

Produit scalaire dans l'espace

I. Produit scalaire dans l'espace

1. Définitions et notations

Définition 1

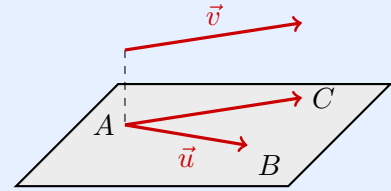
Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs de l'espace.

On appelle **produit scalaire** de \vec{u} et \vec{v} le nombre réel noté :

$$\vec{u} \cdot \vec{v}$$

Si $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$ et $\vec{v} = \overrightarrow{AC}$, alors le produit scalaire de \vec{u} et \vec{v} est le produit scalaire des vecteurs \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AC} dans tout plan contenant les points A , B et C .

Si l'un des deux vecteurs est nul, on pose : $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$.



Remarques

a) Soit H le projeté orthogonal du point C sur la droite (AB) .

— Si \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AH} ont le même sens, alors

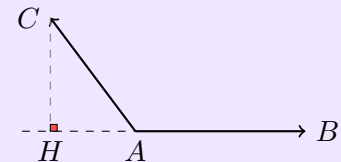
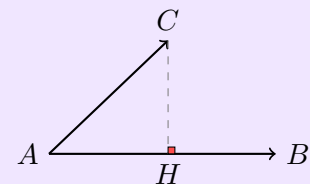
$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = AB \times AH.$$

Cela correspond au cas où l'angle géométrique \widehat{BAC} est aigu.

— Si \overrightarrow{AB} et \overrightarrow{AH} ont des sens contraires, alors

$$\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = -AB \times AH.$$

Cela correspond au cas où l'angle géométrique \widehat{BAC} est obtus.



b) Toutes les propriétés du produit scalaire dans le plan restent valables dans l'espace.

Exemples :

Soit $ABCDEFGH$ un cube dont l'arête a pour longueur a .

- Calculons le produit scalaire $\overrightarrow{AF} \cdot \overrightarrow{GC}$:

Puisque les faces d'un cube sont des carrés, alors : $\overrightarrow{GC} = \overrightarrow{EA}$.
De plus, E est le projeté orthogonal de F sur (AE) . Donc :

$$\overrightarrow{AF} \cdot \overrightarrow{GC} = \overrightarrow{AF} \cdot \overrightarrow{EA} = -AE \times AE = -a^2.$$

- Calculons le produit scalaire $\overrightarrow{AF} \cdot \overrightarrow{DC}$:

Puisque $ABCD$ est un carré, alors : $\overrightarrow{DC} = \overrightarrow{AB}$.
De plus, B est le projeté orthogonal de F sur (AB) .

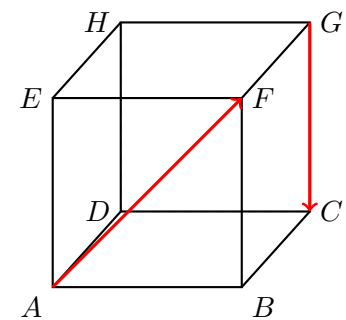
Donc :

$$\overrightarrow{AF} \cdot \overrightarrow{DC} = \overrightarrow{AF} \cdot \overrightarrow{AB} = AB \times AB = a^2.$$

Applications :

1. Soit $ABCDEFGH$ un parallélépipède rectangle tel que :

$$AE = 5, \quad AB = 8, \quad AD = 6.$$



Calculer :

$$\overrightarrow{AE} \cdot \overrightarrow{BG}, \quad \overrightarrow{AC} \cdot \overrightarrow{HF}, \quad \overrightarrow{AE} \cdot \overrightarrow{DG}.$$

2. Soit $ABCEFG$ un prisme droit tel que le triangle ABC soit rectangle en A .

On suppose que :

$$AC = 3, \quad AB = 4, \quad AE = 8.$$

Calculer :

$$\overrightarrow{AE} \cdot \overrightarrow{AF}, \quad \overrightarrow{CG} \cdot \overrightarrow{AF}, \quad \overrightarrow{BC} \cdot \overrightarrow{EG}.$$

2. Orthogonalité de deux vecteurs

Définition 2

Deux vecteurs \vec{u} et \vec{v} de l'espace sont dits **orthogonaux** si : $\vec{u} \cdot \vec{v} = 0$. On écrit alors : $\vec{u} \perp \vec{v}$.

Exemple :

Dans le cube $ABCDEFGH$:

$$\overrightarrow{DH} \cdot \overrightarrow{DC} = 0.$$

De plus : $\overrightarrow{EH} \cdot \overrightarrow{GC} = \overrightarrow{EH} \cdot \overrightarrow{HD} = 0$, donc : $\overrightarrow{EH} \perp \overrightarrow{GC}$.

3. Symétrie et bilinéarité du produit scalaire

Propriété 1

Soient \vec{u} , \vec{v} et \vec{w} trois vecteurs de l'espace et $k \in \mathbb{R}$.

On a :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u},$$

$$(k\vec{u}) \cdot \vec{v} = \vec{u} \cdot (k\vec{v}) = k(\vec{u} \cdot \vec{v}),$$

et :

$$\vec{u} \cdot (\vec{v} + \vec{w}) = \vec{u} \cdot \vec{v} + \vec{u} \cdot \vec{w}.$$

On dit que le produit scalaire est une opération **symétrique** et **bilinéaire**.

4. Norme d'un vecteur de l'espace

Définition 3

Soit \vec{u} un vecteur de l'espace.

Le produit scalaire $\vec{u} \cdot \vec{u}$ s'appelle le **carré scalaire** de \vec{u} et se note : \vec{u}^2

Le nombre réel positif $\sqrt{\vec{u}^2}$ s'appelle la **norme** de \vec{u} et se note : $\|\vec{u}\| = \sqrt{\vec{u}^2}$.

Remarque

Si $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$, alors : $\vec{u}^2 = \overrightarrow{AB}^2 = AB^2 = \|\overrightarrow{AB}\|^2$.

Propriété 2

Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs de l'espace et $k \in \mathbb{R}$.

On a :

$$\|\vec{u}\| = 0 \iff \vec{u} = \vec{0},$$

$$\|k\vec{u}\| = |k| \|\vec{u}\|,$$

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \|\vec{u}\| \|\vec{v}\| \cos(\widehat{(\vec{u}, \vec{v})}),$$

$$\|\vec{u} + \vec{v}\| \leq \|\vec{u}\| + \|\vec{v}\|,$$

$$|\vec{u} \cdot \vec{v}| \leq \|\vec{u}\| \|\vec{v}\|.$$

De plus :

$$\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 = \|\vec{u}\|^2 + 2\vec{u} \cdot \vec{v} + \|\vec{v}\|^2,$$

Exemples :

1. Soient A , B et C trois points de l'espace tels que :

$$AB = 5 \quad \text{et} \quad \overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = 3.$$

Calculons :

$$(-2\overrightarrow{AB}) \cdot \overrightarrow{BC}.$$

On a :

$$\overrightarrow{BC} = \overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AC}.$$

Donc :

$$(-2\overrightarrow{AB}) \cdot \overrightarrow{BC} = -2\overrightarrow{AB} \cdot (\overrightarrow{BA} + \overrightarrow{AC}) = 2AB^2 - 2\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC}.$$

Ainsi :

$$(-2\overrightarrow{AB}) \cdot \overrightarrow{BC} = 2 \times 5^2 - 2 \times 3 = 44.$$

2. Soient \vec{u} et \vec{v} deux vecteurs de l'espace tels que :

$$\|\vec{u}\| = 2, \quad \|\vec{v}\| = 3, \quad \|\vec{u} + \vec{v}\| = 5.$$

Alors :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = \frac{1}{2} (\|\vec{u} + \vec{v}\|^2 - \|\vec{u}\|^2 - \|\vec{v}\|^2) = \frac{1}{2} (25 - 4 - 9) = 6.$$

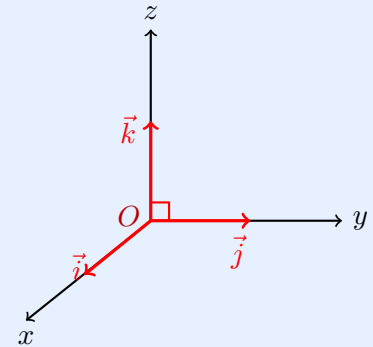
II. Étude analytique du produit scalaire**1. Base orthonormale et repère orthonormal****Définition 4**

Soit $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$ un repère de l'espace (\mathcal{E}) .

— On dit que la base $(\vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$ est **orthonormale** (ou orthonormée) lorsque :

$$\vec{i} \cdot \vec{j} = \vec{j} \cdot \vec{k} = \vec{k} \cdot \vec{i} = 0 \quad \text{et} \quad \|\vec{i}\| = \|\vec{j}\| = \|\vec{k}\| = 1.$$

— On dit que le repère $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$ est **orthonormal** (ou orthonormé) lorsque la base $(\vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$ est orthonormale.



Dans toute la suite, on suppose que l'espace est rapporté à un repère orthonormal $(O; \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$.

2. Expression analytique du produit scalaire**Propriété 3**

Soient : $\vec{u}(x; y; z)$ et $\vec{v}(x'; y'; z')$ deux vecteurs de l'espace.

Alors :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = xx' + yy' + zz'.$$

De plus :

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}.$$

Exemple :

On considère :

$$\vec{u} = 2\vec{i} + 2\vec{j} - \vec{k}, \quad \vec{v} = \vec{i} - \vec{j} + 3\vec{k},$$

et :

$$\vec{w} = (2m - 3)\vec{i} + \vec{j} + m\vec{k}.$$

Alors :

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = 2 \times 1 + 2 \times (-1) + (-1) \times 3 = -3.$$

De plus :

$$\vec{u} \cdot \vec{w} = 2(2m - 3) + 2 - m = 3m - 4.$$

On a :

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{2^2 + 2^2 + (-1)^2} = 3$$

et :

$$\|\vec{v}\| = \sqrt{1^2 + (-1)^2 + 3^2} = \sqrt{11}.$$

Pour que \vec{u} et \vec{w} soient orthogonaux, il faut :

$$\vec{u} \cdot \vec{w} = 0 \iff 3m - 4 = 0 \iff m = \frac{4}{3}.$$

Propriété 4

Soient $A(x_A; y_A; z_A)$ et $B(x_B; y_B; z_B)$ deux points de l'espace.

Alors :

$$AB = \sqrt{(x_B - x_A)^2 + (y_B - y_A)^2 + (z_B - z_A)^2}.$$

3. Ensemble des points M tels que $\vec{u} \cdot \overrightarrow{AM} = k$

Propriété 5

Soit $\vec{u}(a; b; c)$ un vecteur non nul de l'espace, A un point et k un réel.

L'ensemble des points M de l'espace tels que : $\vec{u} \cdot \overrightarrow{AM} = k$ est un plan dont une équation cartésienne est de la forme :

$$ax + by + cz + d = 0.$$

Exemple :

Soient :

$$A(-1; 3; 2) \quad \text{et} \quad \vec{u}(2; 1; -3).$$

Déterminons l'ensemble des points $M(x; y; z)$ tels que :

$$\vec{u} \cdot \overrightarrow{AM} = 7.$$

On a :

$$2(x + 1) + (y - 3) - 3(z - 2) = 7.$$

Donc l'ensemble est le plan :

$$2x + y - 3z - 2 = 0.$$

III. Plan défini par un point et un vecteur normal

1. Vecteur normal à un plan

Définition 5

Un vecteur non nul \vec{n} de l'espace est dit **normal** à un plan (P) lorsque toute droite de vecteur directeur \vec{n} est perpendiculaire au plan (P) .

Méthode

Pour montrer qu'un vecteur non nul est normal à un plan, il suffit de montrer qu'il est orthogonal à deux vecteurs non colinéaires de ce plan.

Exemple :

Soit $ABCDEFGH$ un cube.

Démontrons que \vec{AG} est un vecteur normal au plan (BDE) :

— Le vecteur \vec{AG} est orthogonal à \vec{EB} .

En effet,

$$\vec{AG} \cdot \vec{EB} = 0$$

car :

$$\vec{AG} \cdot \vec{EB} = (\vec{AF} + \vec{FG}) \cdot \vec{EB} = \vec{AF} \cdot \vec{EB} + \vec{FG} \cdot \vec{EB}.$$

Or :

$$\vec{AF} \cdot \vec{EB} = 0$$

et

$$\vec{FG} \cdot \vec{EB} = \vec{FG} \cdot (\vec{EF} + \vec{FB}) = \vec{FG} \cdot \vec{EF} + \vec{FG} \cdot \vec{FB} = 0.$$

— De même, le vecteur \vec{AG} est orthogonal à \vec{ED} .

En effet,

$$\vec{AG} \cdot \vec{ED} = 0$$

car :

$$\vec{AG} \cdot \vec{ED} = (\vec{AH} + \vec{HG}) \cdot \vec{ED} = \vec{AH} \cdot \vec{ED} + \vec{HG} \cdot \vec{ED}.$$

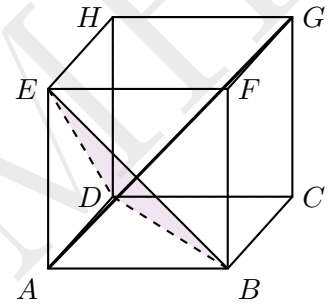
Or :

$$\vec{AH} \cdot \vec{ED} = 0$$

et

$$\vec{HG} \cdot \vec{ED} = \vec{HG} \cdot (\vec{EH} + \vec{HD}) = \vec{HG} \cdot \vec{EH} + \vec{HG} \cdot \vec{HD} = 0.$$

Les vecteurs \vec{EB} et \vec{ED} ne sont pas colinéaires ;
donc \vec{AG} est un vecteur normal au plan (BDE) .

**2. Équation cartésienne d'un plan****Propriété 6**

Soient a, b, c et d des nombres réels tels que : $(a; b; c) \neq (0; 0; 0)$.

Un plan de vecteur normal $\vec{n}(a; b; c)$ a une équation cartésienne de la forme :

$$ax + by + cz + d = 0.$$

Réciproquement, l'ensemble des points $M(x; y; z)$ tels que : $ax + by + cz + d = 0$ est un plan dont un vecteur normal est : $\vec{n}(a; b; c)$.

Exemple :

Déterminons une équation du plan (P) passant par : $A(-1; 2; 1)$ et de vecteur normal : $\vec{n}(2; 1; -3)$.

Une équation de (P) s'écrit :

$$2x + y - 3z + d = 0.$$

Comme $A \in (P)$:

$$2(-1) + 2 - 3(1) + d = 0.$$

Donc :

$$d = 3.$$

Ainsi :

$$(P) : 2x + y - 3z + 3 = 0.$$

Applications :

1. Déterminer un vecteur normal au plan (P) dans chacun des cas suivants :

$$(P) : 2x - y + 8z - 1 = 0,$$

$$(P) : 3x - 2z + 10 = 0,$$

$$(P) : 2y + 3 = 0.$$

2. Déterminer une équation du plan (Q) passant par $B(-1; 0; 3)$ et de vecteur normal : $\vec{n}(2; -3; 4)$.

3. On considère :

$$A(1; -1; 1), \quad B(0; 2; -1), \quad C(-1; 1; 0).$$

- Vérifier que les points A , B et C ne sont pas alignés.
- Montrer que $\vec{n}(1; 3; 4)$ est normal au plan (ABC) .

3. Parallélisme et orthogonalité

Propriété 7

Soient (P) et (P') deux plans et (D) une droite de l'espace.

Soient \vec{n} et \vec{n}' deux vecteurs normaux respectivement à (P) et (P') , et soit \vec{u} un vecteur directeur de (D) .

- (P) et (P') sont parallèles si et seulement si \vec{n} et \vec{n}' sont colinéaires.
- (P) et (P') sont orthogonaux si et seulement si \vec{n} et \vec{n}' sont orthogonaux.
- (D) est parallèle au plan (P) si et seulement si \vec{u} et \vec{n} sont orthogonaux.
- (D) est perpendiculaire au plan (P) si et seulement si \vec{u} et \vec{n} sont colinéaires.

Exemples :

1. On considère : $(P) : 2x - 4y + z + 1 = 0$ et : $(P') : x + y + 2z - 3 = 0$.

Un vecteur normal à (P) est : $\vec{n}(2; -4; 1)$, et un vecteur normal à (P') est : $\vec{n}'(1; 1; 2)$.

On a :

$$\vec{n} \cdot \vec{n}' = 2 - 4 + 2 = 0.$$

Donc :

$$(P) \perp (P').$$

2. Déterminer une équation du plan (Q) passant par $A(1; -1; 1)$ et parallèle au plan :

$$(Q') : 3x + y - 5z = 0.$$

Puisque $(Q) \parallel (Q')$, le vecteur $\vec{n}(3; 1; -5)$ est normal au plan (Q) .

Donc :

$$(Q) : 3x + y - 5z + d = 0.$$

Comme $A \in (Q)$:

$$3 - 1 - 5 + d = 0.$$

Donc :

$$d = 3.$$

Ainsi :

$$(Q) : 3x + y - 5z + 3 = 0.$$

Applications :

On considère les plans : $(P) : 2x - 3y + z + 1 = 0$ et : $(Q) : (m - 1)x + 2y + (2m - 3)z + 7 = 0$.

- Déterminer la valeur de m pour laquelle (P) et (Q) sont orthogonaux.
- Déterminer une équation du plan (P') passant par $A(-1; -1; 0)$ et parallèle au plan (P) .

4. Distance d'un point à un plan**Définition 6**

Soit (P) un plan et A un point de l'espace.

La distance du point A au plan (P) , notée $d(A; (P))$, est la distance : AH où H est le projeté orthogonal de A sur le plan (P) .

Propriété 8

La distance du point $A(x_A; y_A; z_A)$ au plan (P) d'équation : $ax + by + cz + d = 0$ est donnée par :

$$d(A; (P)) = \frac{|ax_A + by_A + cz_A + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}.$$

Exemple :

On considère le plan : $(P) : 2x - y + 2z + 3 = 0$ et les points : $A(1; -1; 2)$ et $B(0; 2; -2)$.

Alors : $d(A; (P)) = \frac{|2 + 1 + 4 + 3|}{\sqrt{4 + 1 + 4}} = \frac{10}{3}$, et : $d(B; (P)) = \frac{|0 - 2 - 4 + 3|}{3} = 1$.

Applications :

- On considère : $(P) : x + y - z + 1 = 0$ et : $(Q) : 2x + y + 2z - 3 = 0$.
 - Calculer $d(A; (P))$ et $d(A; (Q))$ sachant que : $A(2; 1; -1)$.
 - Déterminer l'ensemble des points M de l'espace tels que : $d(M; (P)) = d(M; (Q))$.
- On considère : $A(1; -1; 2)$, $B(2; 0; 1)$, et les plans : $(P) : x + y - z - 1 = 0$ et : $(Q) : 2x + y - z + 1 = 0$.
 - Calculer la distance du point A au plan (P) .
 - Montrer que B est le projeté orthogonal de A sur (P) .
 - Calculer $d(A; (Q))$. Que peut-on en déduire ?
- On considère : $A(-1; 1; 1)$ et : $(P) : 2x - y + z - 2 = 0$.
 - Déterminer les coordonnées du projeté orthogonal de A sur (P) .
 - Pour tout réel m , on pose : $(Q_m) = \{M / \overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{AH} = m\}$. Déterminer analytiquement (Q_m) .
 - Déterminer m tel que : $d(A; (Q_m)) = d(A; (P))$.

IV. Sphère dans l'espace**1. Définition****Définition 7**

Soit Ω un point de l'espace et R un réel positif.

La sphère (S) de centre Ω et de rayon R

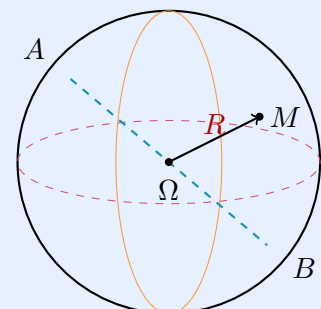
est l'ensemble des points M de l'espace tels que : $\Omega M = R$.

On la note : $S(\Omega; R)$.

Soient A et B deux points de la sphère (S) .

Le segment $[AB]$ est appelé **diamètre de la sphère (S)**

lorsque le centre Ω de la sphère (S) est le milieu du segment $[AB]$.



2. Équation cartésienne d'une sphère

Propriété 9

Soient $R > 0$ et $\Omega(a; b; c)$ un point de l'espace.

Une équation cartésienne de la sphère de centre Ω et de rayon R est :

$$(x - a)^2 + (y - b)^2 + (z - c)^2 = R^2.$$

Exemple :

Soit (S) la sphère de centre : $\Omega(1; -1; 2)$ et de rayon : $R = 3$.

Alors une équation cartésienne de (S) est :

$$(x - 1)^2 + (y + 1)^2 + (z - 2)^2 = 9.$$

En développant :

$$(S) : x^2 + y^2 + z^2 - 2x + 2y - 4z - 3 = 0.$$

Applications :

Déterminer une équation cartésienne de la sphère de centre Ω et de rayon R dans les cas suivants :

$$\Omega(2; 0; -1), \quad R = \sqrt{2},$$

$$\Omega(-3; 1; -2), \quad R = \frac{3}{2}.$$

3. Représentation paramétrique d'une sphère

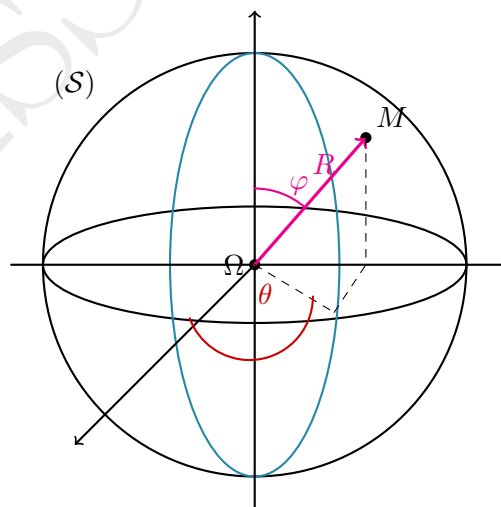
Propriété 10

Soit (S) la sphère de centre $\Omega(a; b; c)$ et de rayon R .

Un point $M(x; y; z)$ appartient à (S) si, et seulement si, il existe $(\varphi, \theta) \in \mathbb{R}^2$ tel que :

$$\begin{cases} x = a + R \sin \varphi \cos \theta, \\ y = b + R \sin \varphi \sin \theta, \\ z = c + R \cos \varphi. \end{cases}$$

Ce système est appelé une **représentation paramétrique** de la sphère.



Exemples :

1. Une représentation paramétrique de la sphère de centre $\Omega(-1; 0; 2)$ et de rayon $R = 3$ est :

$$\begin{cases} x = -1 + 3 \sin \varphi \cos \theta, \\ y = 3 \sin \varphi \sin \theta, \\ z = 2 + 3 \cos \varphi. \end{cases}$$

2. Le système :

$$\begin{cases} x = \frac{1}{2} + 2 \sin \varphi \cos \theta, \\ y = -1 + 2 \sin \varphi \sin \theta, \\ z = 1 + 2 \cos \varphi \end{cases}$$

représente la sphère de centre : $\Omega\left(\frac{1}{2}; -1; 1\right)$ et de rayon : $R = 2$.

4. Reconnaître une sphère

Propriété 11

Soit (S) l'ensemble des points $M(x; y; z)$ de l'espace tels que :

$$x^2 + y^2 + z^2 - 2ax - 2by - 2cz + d = 0.$$

1. Si : $a^2 + b^2 + c^2 - d > 0$, alors (S) est la sphère de centre $\Omega(a; b; c)$ et de rayon :

$$R = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2 - d}.$$

2. Si : $a^2 + b^2 + c^2 - d = 0$, alors :

$$(S) = \{\Omega(a; b; c)\}.$$

3. Si : $a^2 + b^2 + c^2 - d < 0$, alors :

$$(S) = \emptyset.$$

Exemples :

1. L'ensemble : $(S_1) : x^2 + y^2 + z^2 - 2x - 6y - 4z = 0$ est une sphère de centre : $\Omega_1(1; 3; 2)$ et de rayon : $R_1 = \sqrt{14}$.
2. L'ensemble : $(S_2) : x^2 + y^2 + z^2 - 6x + 4y + 6z + 22 = 0$ vérifie : $(x - 3)^2 + (y + 2)^2 + (z + 3)^2 = 0$.
Donc : $(S_2) = \{(3; -2; -3)\}$.
3. L'ensemble : $(S_3) : x^2 + y^2 + z^2 - 2x + 3y + z + 7 = 0$ donne, après complétion des carrés :

$$(x - 1)^2 + \left(y + \frac{3}{2}\right)^2 + \left(z + \frac{1}{2}\right)^2 = -\frac{7}{2}.$$

Donc : $(S_3) = \emptyset$.

Applications :

Déterminer l'ensemble des points $M(x; y; z)$ dans chacun des cas suivants :

$$(S_1) : x^2 + y^2 + z^2 - 4x + 6y = 0,$$

$$(S_2) : x^2 + y^2 + z^2 + x - 3y + 4z + \frac{13}{2} = 0,$$

$$(S_3) : x^2 + y^2 + z^2 - x - 3y + 2z - \frac{7}{2} = 0,$$

$$(S_4) : x^2 + y^2 + z^2 + x - 3y - 2z + 9 = 0.$$

5. Ensemble des points M tels que $\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0$

Propriété 12

Soient A et B deux points distincts de l'espace.

1. L'ensemble des points M de l'espace tels que : $\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0$ est la sphère de diamètre $[AB]$.
2. Si : $A(x_A; y_A; z_A)$ et $B(x_B; y_B; z_B)$, alors une équation cartésienne de cette sphère est :

$$(x - x_A)(x - x_B) + (y - y_A)(y - y_B) + (z - z_A)(z - z_B) = 0.$$

Exemple :

Soient :

$$A(-1; 2; 1) \text{ et } B(1; -1; 0).$$

L'ensemble des points $M(x; y; z)$ tels que : $\overrightarrow{MA} \cdot \overrightarrow{MB} = 0$ est la sphère de diamètre $[AB]$.Son équation est : $(x + 1)(x - 1) + (y - 2)(y + 1) + (z - 1)z = 0$.

Donc :

$$x^2 + y^2 + z^2 - y - z - 3 = 0.$$

Applications :On considère les points : $A(2; 0; 1)$, $B(1; -1; 1)$, $C(0; 0; -1)$.

1. a) Déterminer une équation cartésienne de la sphère de diamètre $[AB]$.
b) Calculer : $\overrightarrow{CA} \cdot \overrightarrow{CB}$. Que peut-on en déduire ?
2. a) Déterminer une équation cartésienne de la sphère de diamètre $[AC]$.
b) En déduire le centre et le rayon de cette sphère.

6. Intersection d'une sphère et d'une droite**Exemples :**

1. Soit
- (S)
- la sphère :
- $(x - 1)^2 + (y - 1)^2 + (z - 2)^2 = 9$
- et la droite
- (D)
- :

$$\begin{cases} x = 1 - k, \\ y = 1 + k, \\ z = 1 + k. \end{cases}$$

On remplace dans l'équation de la sphère : $k^2 + k^2 + (k - 1)^2 = 9 \iff 3k^2 - 2k - 8 = 0$.

Donc :

$$k = 2 \quad \text{ou} \quad k = -\frac{4}{3}.$$

Ainsi la droite coupe la sphère en deux points.

2. Soit
- (S)
- :
- $x^2 + y^2 + z^2 - 2x - 4y + 2z = 0$
- et
- (D)
- :

$$\begin{cases} x = 2 + 3t, \\ y = 4 + t, \\ z = -2 + 5t. \end{cases}$$

Après substitution : $35t^2 = 0$. Donc $t = 0$ et la droite est tangente à la sphère.

3. Soit
- (S)
- :
- $x^2 + y^2 + z^2 + 2x - 2y - 1 = 0$
- et
- (D)
- :

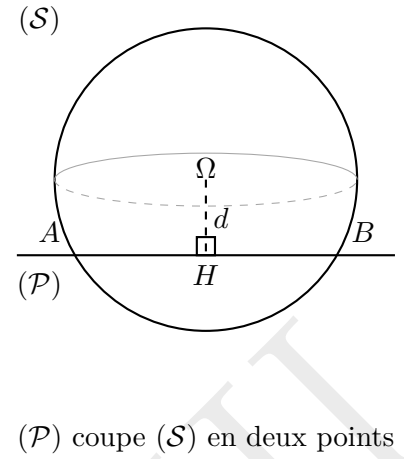
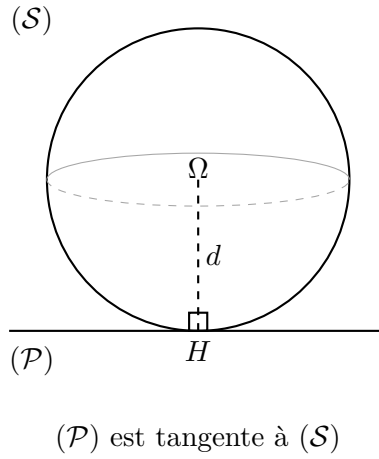
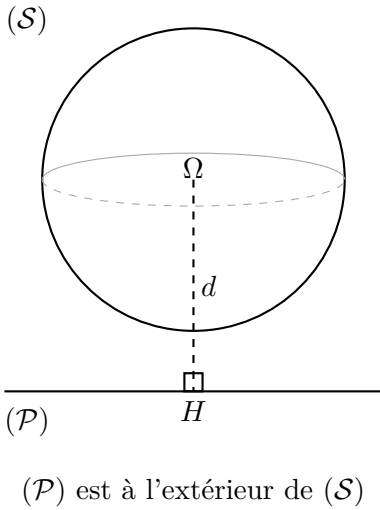
$$\begin{cases} x = -1 + k, \\ y = 1 + 2k, \\ z = 2. \end{cases}$$

Après substitution : $5k^2 + 1 = 0$.

Cette équation n'a pas de solution réelle, donc la droite est extérieure à la sphère.

Propriété 13Soient $S(\Omega; R)$ une sphère et (D) une droite de l'espace.On désigne par d la distance du point Ω à la droite (D) , et par H le projeté orthogonal de Ω sur (D) .

1. Si $d > R$, alors : $(D) \cap (S) = \emptyset$. La droite est extérieure à la sphère.
2. Si $d = R$, alors : $(D) \cap (S) = \{H\}$. La droite est tangente à la sphère en H .
3. Si $d < R$, alors la droite coupe la sphère en deux points.



7. Intersection d'une sphère et d'un plan

Propriété 14

Soient $S(\Omega; R)$ une sphère et (P) un plan de l'espace.

On désigne par d la distance du point Ω au plan (P) et par H le projeté orthogonal de Ω sur (P) .

1. Si $d > R$, alors :

$$(P) \cap (S) = \emptyset.$$

Le plan est extérieur à la sphère.

2. Si $d = R$, alors :

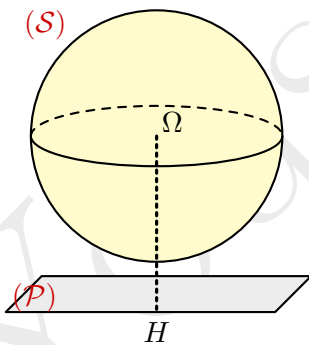
$$(P) \cap (S) = \{H\}.$$

Le plan est tangent à la sphère en H .

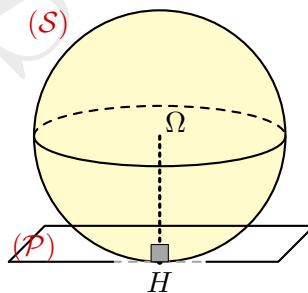
3. Si $d < R$, alors :

$$(P) \cap (S)$$

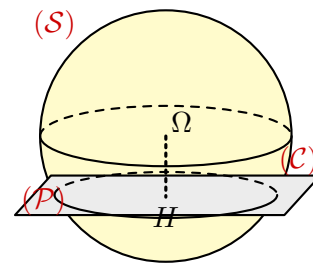
est un cercle de centre H et de rayon : $r = \sqrt{R^2 - d^2}$.



(P) est à l'extérieur de (S)



(P) est tangente à (S)



(P) coupe (S) suivant un cercle (C)

Exemples :

1. Soit $(S) : x^2 + y^2 + z^2 - 2x - 2y - 4 = 0$ et le plan : $(P) : 2x - y - z + 5 = 0$.

On a :

$$(S) : (x - 1)^2 + (y - 1)^2 + z^2 = 6.$$

Donc (S) est de centre $\Omega(1; 1; 0)$ et de rayon $R = \sqrt{6}$.

De plus :

$$d(\Omega; (P)) = \frac{|2 - 1 + 5|}{\sqrt{4 + 1 + 1}} = \sqrt{6}.$$

Donc le plan est tangent à la sphère.

2. Soit $(S) : x^2 + y^2 + z^2 - 2x + 2z + 1 = 0$ et $(P) : x - y - z - 3 = 0$.

On obtient un centre $\Omega(1; 0; -1)$ et un rayon $R = 1$.

Or :

$$d(\Omega; (P)) = \sqrt{3} > R.$$

Donc :

$$(S) \cap (P) = \emptyset.$$

3. Soit $(S) : (x - 2)^2 + (y - 1)^2 + (z + 3)^2 = 9$ et $(P) : 2x - y + 3z - 2 = 0$.

Le centre est : $\Omega(2; 1; -3)$ et $R = 3$.

On a :

$$d(\Omega; (P)) = \frac{|4 - 1 - 9 - 2|}{\sqrt{14}} = \frac{4\sqrt{14}}{7} < R.$$

Donc le plan coupe la sphère suivant un cercle de centre H , projeté orthogonal de Ω sur (P) , et de rayon :

$$r = \sqrt{R^2 - d^2} = \sqrt{\frac{31}{7}}.$$

Applications :

1. Étudier l'intersection de la sphère (S) et du plan (P) dans chacun des cas suivants :

$$(S) : x^2 + y^2 + z^2 - 4x + 2y - 2z - 3 = 0, \quad (P) : x - 2y + 2z - 3 = 0.$$

$$(S) : x^2 + y^2 + z^2 + 6y - 4z + 9 = 0, \quad (P) : x - 2y + 2z - 3 = 0.$$

$$(S) : x^2 + y^2 + z^2 + 2y - 4z - 7 = 0, \quad (P) : x + y + z - 4 = 0.$$

2. Donner une équation de la sphère de centre $\Omega(-1; 2; 3)$ et tangente au plan :

$$(P) : x - 2y + 2z + 1 = 0.$$

Propriété 15

Soit (S) une sphère de centre Ω et soit $A \in (S)$.

Il existe un seul plan (P) tangent à la sphère (S) en A .

Il est défini par :

$$M \in (P) \iff \overrightarrow{AM} \cdot \overrightarrow{A\Omega} = 0.$$

Une équation cartésienne de ce plan est :

$$(x_\Omega - x_A)(x - x_A) + (y_\Omega - y_A)(y - y_A) + (z_\Omega - z_A)(z - z_A) = 0.$$