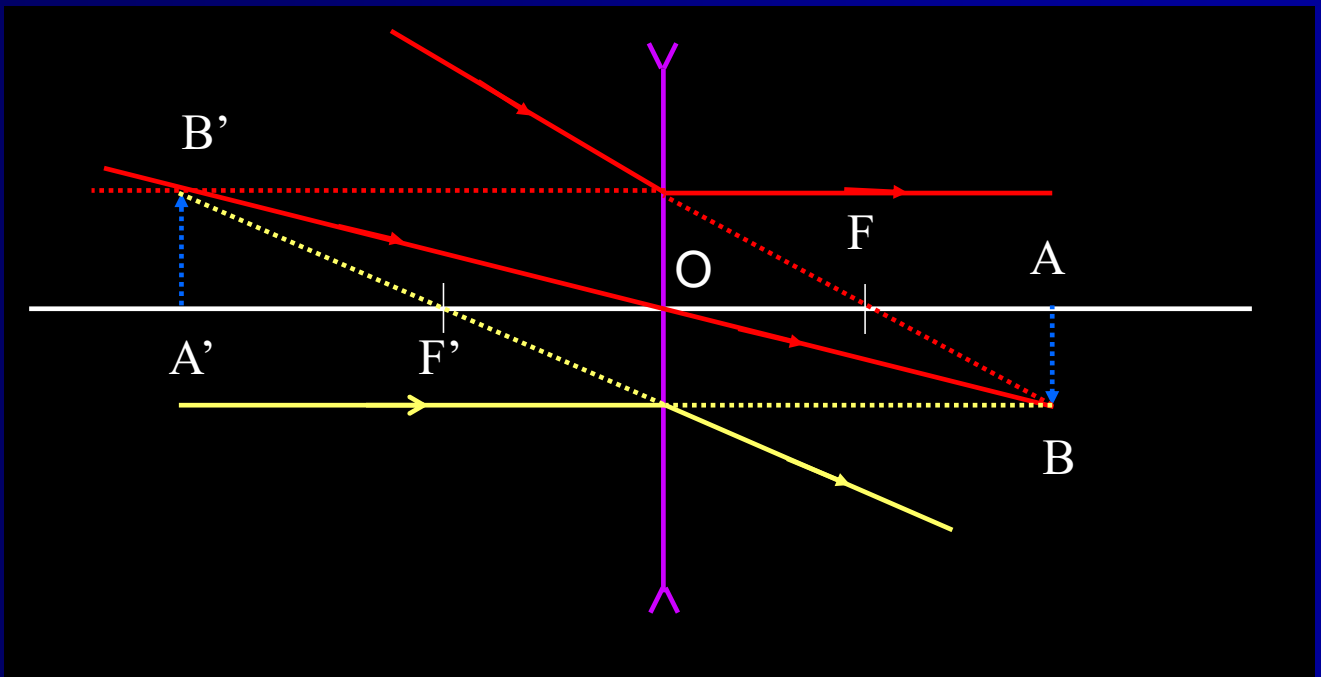
- Un rayon qui passe par le foyer objet de la lentille émerge de la lentille parallèlement à l'axe principal



L'image est réelle et renversée



• Une lentille divergente et un objet virtuel



Zones conjuguées

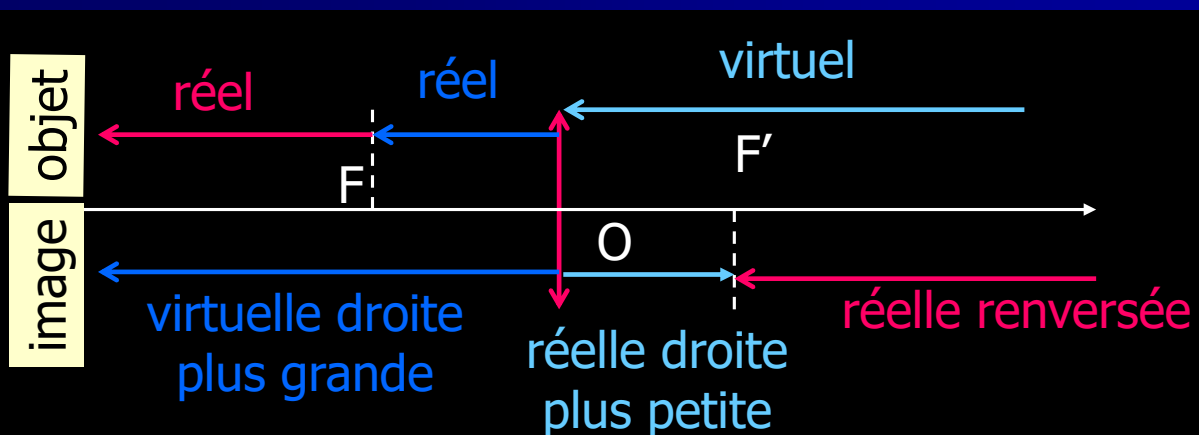
Position de l'objet

Position de l'image
et grandissement

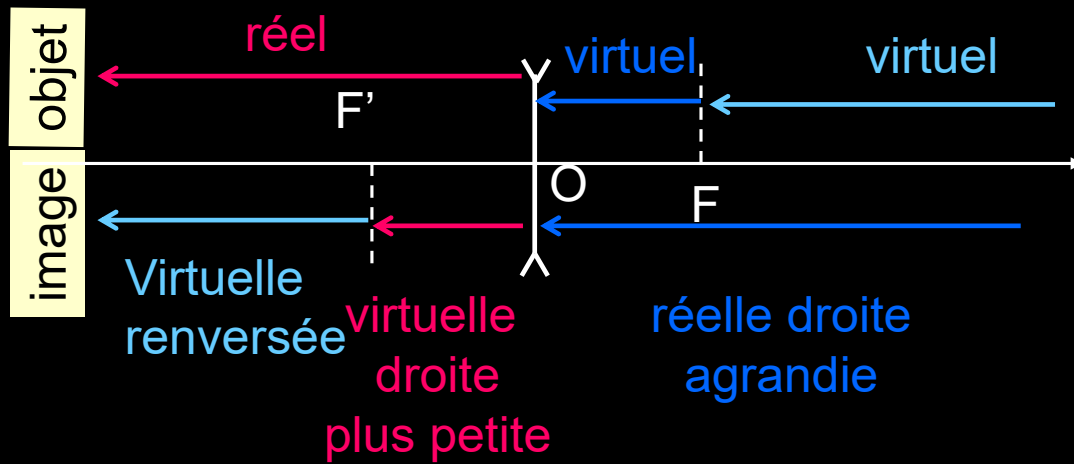
Formules de conjugaison

On peut donc établir des correspondances entre les zones d'espace objet et image. \longrightarrow Zones conjuguées

Lentille convergente



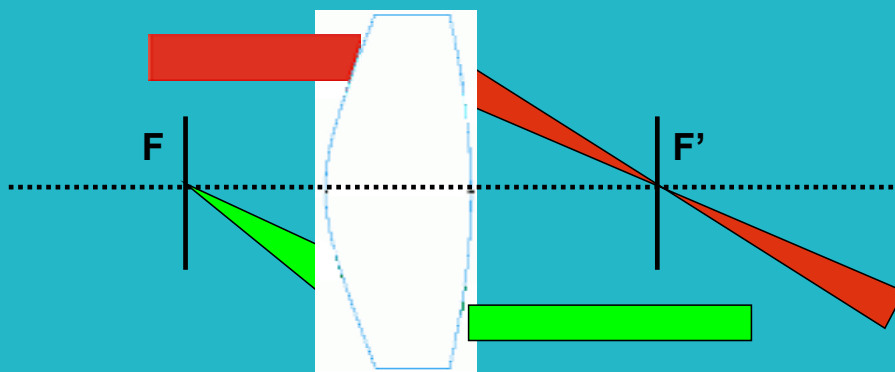
Lentille divergente



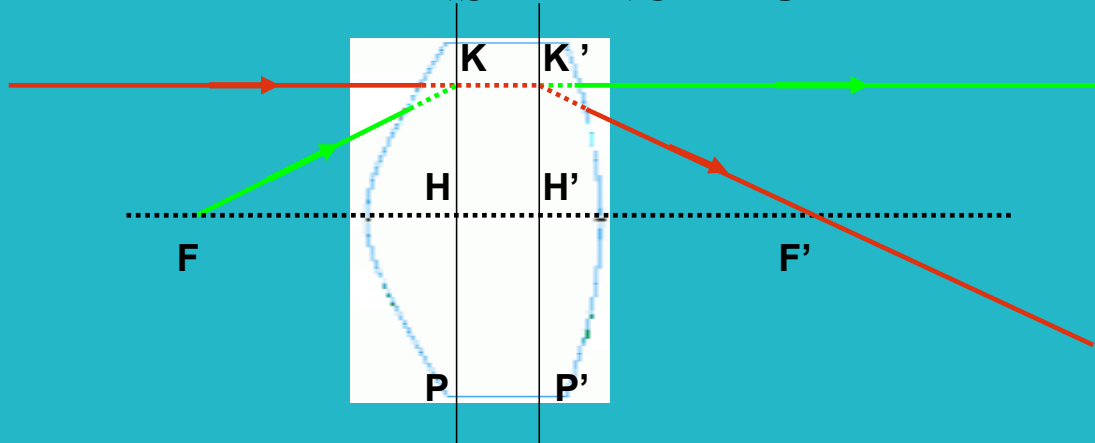
Les représentations précédentes démontrent les propriétés suivantes :

- L'image d'un objet virtuel donnée par une lentille convergente est toujours réelle (et plus petite).
- L'image d'un objet réel par une lentille divergente est toujours virtuelle.

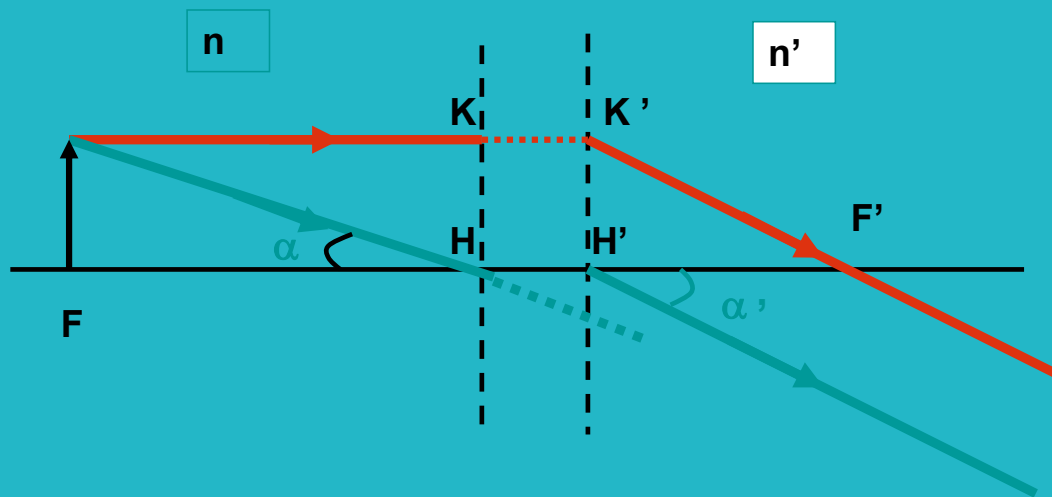
SYSTÈMES CENTRÉS FOYERS ET PLANS FOCaux



PLANS PRINCIPAUX



DISTANCES FOCALES ET VERGENCE



$$n.HK.\alpha = n'.H'K'.\alpha'$$

$$\alpha = HK/HF$$

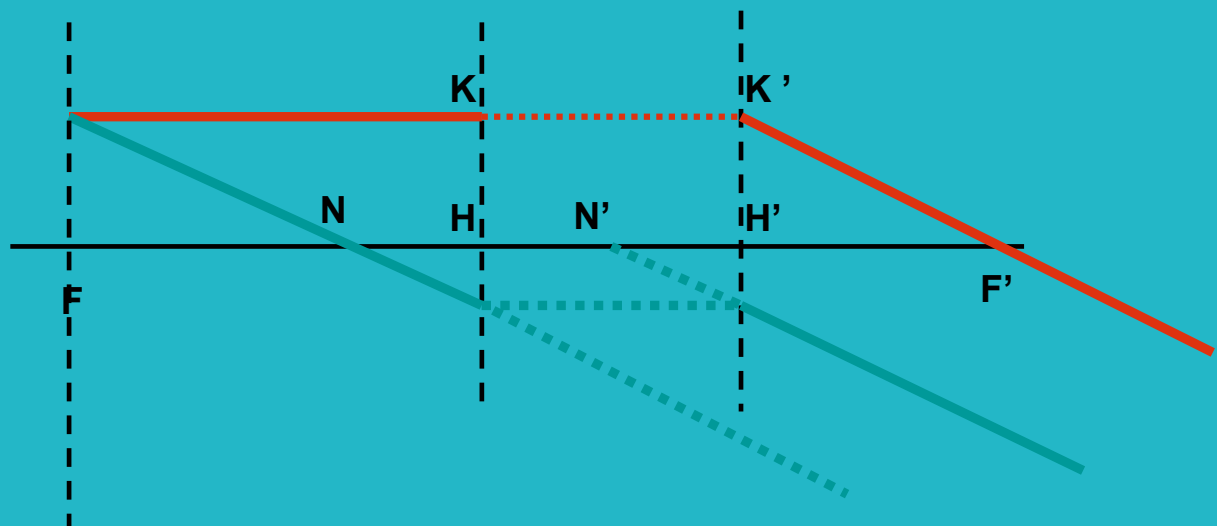
$$\alpha' = H'K'/H'F'$$

$$\alpha/\alpha' = n'/n = H'F'/HF$$

$$\frac{\overline{H'F'}}{\overline{HF}} = -\frac{n'}{n}$$

$$V = -\frac{n}{\overline{HF}} = \frac{n'}{\overline{H'F'}}$$

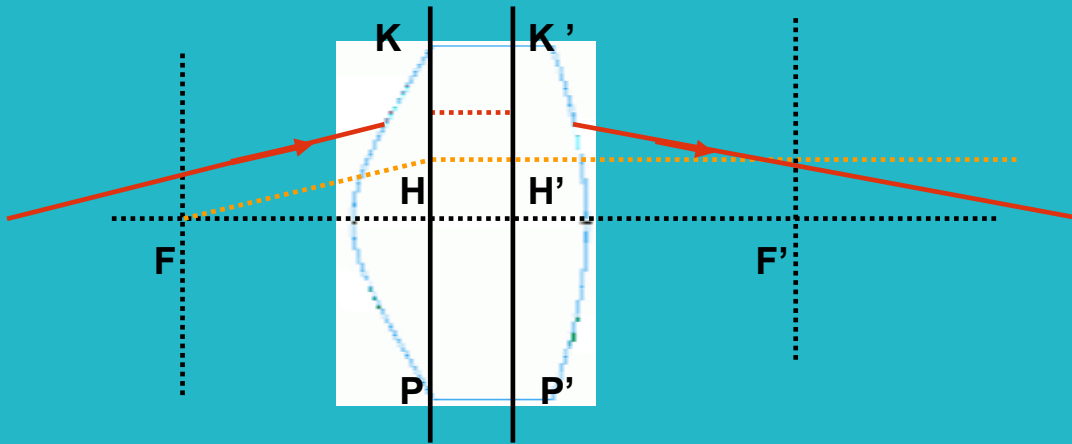
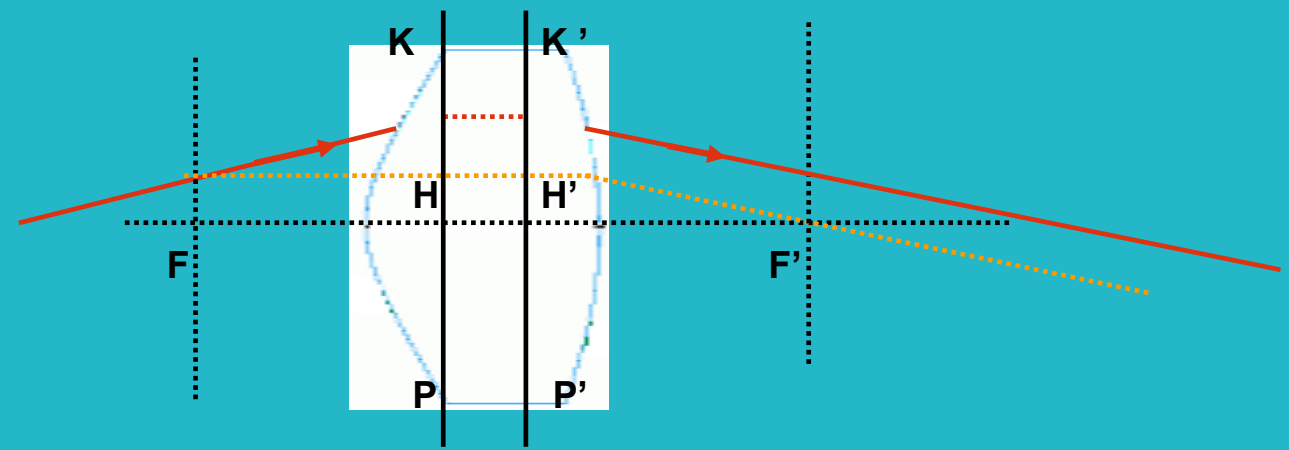
POINTS NODAUX



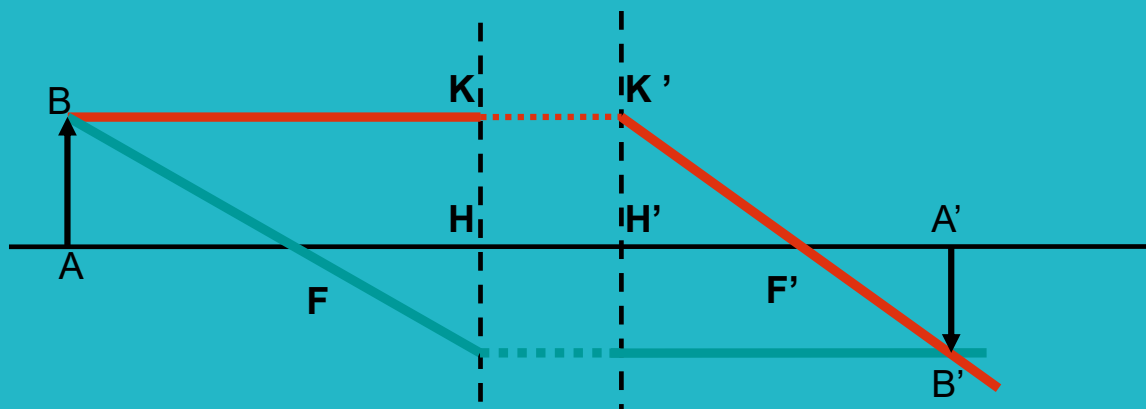
$$\overline{FN} = \overline{H'F'}$$

$$\overline{F'N'} = \overline{HF}$$

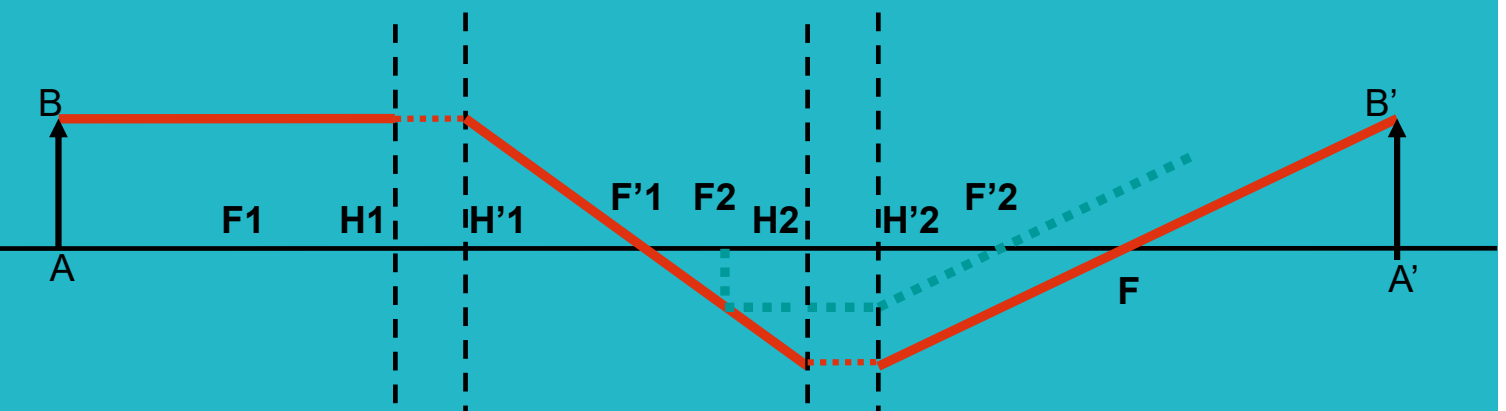
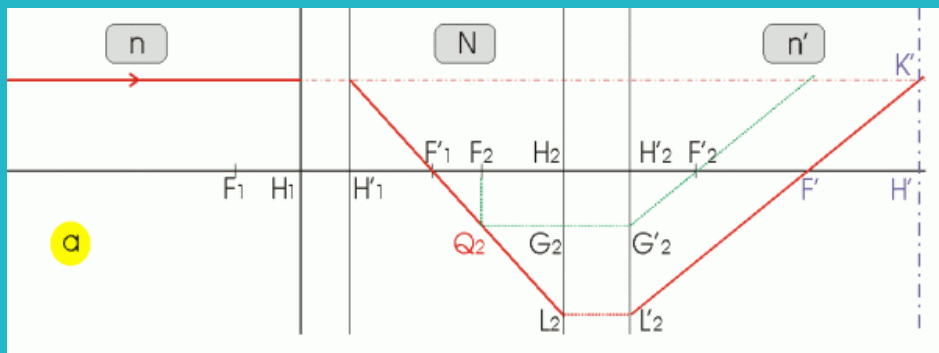
$$\overline{HN} = \overline{H'N'} = \overline{HF} + \overline{FN} = \overline{HF} + \overline{H'F'} = f + f'$$



FORMULES DES SYSTÈMES CENTRÉS



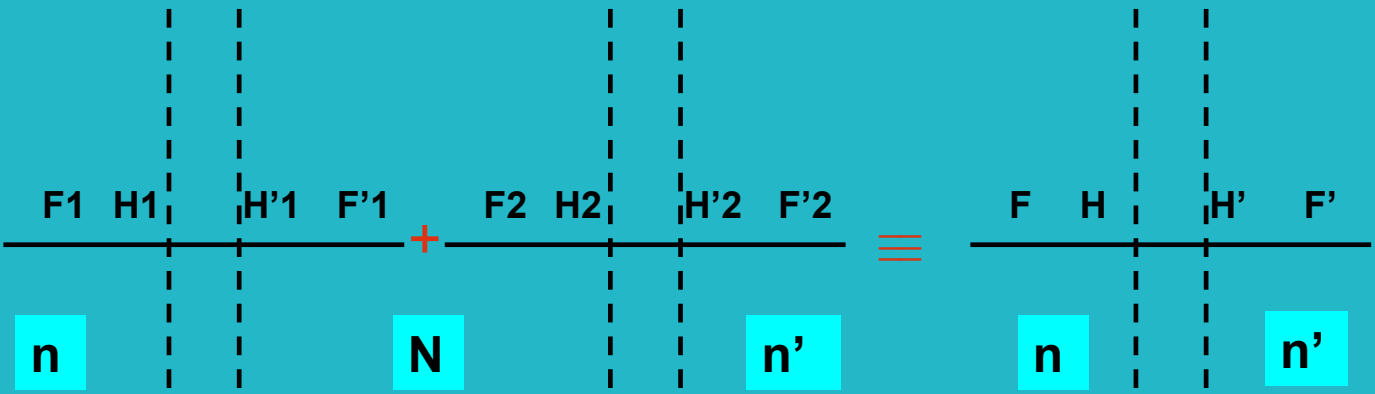
ASSOCIATION DE DEUX SYSTEMES CENTRES



Deux systèmes centrés S_1 et S_2 de même axe principal constituent un nouveau système centré S .

Problème : on veut déterminer les éléments cardinaux de ce nouveau système centré.

- on affectera de l'indice 1 à tous les éléments cardinaux du système S_1 (F_1 , F'_1 , H_1 ...)
- on affectera de l'indice 2 à ceux du système S_2 (F_2 , F'_2 , H_2 ...)
- les indices de réfraction des milieux extrêmes sont n et n'
- l'indice du milieu compris entre S_1 et S_2 est N .



e EPAISSEUR DU SYSTEME : $\overline{H'_1H_2}$

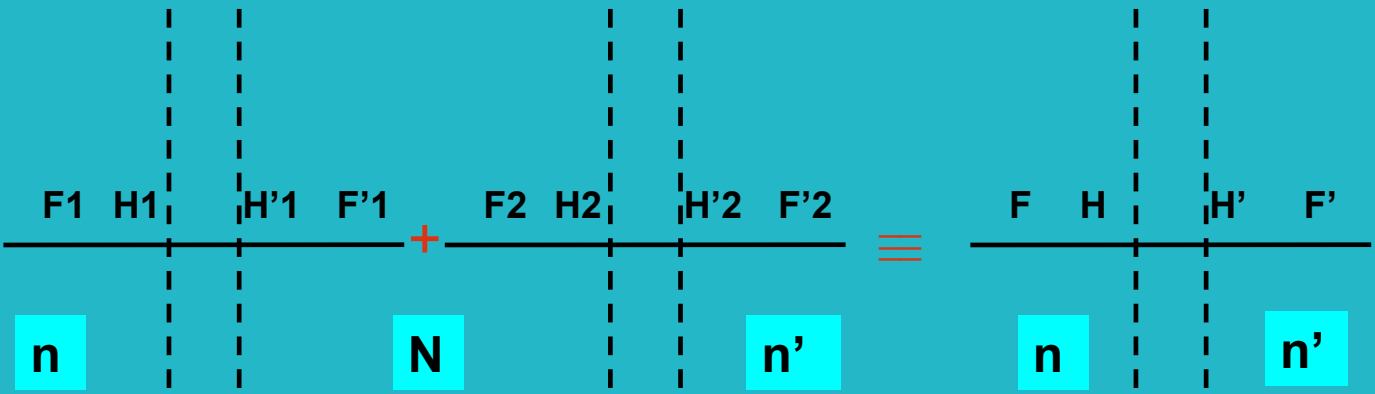
Δ L'INTERVAL OPTIQUE : $\Delta = \overline{F'_1F_2} = \overline{F'_1H'_1} + \overline{H'_1H_2} + \overline{H'_2F_2} = -f'_1 + e + f_2$

DISTANCES FOCALES

$$\overline{HF} = f = \frac{f_1 f_2}{\Delta}$$

$$\overline{HF'} = f' = -\frac{f'_1 f'_2}{\Delta}$$

$$\frac{f'}{f} = -\frac{\overline{HF'}}{\overline{HF}} = -\frac{n'}{n}$$



e EPAISSEUR DU SYSTEME : $\overline{H'_1H_2}$

Δ L'INTERVAL OPTIQUE : $\Delta = \overline{F'_1F_2} = \overline{F'_1H'_1} + \overline{H'_1H_2} + \overline{H'_2F_2} = -f'_1 + e + f_2$

DISTANCES FOCALES

$$\overline{HF} = f = \frac{f_1 f_2}{\Delta}$$

$$\overline{HF'} = f' = -\frac{f'_1 f'_2}{\Delta}$$

$$\frac{f'}{f} = -\frac{n'}{n}$$

$$V = -\frac{n'(-f'_1 + e + f_2)}{f'_1 f'_2}$$

$$V_2 = \frac{n'}{f'_2} = -\frac{N}{f_2}$$

$$V = V_1 + V_2 - e \frac{V_1 V_2}{N}$$

OPTIQUE MATRICIEL

TRANSFORMATIONS LINEAIRES ET OPERATIONS SUR LES MATRICES

$$y = b_{11}y' + b_{12}\alpha',$$

$$\alpha = b_{21}y' + b_{22}\alpha',$$

b_{11} , b_{12} , b_{21} , et b_{22} sont des constantes (caracteristiques d'un système)

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}.$$

$$\begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} \\ c_{21} & c_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y'' \\ \alpha'' \end{bmatrix}.$$

$$y = (b_{11}c_{11} + b_{12}c_{21})y + (b_{11}c_{12} + b_{12}c_{22})\alpha,$$

$$\alpha = (b_{21}c_{11} + b_{22}c_{21})y + (b_{21}c_{12} + b_{22}c_{22})\alpha,$$

$$y = a_{11}y'' + a_{12}\alpha'',$$

$$\alpha = a_{21}y'' + a_{22}\alpha''.$$

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y'' \\ \alpha'' \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} \\ c_{21} & c_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y'' \\ \alpha'' \end{bmatrix}.$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} \\ b_{21} & b_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} \\ c_{21} & c_{22} \end{bmatrix}.$$

$$a_{11} = b_{11}c_{11} + b_{12}c_{21}$$

$$a_{21} = b_{21}c_{11} + b_{22}c_{21}$$

$$a_{12} = b_{11}c_{12} + b_{12}c_{22}$$

$$a_{22} = b_{21}c_{12} + b_{22}c_{22}$$

$$[A] = [B] [C]$$

$$a_{ik} = \sum_{j=1}^2 b_{ij} c_{jk}.$$

$$\begin{bmatrix} 6 & 3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 & 5 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 30 & 27 \\ 8 & 3 \end{bmatrix}.$$

$$\begin{bmatrix} 4 & 5 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 6 & 3 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 29 & 22 \\ 11 & 4 \end{bmatrix}.$$

DETERMINANT D'UNE MATRICE

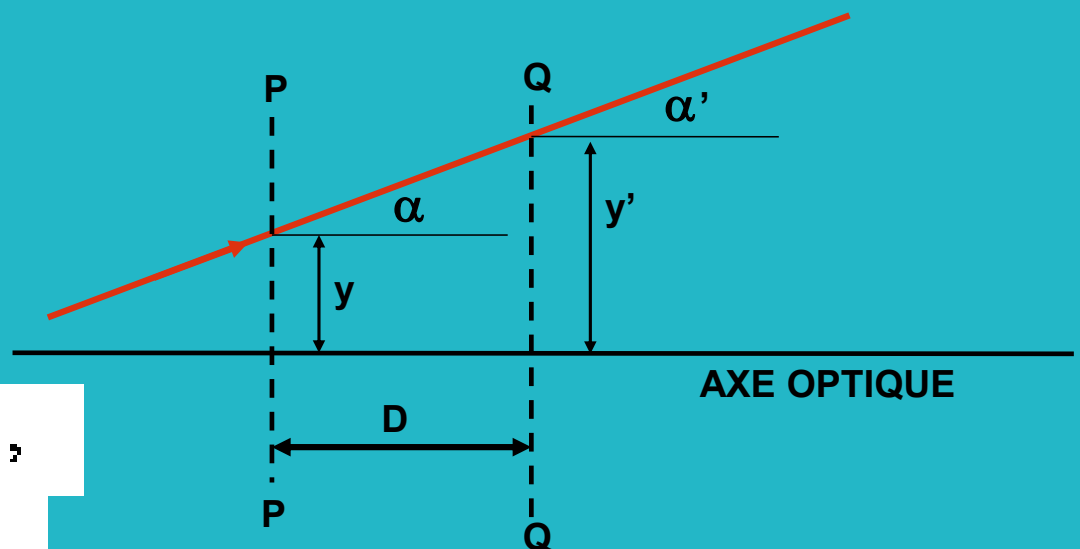
$$|A| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11} a_{22} - a_{21} a_{12}$$

$$\begin{vmatrix} 6 & 3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 4 & 5 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 30 & 27 \\ 8 & 3 \end{vmatrix} = -126.$$

$$\begin{vmatrix} 4 & 5 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 6 & 3 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 29 & 22 \\ 11 & 4 \end{vmatrix} = -126.$$

DETERMINANT DU PRODUIT DE N MATRICES = PRODUIT DES DETERMINANTS

MATRICE DE TRANSLATION



$$y = y' - D\alpha',$$

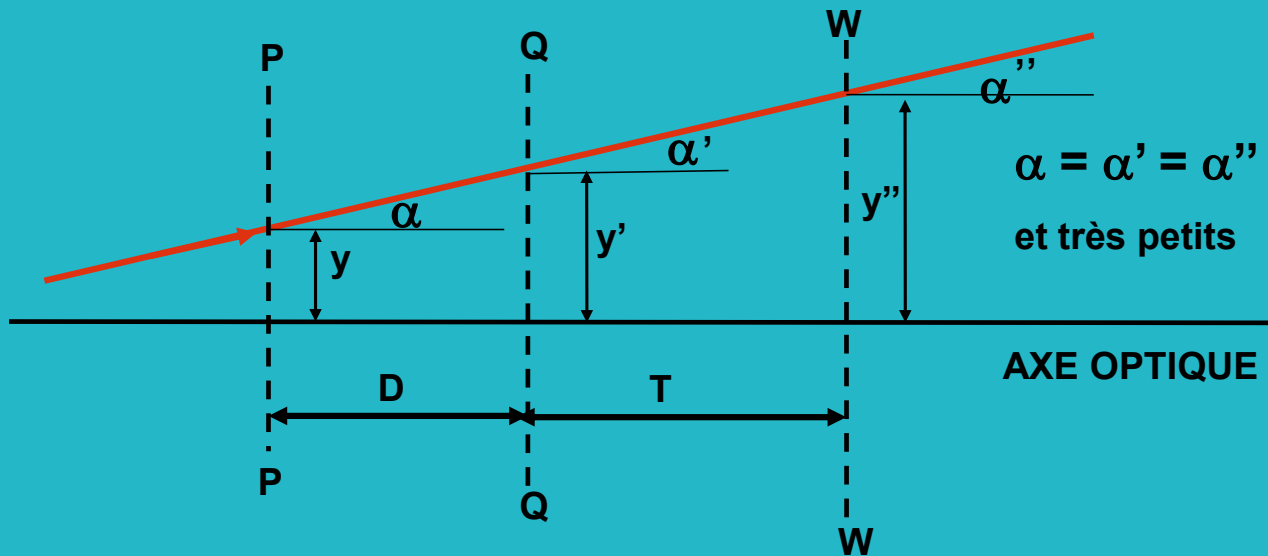
$$\alpha = 0y' + \alpha'.$$

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -D \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}.$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -D \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

EST LA MATRICE DE TRANSLATION

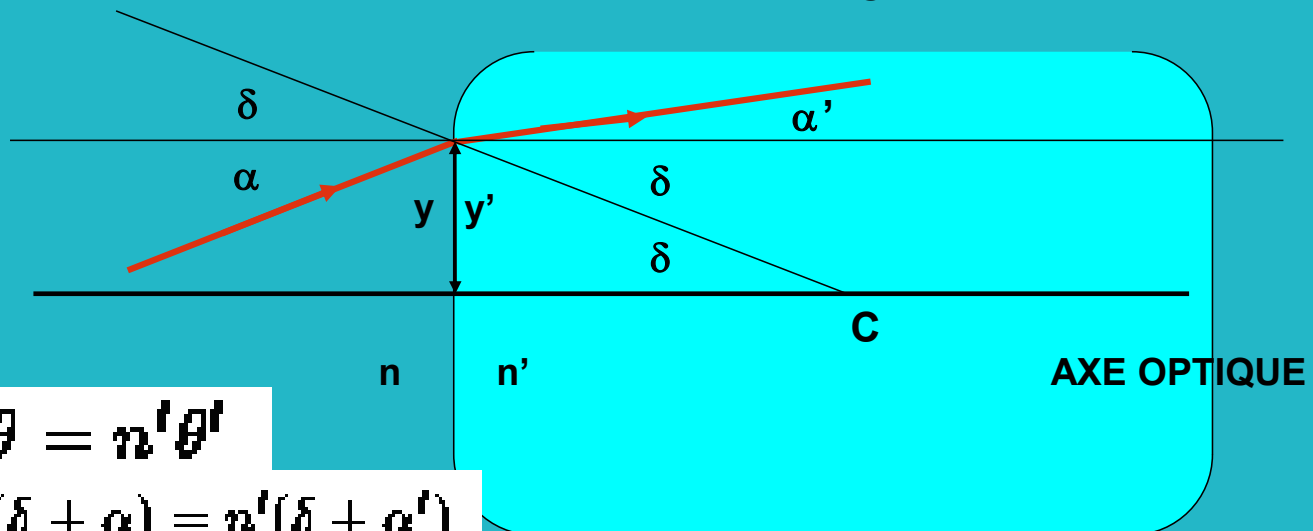
$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -D \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -T \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y'' \\ \alpha'' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -(D+T) \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y'' \\ \alpha'' \end{bmatrix}.$$



$$y = y'' - (T + D)\alpha'',$$

$$\alpha = 0 + \alpha''$$

MATRICE DE REFRACTION



$$n\theta = n'\theta'$$

$$n(\delta + \alpha) = n'(\delta + \alpha')$$

$$\delta = y'/R.$$

$$y = y' + 0\alpha'.$$

$$\alpha = \left(\frac{n' - n}{nR}\right)y' + \left(\frac{n'}{n}\right)\alpha',$$

$$n'\alpha' = n\alpha + (n - n')\delta$$

$$n\alpha = n'\alpha' + (n - n')y'/R.$$

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{n' - n}{nR} & \frac{n'}{n} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}$$

**Exemple:
Translation et Refraction**

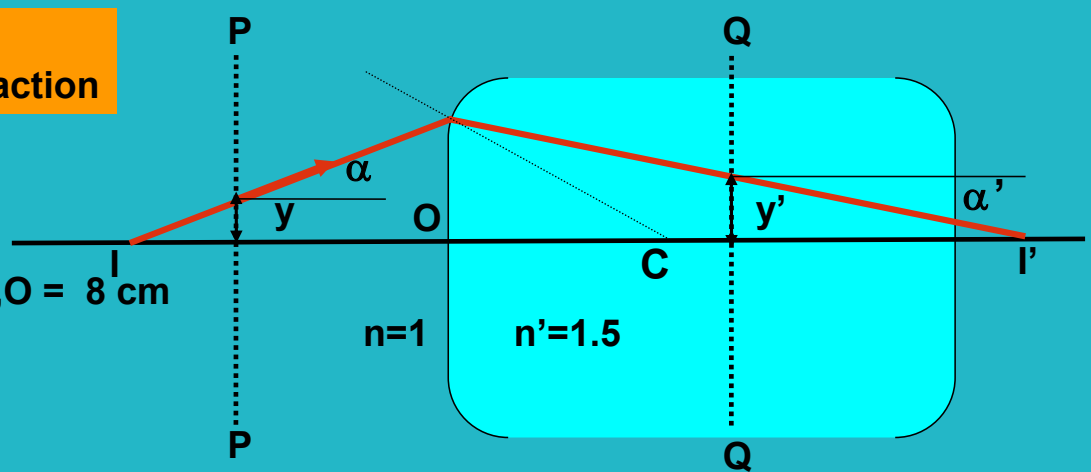
OC=R=6 cm

$\alpha = 0.01$ radian

y= 1.6 cm

QQ,O = 9 cm PP,O = 8 cm

Calculer y' et α'



$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -8 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1.5-1}{6} & 1.5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -9 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/3 & -15 \\ 1/12 & 3/4 \end{bmatrix}_{PQ} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1.6 \\ 0.1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/3 & -15 \\ 1/12 & 3/4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}$$

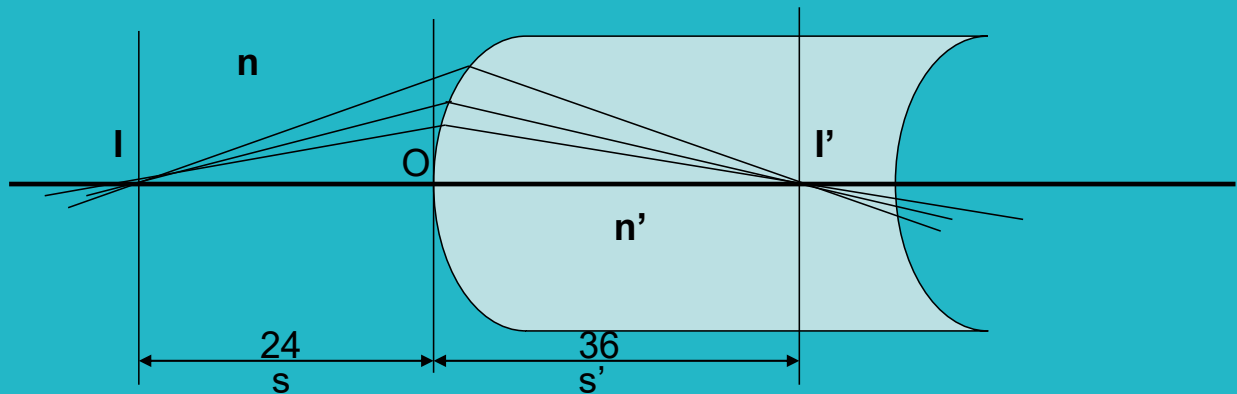
$$\begin{vmatrix} 1/3 & -15 \\ 1/12 & 3/4 \end{vmatrix}_{PQ} = \begin{vmatrix} 1 & -8 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 1/12 & 3/2 \end{vmatrix} \begin{vmatrix} 1 & -9 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = \frac{3}{2}$$

$$1.6 = (1/3)y' - 15\alpha'$$

$$0.1 = (1/12)y' + (3/4)\alpha'$$

$$y' = 1.8 \text{ cm and}$$

$$\alpha' = -0.0667 \text{ radians}$$



$$R=6 \quad n=1 \quad n'=1.5$$

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix}_I = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 1/12 & -3/2 \end{bmatrix}_{II'} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}_{I'}$$

$s = OI$ $s' = OI'$ r le rayon de courbure

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix}_s = \begin{bmatrix} 1 & -s \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ (n' - n)/nr & n'/n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -s' \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}$$

On montre que :

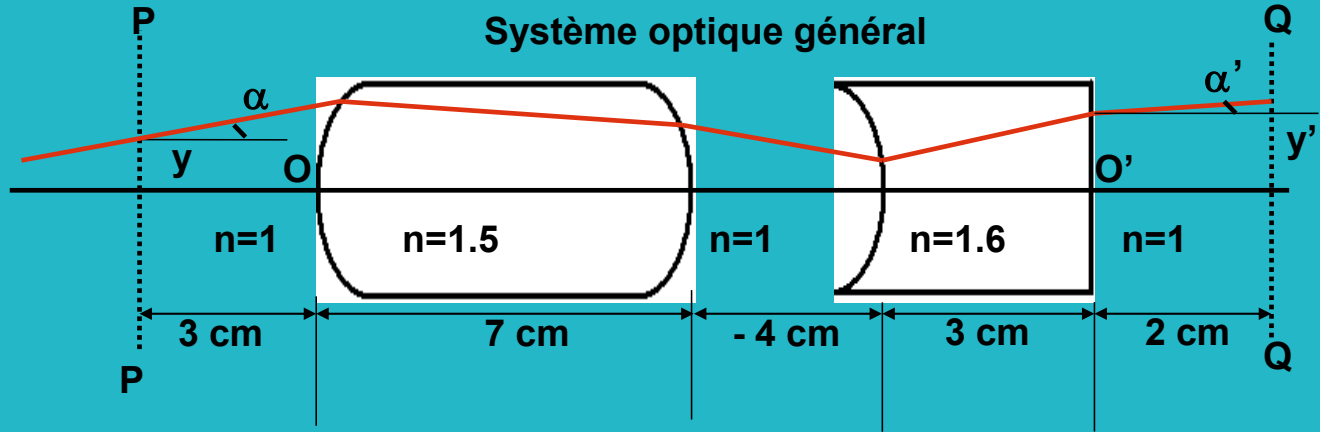
$$\frac{n'}{s'} + \frac{n}{s} = \frac{n' - n}{r}$$

Convention de signe

Objet à gauche de O s est positif

Image à droite de O s' est positif

Système optique général



$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ .1 & 1.5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -7 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ .0667 & .667 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -4 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -.15 & 1.6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & .625 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}$$

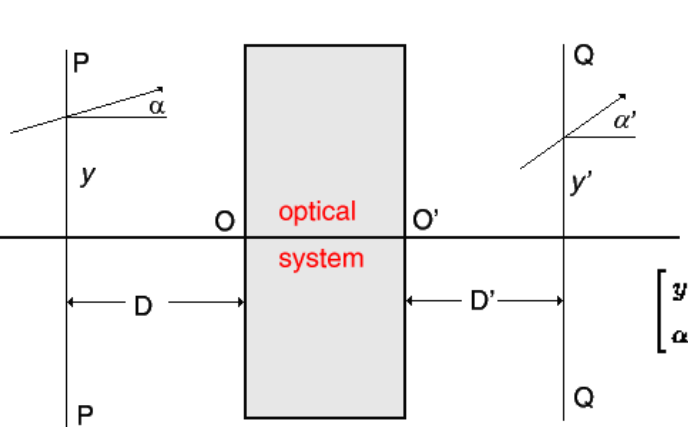
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ .1 & 1.5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -7 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ .0667 & .667 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -4 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -.15 & 1.6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & .625 \end{bmatrix}$$

Matrice du système
optique entre O et O'

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}_{OO'} = \begin{bmatrix} 1.554 & -0.713 \\ 0.1654 & -0.390 \end{bmatrix}$$

Matrice du système
optique entre PP et QQ

$$\begin{bmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1.554 & -0.713 \\ 0.1654 & -0.390 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$



$$[A]_{OO'} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}_{OO'}$$

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix}_P = \begin{bmatrix} 1 & -D \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}_{OO'} \begin{bmatrix} 1 & -D' \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}_Q$$

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix}_P = \begin{bmatrix} a_{11} - Da_{21} & D'(-a_{11} + Da_{21}) + a_{12} - Da_{22} \\ a_{21} & a_{22} - D'a_{21} \end{bmatrix}_{PQ} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}_Q$$

y' ne dépend que de alpha y = Cte* alpha

$$D' = O'F' = a_{22}/a_{21}$$

$$\alpha = a_{21}y'$$

D' EST POSITIF : F' EST A DROITE DE O'

D' EST NEGATIF: F' EST A GAUCHE DE O'

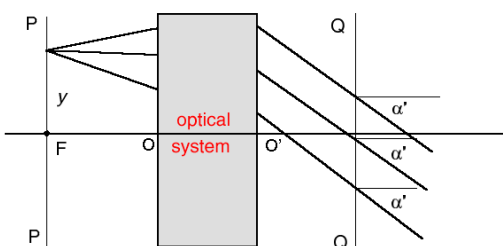
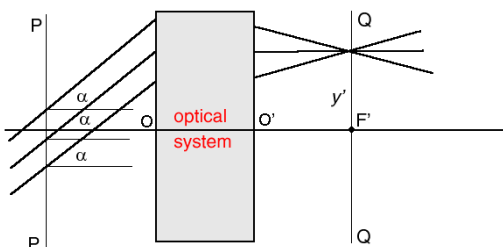
y ne dépend que de alpha' y = A* alpha'

$$D = OF = a_{11}/a_{21}$$

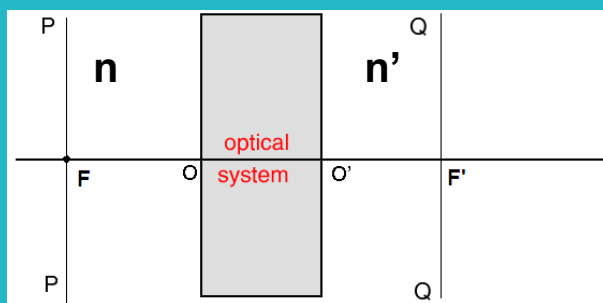
$$y = (a_{12} - Da_{22})\alpha'$$

D EST POSITIF : F EST A GAUCHE DE O

D EST NEGATIF: F EST A DROITE DE O



LA MATRICE DES PLANS FOCaux PASSANT PAR F ET F'



$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix}_F = \begin{bmatrix} 0 & (a_{12} - Da_{22}) \\ a_{21} & 0 \end{bmatrix}_{FF'} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}_{F'}$$

$$a_{21} = 1/f$$

$$(a_{12} - Da_{22}) = -f'$$

Relation Générale entre f et f' en utilisant le théorème des déterminants

$$\text{Det} \begin{bmatrix} 1 & -D \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = 1, \quad \text{Det} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ (n_2 - n_1)/n_1 R & n_2/n_1 \end{bmatrix} = n_2/n_1.$$

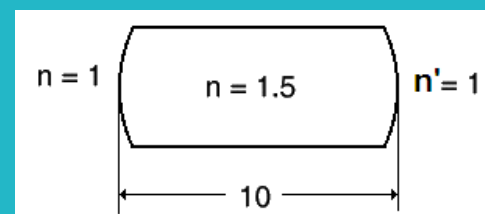
$$\text{Det} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ (n_2 - n_1)/n_1 R & n_2/n_1 \end{bmatrix} = n_2/n_1.$$

$$\text{Det} \begin{bmatrix} 0 & a_{12} - Da_{22} \\ a_{21} & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -f \\ 1/f & 0 \end{bmatrix} = f'/f = n'/n$$

si $n = n' = 1 \Rightarrow f = f'$ f et f' doivent avoir le même signe

Exemple:

Soit une lentille biconvexe ayant un rayon de courbure égale à 10 cm pour chaque face
Calculer les distances focales et points focaux
De la lentille si son indice est 1.5



Solution:

$$[A]_{OO'} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ (1.5 - 1)/10 & 1.5/1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -10 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ (1 - 1.5)/1.5(-10) & 1/1.5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2/3 & -20/3 \\ 5/60 & 2/3 \end{bmatrix}$$

$$f = a_{21} = 60/5 = 12 \text{ cm} = f' \quad \text{puisque} \quad n = n' = 1.$$

$$D = OF = a_{11}/a_{21}.$$

$$D' = O'F' = a_{22}/a_{21}$$

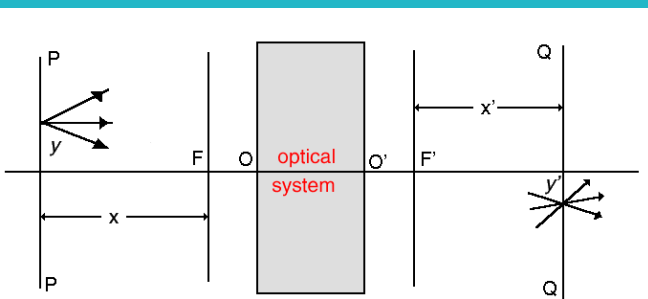
$$OF = (2/3) \times (12) = 8 \text{ cm}.$$

$$O'F' = (2/3) \times (12) = 8 \text{ cm}.$$

F est à 8 cm à gauche de O

F' est à 8 cm à droite de O'

Formation de l'image : EQUATION DE NEWTON



$$\begin{bmatrix} 0 & -f' \\ 1/f & 0 \end{bmatrix}_{FF'}.$$

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix}_P = \begin{bmatrix} 1 & -x \\ 0 & 1 \end{bmatrix}_{PF} \begin{bmatrix} 0 & -f' \\ 1/f & 0 \end{bmatrix}_{FF'} \begin{bmatrix} 1 & -x' \\ 0 & 1 \end{bmatrix}_{F'Q} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}_Q$$

=0 car y ne dépend pas de α'

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix}_P = \begin{bmatrix} -x/f & x'x/f - f' \\ 1/f & -x'/f \end{bmatrix}_{PQ} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}_Q.$$



$$xx' = ff'$$

Equations de NEWTON

$$y = -(x/f)y' \text{ (indépendant de } \alpha')$$

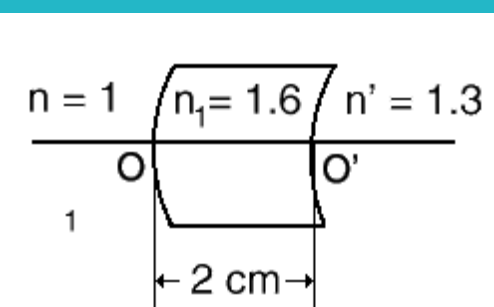
$$\gamma = y'/y = -f/x = -x'/f'.$$

Un objet de 2cm est placé à 40cm de O
Quelle est la position de l'image et sa grandeur

Puisque F est à 8cm de O $x=40-8=32$ cm **$32 x' = (12)(12)$ $x'=4.5$ cm à droite de F'**

L'image est à $8 + 4.5 = 12.5$ cm donc à droite de O' et $\gamma = -12/32 = -3/8$

l'image est inversée et sa taille est: $y' = \gamma y = 3/8 \times 2 = 3/4$ cm.



Un objet A est placé à 10.467 cm à gauche de O.
Ou est l' image A', Et quelle est sa taille. $r=1.5$ cm

$$[A]_{OO'} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0.4 & 1.6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ .125 & .8125 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1.25 & -1.625 \\ 0.3 & 0.65 \end{bmatrix}.$$

$$f = 1/.3 = 3.33 \text{ cm}$$

$$a_{21} = 1/f$$

$$f' = 1.3 * f = 4.333 \text{ cm}$$

$$f'/f = n'/n$$

$$O'F' = 0.65/0.3 = 2.167 \text{ cm}$$

$$D' = O'F' = a_{22}/a_{21}$$

$$OF = 1.25/0.3 = 4.167 \text{ cm}$$

$$D = OF = a_{11}/a_{21}.$$

$$f = 3.33 \text{ cm}$$

$$x = AF = OA - OF = 10.467 - 4.167 = 6.3 \text{ cm.}$$

$$f' = 4.333 \text{ cm}$$

$$x' = F'A' = ff'/x = (4.333) \cdot (3.333) / 6.3 = 2.293$$

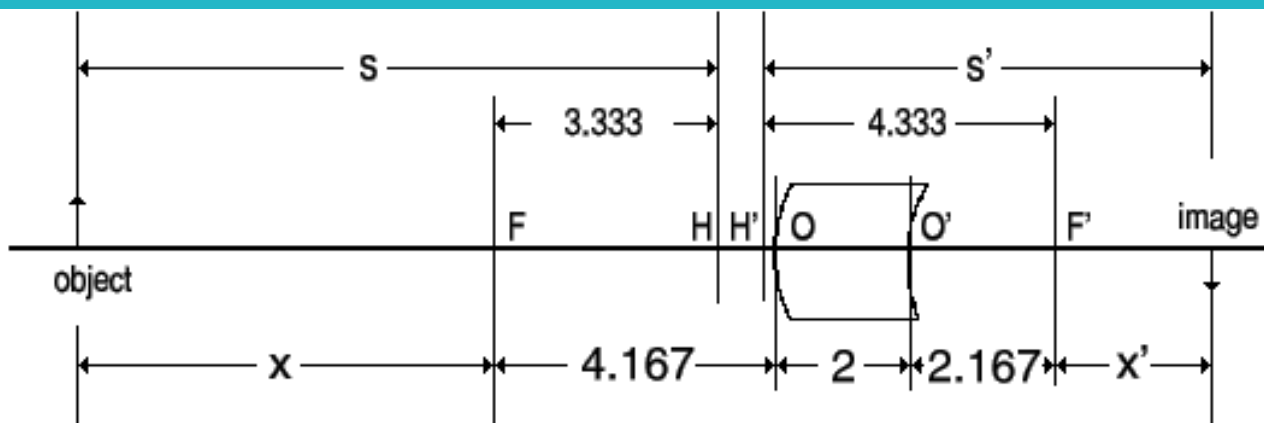
$$O'F' = 2.167 \text{ cm}$$

$$\text{Donc } O'A' = O'F' + F'A' = 2.167 + 2.293 = 4.460 \text{ cm}$$

$$OF = 4.167 \text{ cm}$$

$$\gamma = -f/x = -3.333/6.3 = -0.529$$

$$\gamma = y'/y = -f/x = -x'/f'.$$



LES POINTS CARDINAUX

LES POINTS CARDINAUX SONT DEFINIT PAR RAPPORT A F et F'

Soit un point cardinal Z distant de z de F à gauche

Et un point cardinal Z' distant de z' de F' à droite

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix}_Z = \begin{bmatrix} 1 & -z \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -f' \\ 1/f & 0 \end{bmatrix}_{FF'} \begin{bmatrix} 1 & -z' \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}_{Z'}$$

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix}_Z = \begin{bmatrix} -z/f & z'z/f - f' \\ 1/f & -z'/f \end{bmatrix}_{ZZ'} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}_{Z'}$$

Les plans passants par H et H' sont définis par $y' = y$

$\gamma = +1$ plan positif

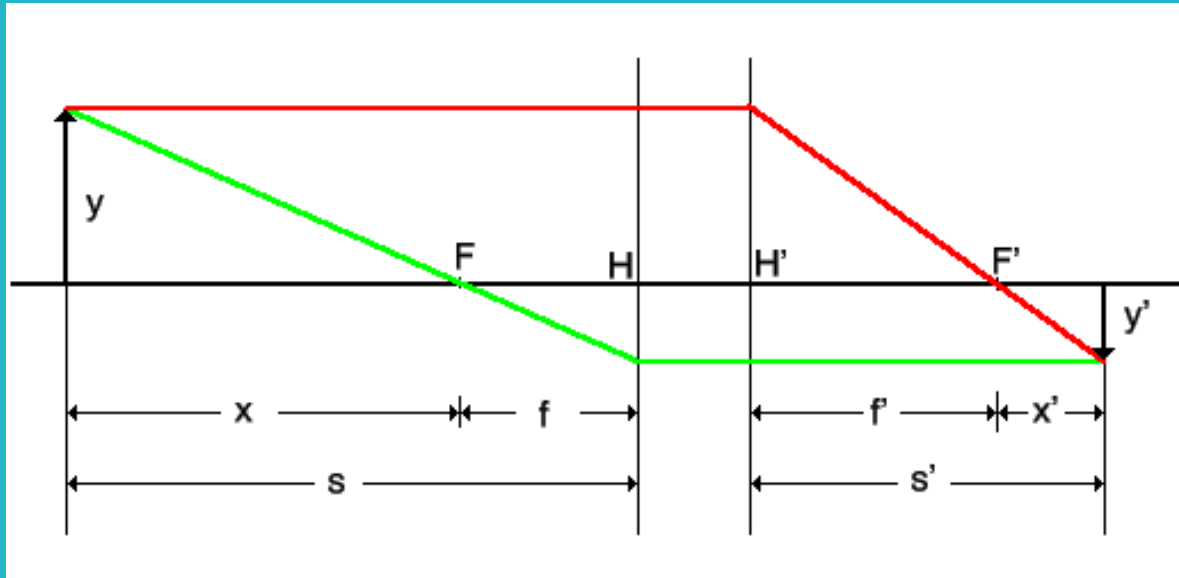
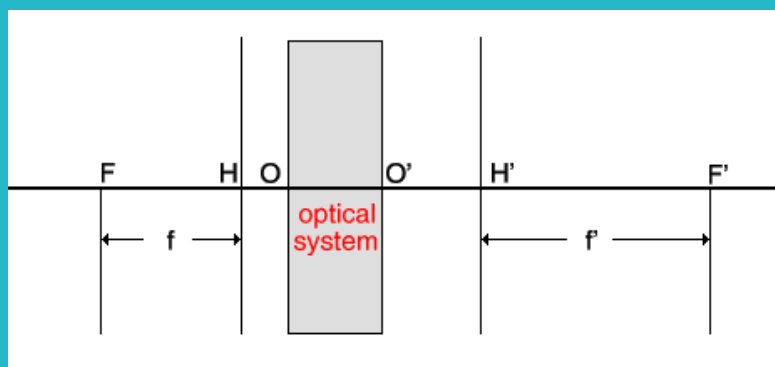
$\gamma = -1$ plan négatif

$$y = -(z/f)y' + (zz'/f - f')\alpha' \quad zz'/f - f' = 0 \quad \text{et} \quad -z/f = 1$$

$$z = FH = -f,$$

$$z' = F'H' = -f',$$

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix}_H = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1/f & f'/f \end{bmatrix}_{HH'} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}_{H'}$$

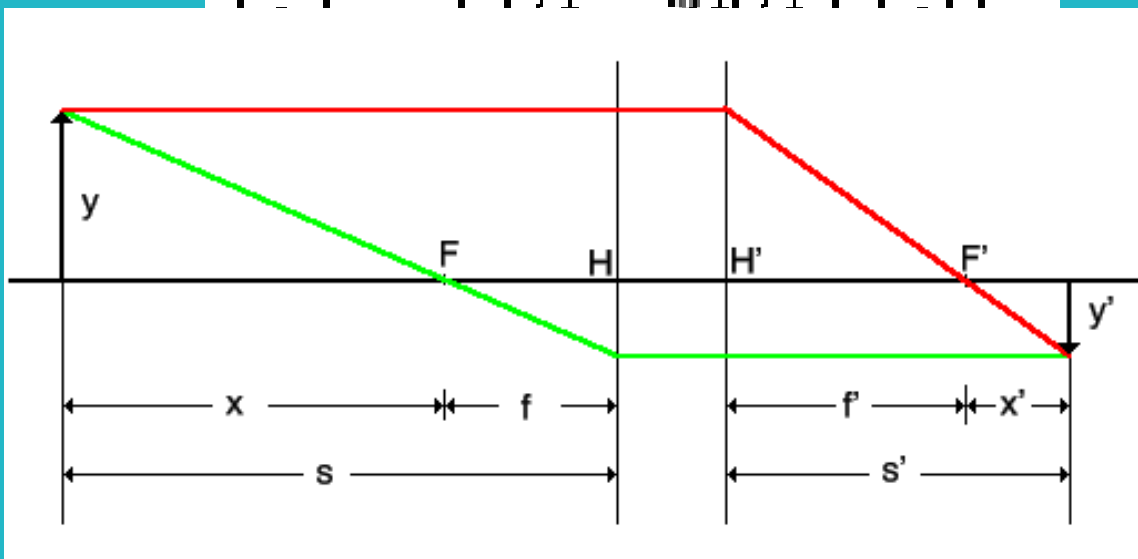


$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix}_S = \begin{bmatrix} 1 & -s \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1/f & f'/f \end{bmatrix}_{HH'} \begin{bmatrix} 1 & -s' \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}_{S'}$$

$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix}_S = \begin{bmatrix} 1 - s/f & -s' + ss'/f - sf'/-f \\ 1/f & (-s' + f')/f \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}_{S'}$$

=0 car y'
image de y

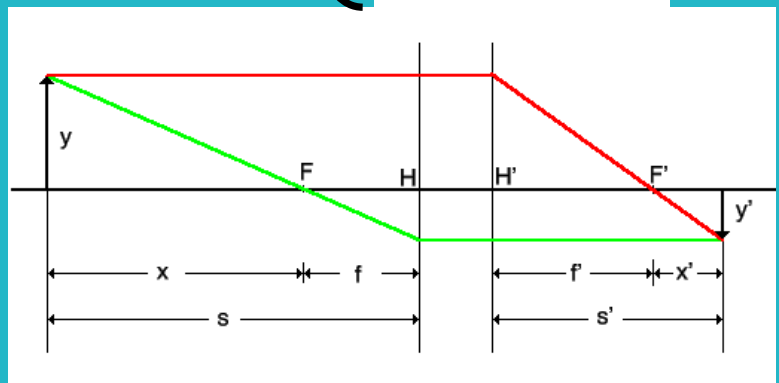
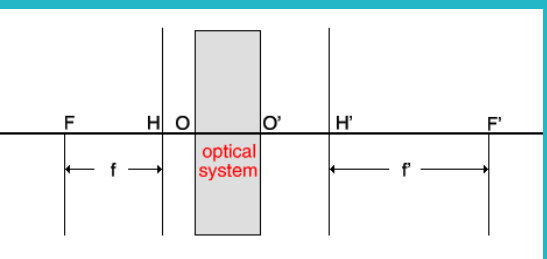
$$\begin{bmatrix} y \\ \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/\gamma & 0 \\ \alpha/\gamma & \alpha'/\gamma \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y' \\ \alpha' \end{bmatrix}$$



$$\begin{bmatrix} 1 & -D \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{n' - n}{nR} & \frac{n'}{n} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -2/R & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}_{OO'}$$

$$\begin{bmatrix} 0 & -F' \\ 1/f & 0 \end{bmatrix}_{FF'} \quad \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1/f & F'/f \end{bmatrix}_{HH'}$$

$$\begin{bmatrix} 1/\gamma & 0 \\ 1/f & \gamma F'/f \end{bmatrix}_{SS'}$$



$$\left. \begin{aligned} FH = f' &= 1/a_{21} \\ (a_{12} - Da_{22}) &= -f' \\ D' = O'F' &= a_{22}/a_{21} \\ D = OF &= a_{11}/a_{21} \\ F'/f &= n'/n \\ FF' &= ff' \end{aligned} \right\}$$

ELUADIDA CASABLANCA

COURS DE SOUTIEN SUP

ENSA FSJ EST

SVT

- ANALYSE & ALGÈBRE
- THERMOCIMIE
- CHIMIE GÉNÉRALE MINÉRALE / ORGANIQUE
- ATOMISTIQUE

SMPC

- ANALYSE 1
- ALGÈBRE 2
- MÉCANIQUE DU POINT ET OG
- THERMODYNAMIQUE

SMAI

- ANALYSE 1 & ANALYSE 2
- ALGÈBRE 1 & ALGÈBRE 2
- CIRCUIT ÉLECTRIQUE ET ÉLECTRONIQUE
- MÉCANIQUE DU POINT ET OG
- ÉLECTRICITÉ
- THERMODYNAMIQUE

les cours SMAI

- ensaj s1
- ensaj s2
- ensaj s3
- ENSAJ S4

0 TC

- 1 BAC
- 1ère college
- 2ème college
- 3ème college
- 6 primaire

https://sites.google.com/site/saborpcmath/fac-science/smp

TEL : 0626450923

EMAIL : heure-pluscasajdida@gmail.com

FACEBOOK : Heure Plus

WHATSAPP : 0638148874

https://sites.google.com/site/saborpcmath/

من يحتاج نماذج للدروس و التمارين و الامتحانات السابقة

Demande des cours des tds et les examens

تصبح الامتحانات و المنهجيات مجاناً عبر

Par whatsapp : 0638148874

اكثر مكتبة الكترونية اهم الكتب و اطلب الدروس و الامتحانات تحت الطلب لمدة 24 ساعة

كافى تاخير

Les heures de soutien pour

SMPC SMAI SVT ENSA CPGE EST ECO

Résumé des cours, corrigé des exercices et des examens

en maths, physique et chimie à domicile, pour les

étudiants Niveau universitaire